

# 用户手册

# Platinum Touch/Rotem One



## Platinum Touch/Rotem One

Ag/MIS/UmCr-2635-10/18 Rev 1.2  
P/N: 116663  
Chinese



# Platinum Touch/Rotem One

## 用户手册

**Revision:** N. 1. 2 of 12. 2021

**Product Software:** 7. 22

该使用和维护手册与附带的技术文档是设备的重要组成部分。

该文档专为设备的使用者使用：在没有系统装配者的预先授权下，整个文档或文档的任何一部分都不能进行复制、作为文件存入电脑内存或传送至第三方。

蒙特保留在依照技术和法律的发展下对设备进行有效更改的权利。

# 目录

章节	页码
<b>1 简介</b>	<b>10</b>
1.1 免责声明	10
1.2 介绍	10
1.3 备注	10
<b>2 PLATINUM TOUCH/ROTEM ONE 入门</b>	<b>11</b>
2.1 主屏	11
2.2 菜单元素	12
2.3 版本	13
2.4 软件升级	13
2.5 Rotem One LED	15
2.6 选择模式	15
<b>3 控制菜单</b>	<b>16</b>
3.1 温度曲线	17
3.1.1 温度曲线帮助   设置定义	18
3.1.2 加热 循环   设定定义	19
3.1.3 辐射加热器帮助   设置定义	20
3.1.4 变频加热器帮助   设置定义	22
3.1.5 温湿度指数	24
3.2 最小/最大级别	26
3.2.1 根据日龄和日龄曲线	27
3.2.2 根据时间	27
3.2.3 日软最小模式	28
3.2.4 根据重量	29
3.3 湿度、氨和二氧化碳控制处理介绍	32

3.4	湿度处理	33
3.4.1	湿度处理帮助   设置定义	34
3.5	二氧化碳处理	35
3.5.1	二氧化碳处理帮助   设置定义	36
3.6	自然通风程序	37
3.6.1	自然通风怎样工作	37
3.6.2	预备步骤	37
3.6.3	定义自然条件	39
3.6.4	定义自然运行	40
3.6.5	自然程序帮助 设定定义	41
3.6.6	当控制器进行过渡时会发生什么?	42
3.7	静压	42
3.7.1	静态压力方法	42
3.7.2	静压传感器的关闭	44
3.7.3	静压帮助   设置定义	45
3.7.4	多级隧道卷帘	46
3.8	湿帘	46
3.8.1	湿帘 7.21版本及以下	46
3.8.2	湿帘7.22版本及以上	48
3.9	加湿器	51
3.9.1	加湿器帮助   设置定义	51
3.10	水&饲料	52
3.10.1	时间控制	52
3.10.2	数量控制	53
3.10.3	饲喂计数器的控制	54
3.10.4	水和饲料帮助   设置定义	56
3.11	灯光	57
3.11.1	灯光帮助   设置定义	58
3.11.2	光照管理控制	59
3.12	额外系统	61
3.13	控制模式	62
3.13.1	控制模式 主屏	62



3.13.2	捕捉模式.....	63
3.14	系统参数 .....	64
3.15	氨处理 .....	64
3.15.1	氨处理帮助  设置定义.....	65
3.16	料秤程序 .....	65
3.16.1	饲料秤帮助 设置定义.....	66
3.16.2	操作模式.....	67
3.16.3	料秤常用界面.....	68
3.16.4	两个鸡舍中的料称功能.....	69
3.17	调光器 .....	71
3.18	加药泵 .....	73
3.18.1	加药泵主界面.....	73
3.18.2	加药泵帮助 设置定义.....	74
<b>4</b>	<b>设备菜单.....</b>	<b>75</b>
4.1	鸡存量 .....	76
4.2	饲料存量 .....	76
4.2.1	饲料存量帮助   设定定义.....	77
4.3	日龄&鸡群 .....	77
4.4	报警设定 .....	78
4.4.1	报警设定帮助   设置定义.....	80
4.4.2	优先报警.....	83
4.5	报警重置 .....	83
4.6	故障保险设定 .....	84
4.7	密码 .....	85
4.8	料盘&饮水器 .....	85
4.8.1	料盘&饮水器帮助   设置定义.....	86
4.9	乳头冲洗 .....	86
4.9.1	冲洗调度.....	87
4.9.2	乳头冲洗帮助   设置定义.....	87
4.10	按需供水 .....	87
4.10.1	继电器控制.....	88

4.10.2	传感器控制.....	88
4.10.3	按需供水帮助   设定定义.....	89
4.11	继电器的电流感应.....	89
4.12	RDT-5.....	89
4.12.1	RDT-5 操作.....	90
4.12.2	RDT-5 温度曲线.....	91
4.12.3	RDT-5 数字警报器.....	91
4.12.4	保存和传输表格.....	92
4.12.5	RDT-5, 7.22版本.....	92
<b>5</b>	<b>历史菜单.....</b>	<b>93</b>
5.1	温度.....	94
5.2	湿度.....	94
5.3	二氧化碳.....	94
5.4	家禽体重历史.....	95
5.5	饲料转化.....	95
5.6	水.....	96
5.7	饲料.....	96
5.8	死亡率.....	97
5.9	加热器.....	97
5.10	辐射加热器.....	97
5.11	可变加热器的器.....	98
5.12	报警.....	98
5.13	事件表.....	98
5.14	电量消耗.....	99
5.15	历史查看.....	99
5.16	氨气历史数值.....	100
5.17	加药剂量历史记录.....	101
<b>6</b>	<b>系统菜单.....</b>	<b>102</b>
6.1	测试.....	103
6.2	硬件列表.....	103
6.3	设置.....	104

6.3.1	静压装置定义.....	104
6.4	时间&日期 -----	105
6.5	设备菜单 -----	105
6.5.1	通风介绍.....	105
6.5.2	排气和隧道风机.....	106
6.5.3	通风&卷帘级别.....	109
6.5.4	变频风机级别.....	110
6.5.5	通风&卷帘级别.....	111
6.6	搅拌风机程序 -----	112
6.6.1	搅拌风机程序帮助   设置.....	112
6.7	继电器布局 -----	115
6.7.1	输出功能列表.....	115
6.7.2	继电器布局 - 帮助  设置定义.....	117
6.8	传感器 -----	117
6.8.1	模拟传感器.....	117
6.8.2	数字传感器.....	118
6.9	模拟输出 -----	119
6.9.1	调光器, 变速风机, 变频加热器, 变速搅拌风机控制.....	120
6.9.2	通风小窗, 隧道卷帘, 卷帘模拟输出控制.....	120
6.10	温度定义 -----	120
6.11	通风小窗/卷帘设置 -----	121
6.11.1	使用时间来校准.....	122
6.11.2	使用电位计进行校准.....	122
6.11.3	使用风向仪.....	123
6.11.4	停止风机.....	123
6.11.5	通风小窗/卷帘设置.   设置定义.....	124
6.12	鸡舍尺寸 -----	125
6.13	风机风量 -----	125
6.14	设置鸡重量曲线 -----	126
6.15	无性别称重 -----	126

6.15.1	鸡秤布设.....	126
6.15.2	鸡秤设置.....	127
6.15.3	鸡重量.....	129
6.16	分性别成阿红 -----	130
6.16.1	自动或自动火鸡曲线.....	131
6.16.2	自定义/工业标准曲线.....	132
6.17	料斗设定 -----	133
6.18	通信 -----	133
<b>7</b>	<b>附录 A: 输出数据 -----</b>	<b>135</b>
<b>8</b>	<b>附录 B: 键盘功能 -----</b>	<b>139</b>
8.1	服务菜单 -----	139
8.1.1	温度校准.....	139
8.1.2	湿度校准.....	140
8.1.3	二氧化碳传感器.....	141
8.1.4	静压校准.....	141
8.1.5	光传感器校准.....	142
8.1.6	饲料校准.....	143
8.1.7	水校准.....	143
8.1.8	通风校准.....	144
8.1.9	保存设定.....	144
8.1.10	上载设定.....	145
8.1.11	加载设置报告.....	146
8.1.12	继电器电流校准.....	147
8.1.13	风向校准.....	147
8.1.14	WOD校准.....	147
8.1.15	氨气校准.....	148
8.2	测试 -----	149
8.3	测试菜单 -----	149
8.3.1	报警.....	149
8.3.2	模拟传感器.....	150

8.3.3	数字传感器.....	150
8.3.4	模拟输出.....	150
8.3.5	静压.....	151
8.3.6	通信.....	151
<b>9</b>	<b>附录 C: 蛋鸡模式</b> .....	<b>152</b>
9.1	蛋鸡模式主屏.....	152
9.2	蛋鸡模式通风小窗和卷帘级别.....	153
9.2.1	蛋鸡风门控制.....	153
9.2.2	蛋鸡通风小窗&卷帘(风门)级别帮助   设置详细定义.....	156
<b>10</b>	<b>附录 D: 种鸡</b> .....	<b>158</b>
10.1	蛋库设置.....	158
10.2	鸡蛋计数器.....	161
10.3	蛋库水和饲料.....	163
10.4	蛋带运行时间.....	165
10.5	鸡舍巢功能.....	165
10.5.1	单继电器.....	165
10.5.2	双继电器.....	166
10.6	工作室控制.....	168
10.7	秤臂.....	169
10.8	种鸡模式下称鸡的重量.....	170
10.8.1	鸡秤设置.....	170
10.8.2	鸡的体重历史.....	173
10.9	种鸡高级喂料.....	173
10.9.1	选择模式.....	176
10.9.2	设置.....	177
10.9.3	种鸡高级喂料 助 设置定义.....	181
10.10	蛋房历史.....	182
<b>11</b>	<b>质保 (请勿翻译)</b> .....	<b>183</b>

# 1 简介

## 1.1 免责声明

在指南发行后，蒙特为生产以及其它原因，保留对设备规格、数量和规模大小等内容进行更改的权力。本使用维护指南由蒙特公司的专家进行编写。尽管我们相信手册的内容准确完整，但蒙特公司不对任何特定的目的进行承诺。蒙特公司希望手册中的内容能够帮助用户正常使用、维护设备，忽视指南提供的指导和警告所带来的风险由用户自行承担。

## 1.2 介绍

恭喜，您选择购买了Platinum Touch/Rotem One，这是一个极好的选择！

为了实现产品的所有功能，设备需以正确方式进行安装、调试以及运行。在安装或使用风扇之前，用户需仔细阅读该手册。手册应妥善保管，以备不时之需。该手册提供关于蒙特控制器的安装、调试和日常运行的相关信息。

## 1.3 备注

发布日期：2010年7月

蒙特公司无法保证通知用户新的内容变动、或将新的手册分发给用户。

版权所有。没有蒙特公司的书写许可文件，不得转载手册中的任何信息。该手册的内容会在没有通知的情况下进行变动

# 2 Platinum Touch/Rotem One 入门

此文档描述了Platinum Touch/Rotem One 肉鸡控制器。

- 主屏
- 菜单元素
- 版本
- 软件升级
- Rotem One LED
- 选择模式

## 2.1 主屏

图 1 显示的是 Platinum Touch/Rotem One 主屏。



图 1: Platinum Touch/Rotem One 主屏

- 温度: 显示平均温度、设定温度、偏移量以及舍外温度。点击它可进入温度曲线。
- 通风级别: 本节显示当前使用的最低通风级别和通风量百分比。如果使用了最小通风, 屏幕会显示循环状态和时间。点击它进入通风级别。
- 存活率: 目前的活鸡数量和相对于原始数量的相应百分比。点击它进入家禽存栏。
- 当前相对湿度、静压与CO2水平。点击将对应进入湿度处理、静压力及CO2处理页面。

- **平均家禽重量曲线:**此图表总结了生长周期中的家禽的体重。点击进入家禽体重历史。
- **24小时温度记录。** 点击进入历史查询页面。
- **报警信息。**主屏罗列了最新的报警。
- **传感器:**这个区域显示了隧道和屋顶的目标温度、每个温度传感器的温度读数和风速。
- **饲料库存:**显示当前料塔中的料量级别。点击进入饲料存量。

## 2.2 菜单元素





## 2.3 版本

进入系统>版本去查看设备软件版本。

版本		
名称	版本	日期
控制器类型	Platinum Touch 精准版	
控制器版本	6.19.2	
UI服务器版本	3.5.1.0	9/1/2019 10:12:26 AM
UI客户版本	3.5.1.0	9/1/2019 10:12:18 AM

## 2.4 软件升级

你可以从Web应用程序升级某些软件程序。

- Platinum Touch/Rotem One 软件应用
- Comm-Box 软件

**NOTE** 你不能升级产品软件!使用产品手册中的程序升级您的产品软件。

**NOTE** 更新只能在本地执行!

1. 进行软件升级。你将会被发送一个UPD文件(经过电子邮件、网络传输等等)。
2. 将文件放在密钥/闪存的磁盘上。
3. 将密钥/闪存磁盘插入Platinum Touch/Rotem One '的USB 端口上(可在控制器门内部找到)。
4. 在触屏页面,进入系统>软件升级。下面的页面会出现。

农场设置    Push Notifications    本地用户    数据搜集    活动记录

这个农场连接到了网络 断开 系统升级

农场名称  
Farm

农场类型  
家禽

波特率  
9600 编辑  
(注意: 波特率需要根据通讯硬件设置)  
要修改生效, 需要重新启动。

Com端口  
COM1 编辑  
(注意: 串口需要根据通讯硬件设置)  
要修改生效, 需要重新启动。

您的技术支持的联系信息

用户邮箱地址

电话号码

地址

保存更改 重新扫描农舍

5. 点击系统升级。接下来的页面出现:

**ROTEM**  
a Munters company Go Back

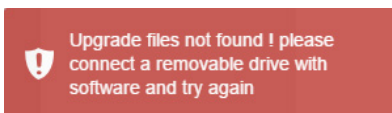
Upgrade Touch Controller Refresh Upgrade List

Current Version	Build	Last Upgrade
1.0.6	1	3/28/2017 11:44 PM

Available Updates

Version	Build	Release Date	Drive	Description	Type	
1.0.6	1	09/01/2017	E:\	Test!!!	Reinstall	<span>Reinstall</span>
1.0.6	13	09/01/2017	E:\	Test!!!	Upgrade	<span>Upgrade</span>

**NOTE** 如果您没有将磁盘放在USB端口的上, 会出现错误信息:



6. 屏幕列出磁盘上的UPD文件。选择所需的归档并单击升级(如果您安装以前的版本, 则选择降级)。

## 2.5 Rotem One LED

Rotem One在每个继电器面板上配备LED。当有任何报警产生时（甚至只有一个），所有的继电器卡片上的LED变为红色；当没有报警时，他们是白色的。请参阅主屏幕以查看报警。

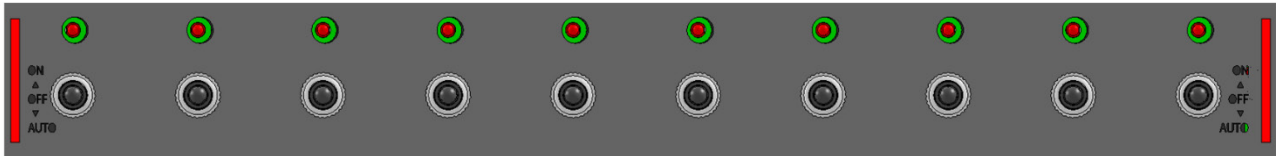


图2: LEDs

## 2.6 选择模式

Platinum Touch/Rotem One 有4种运行模式：肉鸡、蛋鸡、种鸡及猪。

:

1. 打开门板，找到键盘。
2. 断开电源。
3. 在键盘上，按住删除按钮并且重新上电。冷启动页面出现。
4. 选择**是**。选择**控制器类型**出现。
5. 选择需要的模式。
6. 点击**确认**。

*NOTE 此手册基于肉鸡模式。关于蛋鸡和种鸡的特别功能在附录中描述。除了一些用于称重的功能，猪模式支持在肉鸡模式下看到的绝大多数功能。猪模式有一些不同的术语(例如猪群替代鸡群)。*

- 附录 C: 蛋鸡模式
- 附录 D: 种鸡

## 3 控制菜单

🔑 控制	温度曲线	喷雾器	料秤程序
📁 管理	最小/最大级别	水和饲料	调光器
🕒 历史	湿度处理	灯光	Dosing Pump Settings
🔧 系统	CO2 处理	附加系统	
🔗 EXT System	自然通风	控制模式	
	静压	系统参数	
	湿帘	氨气处理	

以下章节详细说明：


- 温度曲线
- 最小/最大级别
- 湿度、氨和二氧化碳控制处理介绍
- 湿度处理
- 二氧化碳处理
- 自然通风程序
- 静压
- 湿帘
- 加湿器
- 水&饲料
- 灯光
- 额外系统
- 控制模式
- 系统参数
- 氨处理
- 料秤程序
- 调光器
- 加药泵

*NOTE* 注意：如果一个RLED 2.0连接到白金版Touch/Rotem One, 则菜单包括“调光器”。  
参见调光器 · 71.

### 3.1 温度曲线

此屏幕可根据家禽日龄盛鼎温度目标值。

日	目标	加热关	隧道	报警		
				低	高	隧道高
1	26.7	25.6	32.2	24	35	35
0	0.0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0.0	0	0	0

1. 在系统菜单>传感器>模拟, 指定必需的传感器编号作为温度传感器. 当使用超过一个传感器时, Platinum Touch/Rotem One 将在平均值的基础上处理温度。
2. 进入系统菜单>温度定义, 指派个别的传感器至同一批鸡、加热器、和设备. 如果某一个区没有指派传感器, 那么将会以当前的平均温度作为基础。
3. 控制>温度曲线, 定义需要的目标温度曲线  
设定增加至20行, 生长日龄至999。当不需要曲线时（例如饲养中的蛋鸡），仅需在第一行输入温度。
  - 详细说明
  - 日: 设置日龄。您可以编写的负日龄至多-2天用于预热。要输入一个负日龄, 键入天数然后按+/- 键。设定生长日龄。你可以设定负的生长日龄上至-2以作为预温使用。设定负的生长日龄, 输入天数后面加上+/-键。
  - 目标温度: 设定需要的温度。
  - 高温和低温报警: 设定平均温度的警报限制。在管理和报警设置里设置区域温度报警。
  - 加热: 设定加热停止温度。
  - 纵向: 设定纵向通风启动温度。
4. 进入管理 >报警设置, 设置传感器报警。
5. 如果需要, 点击  并且设定参数:
  - 温度曲线帮助 | 设置定义,
  - 加热 循环 | 设定定义

- 辐射加热器帮助 | 设置定义
- 变频加热器帮助 | 设置定义

### 3.1.1 温度曲线帮助 | 设置定义



- 设定以下参数
  - **温度曲线修正值**: 使用该量调节所有的温度曲线。你可以使用这个针对特殊情况即时的上下调节所有温度。会在[状态窗口显示](#)，你可以用输入加上箭头键或者输入加下箭头键组合键调节温度修正值。
  - **设定温度改变提醒 (差值)**: 设置温度改变会出发一个提醒来设置备用恒温器。养殖者从小鸡长成成年鸡的过程中经常忘记设置备用恒温器，所以 Platinum Touch/Rotem One 控制器会提醒你。当你按输入键确认键入提醒时，Platinum Touch/Rotem One 会在事件表中产生一条日志记录。
  - **目标温度区间**: 目标温度的区域。这个“快乐区域”就是指目标温度和目标温度缓冲值之间的区域（目标温度+区间值）。
  - **加热温度区间**: 加热器在加热温度下的缓冲区内运行，达到加热温度时停止运行。

**NOTE** 加热器只有在最小通风级别下运行；但是辐射加热器可在任何温度或级别低于隧道级别时都可以运行。

- **制冷因数 (%)**: 当[通风级别](#)每增加一级的延迟等待期间，对于实际温度朝向目标温度最小的修正（百分比）。如果平均温度没有改善这么大的量，Platinum Touch/Rotem One 就会增加一个通风级别。
- **快速制冷反应 (度)**: 给每分钟的冷却设置一个最大限。如果一分钟内平均温度降温幅度大于这个限制，Platinum Touch/Rotem One 会降低一个通风级别避免降温过快。

**NOTE** 避免将该值设置太小，否则定时风机造成的普通的温度变化，也会导致通风级别的降低。

- **最小通风低于加热温度的值:**告诉控制器在哪些情况下直接使用最小通风模式。选项如下：
  - 无：按通风水平下降时间延迟模式执行。
  - 区：当任何一个区域的温度传感器降到加热温度时直接到最小通风水平
  - 平均：当平均温度达到降到加热温度时直接到最小通风水平
- **非养殖区与加热的差值:**为无养殖的区域设定温度差值。一般情况下用此为无养殖区的区域设定温度。

**NOTE** 当温度设定为-73°C时，加热器无法有效运行，因为不可能出现比加热温度低-73°C。把这项设定为0，同时设定无养殖区域的温度至加热温度。

### 3.1.2 加热 循环 | 设定定义



加热周期是指在最小通风周期内，利用连接到继电器的加热器和风扇，与通风系统一起提供热量。当启用时，加热器在风扇循环关闭的时候运行（如循环加热器的帮助|设置定义参数中所定义的）。工作原理：

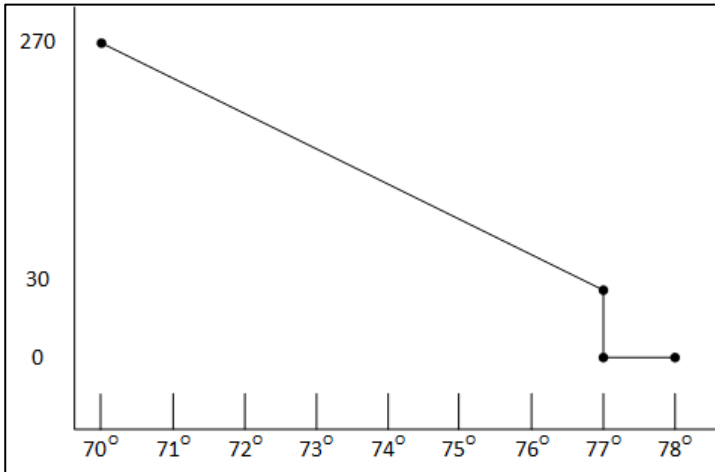
在加热温度和温差之间，加热器不工作。当温度低于加热停止温度减去低温差的差值时：

- 当通风装置或隧道风机关闭时，加热器开始工作。加热器运行最短持续时间。如果温度继续下降，加热器运行时间延长，直到最大持续时间（定义在通风级别）。
- Platinum Touch/Rotem One 自动生成曲线。

在本示例中：

- 温度曲线加热停止温度为78度。

- 低温差为1度。
- 高温差为8度。
- 最短持续时间为30秒。
- 循环关闭时间为270秒。



1. 定义加热器、排风装置和/或隧道继电器的需求数量 ( 请参见继电器布设，第 115 页 )。
2. 进入控制>控制模式，将加热循环设置为“是”。
3. 进入控制>温度曲线>帮助，滚动至循环加热器。
4. 定义：
  - 低温差：温差低于加热停止温度，此时加热启动并运行最短持续时间。
  - 高温差：温差低于加热停止温度，此时加热运行最长持续时间。
  - 最短持续时间：当排风装置或隧道风机关闭时加热运行的最短时间。

### 3.1.3 辐射加热器帮助 | 设置定义

**温度曲线-设置** 🔍 🔄 ✕

最小打开时间	30 <span style="font-size: small;">✎</span>	
<b>辐射加热器</b>		
低档辐射加热器与加热温度的差值	1.1 <span style="font-size: small;">✎</span>	高档辐射加热器差值 ( 低于低辐射的设置值 ) <span style="float: right;">0.6 <span style="font-size: small;">✎</span></span>
辐射点火时间 ( 秒 )	30 <span style="font-size: small;">✎</span>	
<b>变频加热器</b>		
低于加热温度低差值	0.6 <span style="font-size: small;">✎</span>	低于目标加热高差值 <span style="float: right;">4.4 <span style="font-size: small;">✎</span></span>



## 配置辐射加热器：

1. (System > Relay Layout) 在系统>继电器布设中定义至少一个用于辐射加热器的继电器 (继电器布设, 页11)

2. 配置如下参数：

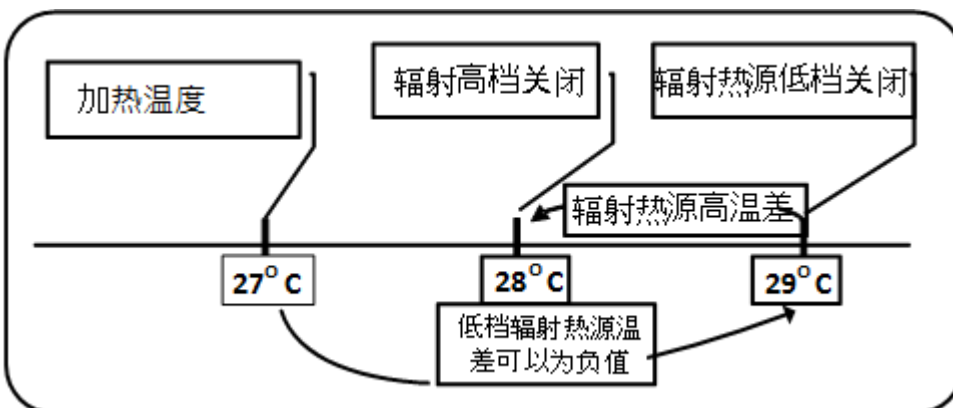
- 辐射加热器低档与加热温度的差值：设定与加热温度的差异以启动辐射加热器低档。这个差异可以是正的或负的 (默认值：2.0)。
- 辐射加热器高档-差值 (低于低档设置)：设定低于低档辐射加热器的设置的温度，以启动高档加热器 (默认值：1.0)。然而，低档加热器的点火时间内开启高档加热器，以保证恰当的加热器点火。
- 辐射点火时间(秒)：设定电动辐射加热器的点火的秒数时间 (默认值：3.0)

**NOTE** 加热温度区间范围同样适用于辐射加热器。例如，当加热温度是27° C时，加热区间范围是1° C，加热器在26° C时启动，27° C时停止。如果设定的辐射低档温差差异是2° C，那么加热器在29° C时停止，而低1° C) 就是28° C启动。但是高档辐射加热器的开启无论何时都与低温辐射器保持一致，而忽略其设定的点火时间。该特点保证合适的点火。

3. 7.20版本：作为一个选项，您可以为每个区域的加热器配置辐射加热的低温温差参数。

Radiant Heaters			
Individual Rad. Low Diff Set	<input checked="" type="radio"/> Yes	Radiant Ignition Time (Sec.)	30
Radiant High - Diff. (Below Low Set)	0.6	Radiant Low - Diff. From Heat Set	1.1

- 将区域加热器低温温差设置为“是”以后，每个区域加热器的参数设置才会出现。



3: 辐射加热器差值


### 3.1.4 变频加热器帮助 | 设置定义

Platinum Touch/Rotem One 控制器可以配置最多8个变频加热器。加热器的输出随着温度的升高或降低变化。



➡ 至少安装一个模拟输出卡。

**要配置变频加热器：**

1. 在系统>模拟输出中配置：
  - a. 最多8个模拟输出作为变频加热器
  - b. 每个加热器的最小最大电压输出。
2. 进入控制>控制模式，定义模拟加热模式：
  - 线性加热
  - 比例加热
  - 线性阀门
3. 进入控制>温度曲线，点击  并滚动至可变加热。
4. 根据需要定义参数。

#### 3.1.4.1 线性加热

当启用线性模式时：

- 在加热温度和目标温度之间，加热器不运行（即：输出电压为0）。
- 在加热温度和低温差之间，加热器以最小输出电压运行。
- 如温度持续降低，则电压输出增加，直至达到高温差的最大输出电压。

在本示例中：

- 目标温度为80度

- 温度曲线加热停止温度为78度。
- 低温差为1度。
- 高温差为8度。
  - 如温度在77度到78度之间，则输出电压是安装>模拟输出（本例中为1伏）中定义的最小电压。
  - 如温度持续下降，则电压输出增加，直到达到在安装>模拟输出中定义的最大电压。输出增加或减少以保持温度在目标温度和加热停止温度的区间内。

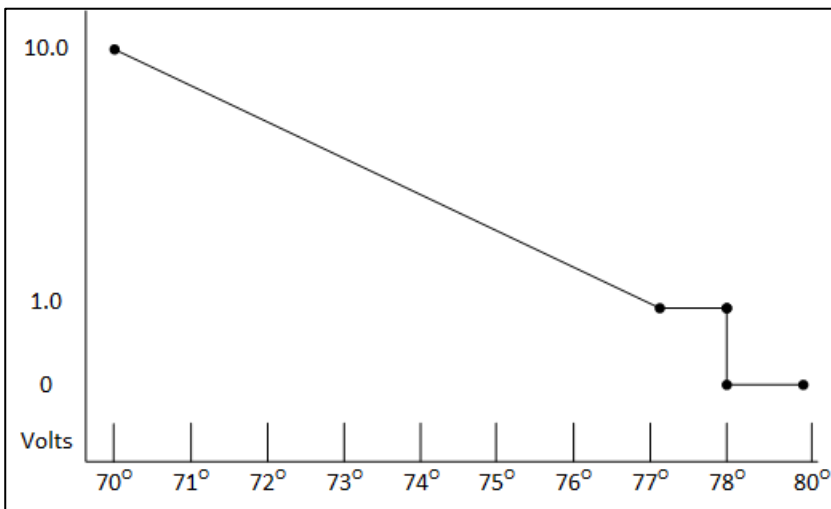


图4：线性加热曲线

- 定义：
  - 低温差：温差在加热停止温度参数之间，此时可变加热启动。
  - 高温差：加热器在该温度以最大输出开始运行。

### 3.1.4.2 比例加热

比例加热的方式与线性加热的模式相似。区别在于均衡加热有延迟时间。

- 当温度降至用户定义温度时，加热器开始以最小输出运行。
- 反应时间过后，Platinum Touch/Rotem One 将检查温度。如温度仍低于定义温度，Platinum Touch/Rotem One 将增加一定数量电压（该数额的增加不可变）。
- 反应时间过后，将重复此过程直至加热器以最大输出运行。
- 参数定义：
  - 高档加热到停止加热的温差：与目标温度的差值，此时加热器以最小温度运行。
  - 低档加热高温差：加热器于该温度开始以最大输出运行。
  - 反应时间（秒）：控制器改变通风前的时间。

### 3.1.4.3 线性阀门

线性阀门确保定义可变加热的输入电压总是大于等于安装>模拟传感器中定义的最小输入电压。

当模拟加热模式被定义为有线性阀门控制时，总有最低输入电压。因此，当最小电压为1伏时：

- 电压范围为1到10伏
  - 这对应于1伏的10%和10伏的100%
  - 带内插值
- 当达到目标温度时，电压为0%。

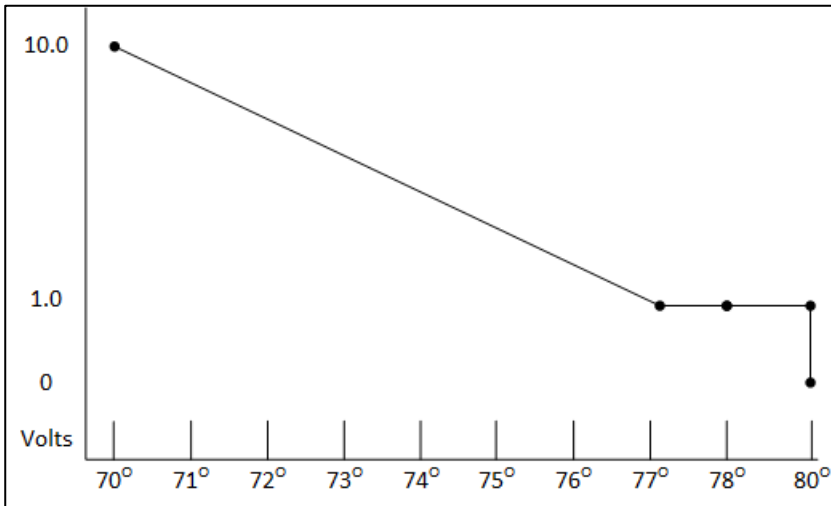


图5：线性阀门曲线

- 定义：
  - 高档加热到停止加热的温差：与目标温度的差值，此时加热器以最小最小输入运行。
  - 低档加热高温差：加热器于该温度开始以最大输出运行。

### 3.1.5 温湿度指数

Platinum Touch/Rotem One 7.20版本可根据温湿度指数 (THI) 来控制通风。温湿度指数作为行业标准，将温度和湿度结合在一起进行热应激评估，采用温湿度指数能够提高通风效率。基于温湿度指数，Platinum Touch/Rotem One重新计算了在“温度曲线”中设定的目标温度和热温度，然后根据计算值进行通风。请注意：

- 计算的目标温度可以高于或低于设定的目标温度。
- 使用此选项时，湿度处理功能将被禁用。

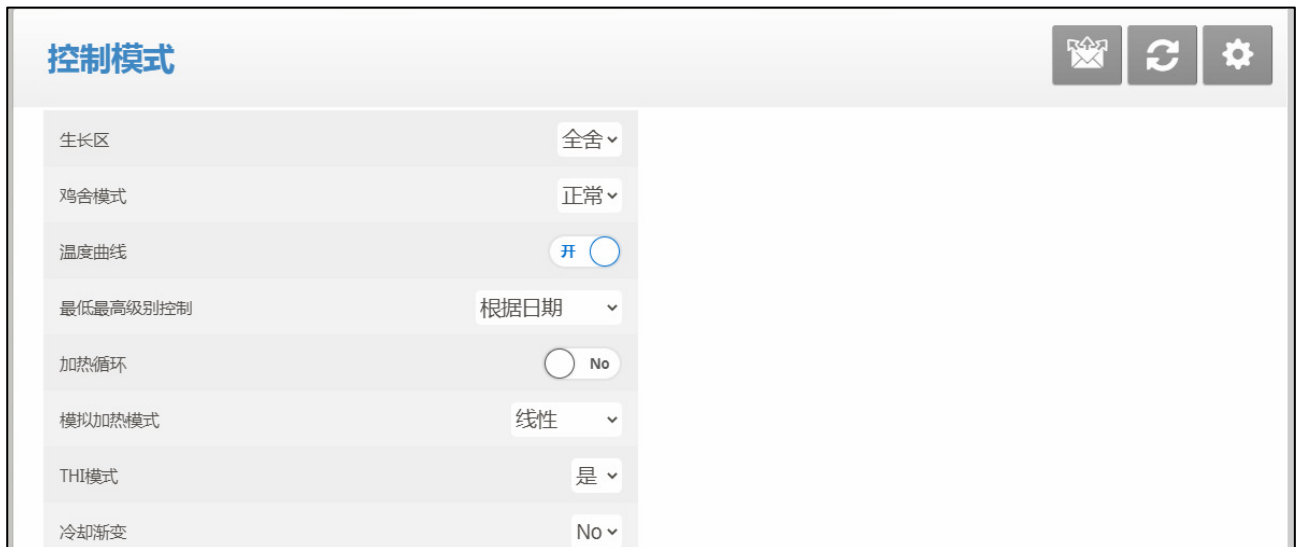
- THI不影响隧道温度。
- THI不影响CO2或氨气处理。
- THI温度仅在控制器提供最低通风或自然模式(即不在隧道模式)时运行。

### 3.1.5.1 设置THI

#### 🔍 THI 要求安装和映射湿度传感器

##### 启动THI通风：

1. 控制>控制模式，启动THI模式



2. 进入控制>温度曲线>帮助



3. 设置：

设定值 (%)：设置相对湿度时，THI开始重新计算目标温度和加热温度。

范围：55 - 75%

- 每1%相对湿度的目标温度偏移量：当相对湿度增加/减少时，设定的目标温度变化。这个偏移量需要输入到控制器算法中。范围：0.0 - 0.4°C

**注意** 当相对湿度高于设定值时，目标温度下降。相对湿度低于设定值，则目标温度升高。每一种情况下，通风都会相应地调整。

- 最大目标温度偏差(°)：设置最大可能的偏差。范围:0.10 – 10.0°C

### 3.1.5.2 THI屏幕

- 主屏幕将显示THI的目标温度



- 曲线热屏幕显示THI温度与标准温度

Curve Status				
THI Target Temp.	21.9	Target Temp.	21.9	
THI Heat Temp.	20.0	Heat Temp.	20.0	
Tunnel Temp.	24.9	THI Low Alarm Temp.	14.4	
Low Alarm Temp.	14.4	High Alarm Temp.	30.9	
Tunnel High Alarm	31.0	Target S.Pressure	29	
Min Level	5	Max Level	5	

## 3.2 最小/最大级别

**重要:**在设定最小和最大级别之前，检查相关设备的设定。

特别是[通风级别](#)。设定好通风级别后，使用最小最大来选择你在某种情况下使用的级别范围。典型的的就是当垫料情况恶化或者鸡群需要更多的新鲜空气时，你需要增加最小通风级别。你同样需要设定最大级别以防止多余的空气吹到鸡群。

下面是设置最小/最大水平的方法：

- 根据日龄和日龄曲线
- 根据时间
- 日软最小模式
- 根据重量

### 3.2.1 根据日龄和日龄曲线

- 日龄根据每个日龄的最小和最大值操作，此日龄为定义中的以达到的日龄。
- 日龄曲线 生成一个递增/递减量在设定的日龄之间。

Day	Min Level	Max Level
1	1	30
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0

Day	Min Level	Max Level
1	1	30
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0
0	0	0

- 设定以下参数
  - **日**: 设定日龄
  - **最小**: 为控制器设定最小级别
  - **最大**: 为控制器设定最大级别

### 根据时间

从	最低级别	最高级别
00:00	1	30
00:00	0	0
00:00	0	0
00:00	0	0
00:00	0	0
00:00	0	0
00:00	0	0

- 设定以下参数：
  - **起点**: 设定一天中的时间（例：08：00）24小时制
  - **最小**: 为控制器设定最小级别
  - **最大**: 为控制器设定最大级别

### 3.2.3 日软最小模式

日	最小软	最低级别	最高级别
1	1	1	30
0	0	0	0
0	0	0	0
0	0	0	0
0	0	0	0

1. 设定以下参数：

- **日**：设定生长日龄
- **软最小**：为温度下降到加热温度以下时执行的最小通风模式。
- **最小**：当温度高于加热温度时执行的最小通风级别
- **最大**：为控制器设定最大通风级别。

2. 如需要，点击  并设定参数。

#### 3.2.3.1 软最小/最大级别帮助 | 设置定义



• 设定以下参数：

- **低于加热温度进行软最小模式的差值**：设定低于加热温度的度数（在温度曲线中设定）使通风级别从**最小**切换到**软最小模式**。
- **软最小模式的温度选择**：选择舍内/舍外/屋顶温度控制最小通风级别的变化。当该温度降低时，最小通风级别向软最小模式调整。在加热温度上，最小通风级别按照**最小模式**设定执行。

当温度升高时，舍内和屋顶温度保持在最小通风级别直到温度超过加热温度时立即发生变化。当选择舍外温度时，当温度慢慢上升到加热设定的同时通风级别慢慢增加。这就是说，温度慢慢升高，在达到加热温度之前，舍内和屋顶软通风模式在最小通风级别之上运行。



### 3.2.4 根据重量

**NOTE** 猪用模式不支持此项描述。

根据重量的选项，可以保证依据鸡群的数量、重量和目前外面的温度来控制最小的空气流量。使用重量选项时，Platinum Touch/Rotem One 考虑几个参数，并计算风速，通风级别和必要的循环时间来提供所需的气量。相对于其他的通风方法，重量选项是动态的，通风情况根据当前的参数随时改变（例如所需空气的质量、鸡的数量和重量，外界温度）。另外，当目前的通风情况低于所要求的最小级别时，按重量计算的通风设备会发出警报。


#### 设置重量选项：

1. 系统>设置菜单（76页）可以保证最小的通风（动力）
2. 进入系统>温度定义，至少定义一个温度传感器作为舍外传感器。
3. 系统>风扇气量菜单，定义了每小时的气量（81页）
4. 面板上：鸡秤>一般设置菜单，选择曲线表。
5. 面板上：鸡秤>鸡曲线菜单，定义了日龄和所需的重量。
6. 操作>操作模式>最大最小级别操作菜单，选择重量。
7. 操作>最大最小级别菜单，设置所需参数。

日	最低级别	Air Per Kg/Lb		最高级别
		空气寒冷/只	空气暖和/只	
1	1	0.8	1.0	30
0	0	0.0	0.0	0
0	0	0.0	0.0	0
0	0	0.0	0.0	0
0	0	0.0	0.0	0
0	0	0.0	0.0	0

- 日：设定日龄
- 最小级别：设置通风的最小级别（参与通风级别，第29页）
- 气量-每公斤/磅：每小时每千克/磅的鸡的空气量。
  - 冷：当温度低于目标温度时的供应气量（见下段）
  - 暖：当温度高于目标温度时的气量，低于热的差值（见下段）。

**NOTE** 当不同日期间级别上升（例如上屏在第6天和第10天之间），每天的气量有一次成比例增长。例如，在第7天，每公斤/磅的冷气需求量上升至0.65；在第8天，上升至0.8，以此类推。

- 最大级别：设定通风的最大级别（查阅通风级别，第29页）
- 8. 如果需要，点击  且设定参数。
- 9. 管理 > 鸡只库存菜单，记录鸡只数量。
- 最小/最大级别根据重量帮助 | 设置定义，7.18版本设置
- 体重“帮助”中的最小/最大等级 7.19版本设置

### 3.2.4.1 最小/最大级别根据重量帮助 | 设置定义，7.18版本设置



- 设定以下参数
  - **暖和温度- 低于加热的温差**：温度低于加热温度（参考温度曲线，16页）即外部温度与软最小/最大表格同样暖和时。例如，如果加热温度为 26° C，热温度-温差为2.0，那么外部温度定义为暖和24° C。
  - **冷的温度**：当每公斤/磅鸡所需气量达到时的外部温度（或以下）

**NOTE** 当外界温度在温暖和寒冷的温度之间时，气体流量按比例计算。

- **空气变化**：一旦气温升高，从寒冷的温度参数上升到热温度（或从热温度下降到寒冷的温度参数），最小风量也会按比例上升/下降。空气变化定义为空气温度的最小改变会引起所需气量的改变，导致空气供应的调整。
- **风机循环时间**：在最小通气量条件下风机运行的时间总量。在这段时间里，风机提供最小的通风级别所需的空气量。Platinum Touch/Rotem One 会根据

据需要调整最小通风开启时间和关闭时间。如果风机在特定级别不能提供所需的气量, Platinum Touch/Rotem One 自动增加级别。

- **通风循环中最小开时间** : 风机在一个循环中运行的最小时间数量。Platinum Touch/Rotem One 根据需要调整风机实际时间。
- **通风循环中最小关时间** : 风机在一个循环中不运行的最小时间数量。Platinum Touch/Rotem One 根据需要调整风机实际时间。

随着温度的上升, 实际的最小时间减少了, 直到达到最低的时间, 然后再开始上升。

*NOTE 如果温度到达温度带范围, 强通风开始, 时间会做相应调整。*

- **通风根据湿度/CO2改变**: 当湿度/CO2上升并超过在湿度和CO2处理指定的值时, 最小通风量将作适当的增加。空气的改变将根据湿度CO2中定义的在这些级别中的最小改变这个就会促使在空气的供应上有一个增加。
- **公斤体重空气曲线模式**: 根据默认, 公斤/磅体重空气有两个数据点: 冷和温暖温度。如有想的得到, 用户可以在两个默认点之间增加一个额外的中间数据。当温度达到冷和温暖温度之间的中间点时, 这个点将决定分配的空气量。

### 3.2.4.2 体重“帮助”中的最小/最大等级 7.19版本设置

7.19版本有一个额外的参数: 介质温度, 它可以根据“体重”设置一个更准确的温度曲线。Air默认该曲线由“Kg/Lb冷暖温度”决定。介质温度在曲线上添加了一个额外的(用户定义的)点

**添加介质温度点:**

- 1. 进入Air的“重量” (图片引用失败)
- 2. 进入“控制>>最小/最大级别>“帮助”, 设置参数。
- 3. 在帮助界面, 设置单位重量曲线模式:
  - 输入数字来设置模式2或3
- 模式2, 禁用“介质温度”。
- 模式3, 设置中间温度参数。

最小最大级别-设置			
最小最大重量设置			
暖的温度-低于加热的温差	0.0	介质温度	0.0
冷的温度	0.0	空气变化	0.40
"风机循环时间(秒,0-手动)"	300	最小开时间-通风循环中(秒)	60
最小关时间-通风循环中(秒)	60	按照湿度/CO2/氨气%设置通风	0
按照重量曲线通风模式	3		

- 不能低于低温。
- 差值不能低于热差。
- 进入“控制菜单”界面，重新进入“最小/最大”界面，出现“中等重量”参数

最小/最大通风级别 根据重量					
日	最低级别	Air Per Kg/Lb			最高级别
		空气寒冷/只	Middle	空气暖和/只	
1	1	0.8	0.9	1.0	30
0	0	0.0	0.0	0.0	0
0	0	0.0	0.0	0.0	0
0	0	0.0	0.0	0.0	0
0	0	0.0	0.0	0.0	0
0	0	0.0	0.0	0.0	0

### 3.3 湿度、氨和二氧化碳控制处理介绍

提供了多种选择来控制处理湿度、二氧化碳和氨的水平。

- 无：不提供处理方式。
- 级别：通风级别在指定的时间内增加。
- 隧道或排风扇：在指定时间内启动指定排风扇。进入舍内的空气量大于通风增加的空气量。  
增加空气/重量：风扇需提供的空气总量根据用户定义量增加。风扇将持续运行直至二氧化碳、氨和湿度水平降至定义水平。此选项只在使用最小通风重量时可用。
- 通过加热处理湿度：在冷空气的情况下，可开启加热器以降低相对湿度。

如果二氧化碳、湿度和氨处理之间存在优先级的决策：


- 氨处理优于二氧化碳处理。
- 二氧化碳处理优先于湿度处理。
- 增加空气/重量优先于其他处理。
- 通过加热处理湿度优先于增加排风。

### 3.4 湿度处理

当湿度过高时，湿度处理会增加一个通风级别以降低湿度。并且会使用“持续时间”锁定通风级别，在“间隔时间”后进行另外一次增加。在通风持续之后，通风级别会自动恢复到之前。



日	湿度	延迟(分)	持续(秒)
1	70	2	30
5	70	0	40
10	75	2	30
0	0	0	0
0	0	0	0

1. 在**系统>传感器>模拟**(查阅模拟传感器页，指派一个或2个传感器作为舍内湿度传感器(舍外传感器仅为获得信息的作用)。当使用超过一个传感器时，Platinum Touch/Rotem One 将对平均值进行处理。
2. 进入**控制菜单>湿度处理**，设定需要的参数。
  - **日**：生长日龄。可以在一天内设定不同的程序(最多 20个程序)。
  - **湿度**：从这个湿度开始进行处理。
  - **间隔时间**：在两次增加通风级别之间间隔的时间。
  - **持续时间**：维持增加后的通风级别不变的时间。
- 3 设定湿度传感器报警(页码 80)
4. 如需要，点击  并且进行参数设定。

### 3.4.1 湿度处理帮助 | 设置定义



- 设定以下参数
  - **湿度区间 (%)**：湿度处理的滞后范围。
  - **湿度处理-低于加热**：选择**是**或**否**来决定在加热器工作时是否进行湿度处理（在**控制|温度曲线**里设定）
  - 湿度处理设备：这个参数将使用当湿度或者CO2开始处理的方法。通常，这个参数仅当在最小通风运行时作用。在需要进行处理时，选择一种处理方法：

- 级别：需要进行除湿时增加通风级别。
- 无：不进行湿度处理。

➡ 激活排气/隧道风机的方法，进入**系统>继电器输出**或**系统>模拟输出**，指派一个继电器/变频设备作为隧道或排气风机。（**系统>继电器输出**） / （**系统>模拟量输出**）

**NOTE** 当采用按重量通风时，根据特定的设置，控制器增加循环时间或级别。二

- **通过加热器的湿度处理**：这一参数确保使用加热器降低相对湿度。如启用，定义：
  - **通过加热器处理外部温度**：与目标温度的差值；当外部温度达到此温度时，加热器启动并在一段时间内持续运行。
  - **加热器停止加热**：与目标温度的差值；当内部温度达到此温度时，加热器关闭，并在一段时间内保持关闭状态。该数值可能为正也可能为负。

➡ 加热器处理湿度要求指定至少一个温度计作为外部温度计（请参见温度定义，第 99 页）。

**NOTE** 如加热器由于内部温度而运行，则通过加热器处理湿度功能将被禁用。


NOTE 肉鸡和种鸡模式支持使用加热器进行湿度处理。

### 3.5 二氧化碳处理

二氧化碳浓度过高时，CO2处理强制通风水平的增加。它进行几秒延迟，“间隔”时间后检查以再升一个级别。持续时间过后，通风水平会自动回复至原来。

如果在CO2处理期间，二氧化碳水平降至低于“停止值”参数，通风水平自动返回到二氧化碳处理启动以前的水平。

CO2 处理				
日	PPM		延迟 (秒)	持续 (秒)
	开始值	结束值		
1	3,000	2,500	120	130
5	2,700	2,200	120	150
0	100	0	0	0
0	100	0	0	0
0	100	0	0	0
0	100	0	0	0

1. 进入 **系统** > **传感器** > **模拟** (查阅模拟传感器，指派一个传感器作为CO2传感)。
2. 进入 **控制** > **CO2处理** 设定需要的参数。
  - 日：日龄。当天可以设置多个程序（最多20方案）
  - 开始值：二氧化碳开始处理值
  - 停止值：处理结束时二氧化碳值
  - 延迟（秒）：控制器通风前暂停秒数。
  - 持续（秒）：控制器保持增加的通风水平的秒数
3. 设定CO2传感器报警。
4. 如需要，点击  并且进行参数设定。

### 3.5.1 二氧化碳处理帮助 | 设置定义



- 设定以下参数
  - CO2 处理-低于加热：选择是否在加热器运行的时候启动CO2处理（在[控制温度曲线](#)里设置）。
  - CO2处理由：这个参数将指派开始湿度或者CO2处理的方法。通常，这个参数仅当在最小通风运行时作用。当需要进行处理时，选择一种处理方法：
    - 级别：当需要进行处理时增加通风级别。
    - 无：不进行处理。

**NOTE** 当由重量控制通风级别时（查阅页码29），控制器是增加循环时间或者通风级别将依赖于细节设定。

- 通过加热器处理二氧化碳：

通过加热器处理二氧化碳：这一参数使加热器在二氧化碳水平高的情况下得以启用。通常，这一情况发生在低温并且加热器产生二氧化碳时。通过增加室内温度，可增加通风。如启用，定义：

- 通过加热器处理外部温度：与目标温度的差值；当外部温度达到此温度时，加热器启动并在一段时间内持续运行。
- 加热器停止加热：与目标温度的差值；当内部温度达到此温度时，加热器关闭，并在一段时间内保持关闭状态。该数值可能为正也可能为负。

➡ 通过加热器处理二氧化碳要求指定至少一个温度计作为外部温度计（请参考温度定义，第 99 页）。

**NOTE** 如加热器仅由于内部温度而运行，通过加热器处理二氧化碳功能将被禁用。



## 3.6 自然通风程序

自然通风程序将使用风对舍内的空气进行供应。使用自然通风将依赖于多种的外界环境和时间的因素。当进入这种模式时，卷帘的开和关就依赖于目标温度。

设定自然通风是需要进行多级设定。

- 自然通风怎样工作
- 预备步骤
- 定义自然条件
- 定义自然运行
- 自然程序帮助|设定定义
- 当控制器进行过渡时会发生什么？

### 3.6.1 自然通风怎样工作

Platinum Touch/Rotem One 切换至自然通风：

- 自然通风仅在定义的生长日龄和每日计划内工作。
- 鸡舍内温度必须在内部温度区间之内。
- 鸡舍外温度必须在外部温度区间之内。
- 如果温度低于以上两个参数中的任意一个，通风将切换至最小。
- 如果温度高于以上两个参数中的任意一个，通风将切换至隧道（这是一个保持在自然通风的选项；参阅隧道温度的最小风速）。
- 风速必须在设定的风速区间之内。
- 风向必须在用户定义的区间内。

*NOTE* 计算包括自然通风中的风速和方向是在**系统和配置**中增加设备的选项和要求。

- 如果天气条件适合以上的要求，卷帘将按照不同温度和最小、最大百分比开启至一个计算好的位置。如果需要更多的空气，卷帘将在最小最大卷帘位置的基础上计算然后做出自动调整。如果最小和最大开启之间的差异较大，那么步长较大。
- 卷帘位置将在延时之后做出一些调整。

### 3.6.2 预备步骤

- 系统一个风速和下雨探测器（可选择）。
- 系统一个风向传感器（可选择）。

1. 进入**系统>设定>自然通风**，选择：

- 程序：这个选项使用下面列出的参数来决定卷帘的开启。
  - 级别：这个选项建议控制器使用在系统设定>通风和卷帘级别中说明的级别运行自然通风。如果你选择这个选项，将不需要做更深的设定。（
2. 如果你已经系统了风速和下雨探测器，在系统>传感器>数字中，定义相应的传感器。
  3. 如果你已经系统了风向传感器：
    - a. 在系统>传感器>模拟传感器中，定义相应的传感器。  
如果有必要，校准风向传感器。
    - b. 在系统>通风/卷帘设定中，定义每一个卷帘的方向。当进行自然通风程序计算时，控制器仅考虑风从某一个方向进入的风。这个区域之外的任何风将不考虑。

进入定义的这个区域的度数（这个进入的度数 $\pm 90^\circ$ ）（图18）。

- 如果你的进入是 90, 那么区间将是 0 - 180°
- 如果你的进入是 45, 那么区间将是315 - 135°

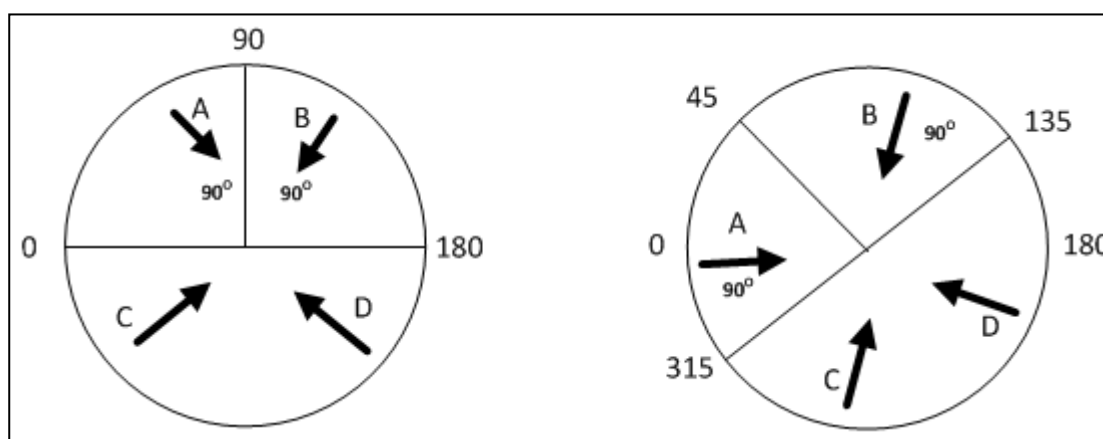


图5: 风向传感器解说

**NOTE** 注意 在上面两个例子中，风A或B将作为因素进入计算，相反风C或D则不会。仅仅当你有理由怀疑传感器产生错误结果时，才对传感器进行校准

定义传感器两侧区域的进入度数！图18举例说明了有四个风向传感器的鸡舍。传感器1的风向参数定义为45°或者共90°时。从这个区域（A）来的风将用于自然通风程序。控制器将不考虑这个区域之外的风（B和C）

4. 如果需要，在系统>温度定义中指派一个温度传感器作为外部传感器。

### 3.6.3 定义自然条件

#### 自然通风

自然进入条件			
从日龄:	1	至日龄:	50
从时间	00:00	至时间	00:00
舍外低温时--与目标的温差	-10.0	舍外高温时--与目标的温差	5.0
进入的最小风速:	2.0	退出的最大风速:	10.0
隧道温度的最小风速:	2.0		

自然模式运行			
低温-与目标差值:	1.0	高温-与目标差值:	6.0
卷帘步长	10	卷帘在阶段间的延时(秒)	300
第一天卷帘最小位置	15	最后一天卷帘最小位置	15
卷帘最大位置	100	风和雨的影响	<input type="checkbox"/> No

自然条件定义了控制器什么时间切换至自然通风。

- 设定以下参数：
  - **从/至日龄**：设置自然程序开始和结束的日龄。
  - **从/至时间**：设置自然程序开始和结束的时间。
  - **舍外低温与目标差值**：在自然程序运行内低于当前的目标温度的区间（舍外温度）。
  - **舍外高温与目标差值**：在自然程序运行内高于当前的目标温度的区间（舍外温度）。
  - **最小进入风速**：设定进入自然程序所需要的最小风速。
  - **最大退出风速**：设定退出自然程序所必须的最大风速。
  - **隧道温度的最小风速**：当单元在自然模式时，如果温度上升至高于隧道温度时，Platinum Touch/Rotem One 将切换至隧道模式除非外界风速高于这个风速设定
  - **卷帘启动最小数据**：
    - **最小卷帘位置(第1天)**：设置生长日第一天的最小窗帘位置。
    - **最小卷帘位置(最后一天)**：设置生长日最后一天的最小窗帘位置。

这些参数之间的差值定义了设定每天最小窗帘位置的曲线

**NOTE** 以上三个参数需要系统并配置一个风速传感器。

### 3.6.4 定义自然运行

#### 自然通风

自然进入条件			
从日龄:	1	至日龄:	50
从时间	00:00	至时间	00:00
舍外低温时-与目标的温差	-10.0	舍外高温时-与目标的温差	5.0
进入的最小风速:	2.0	退出的最大风速:	10.0
隧道温度的最小风速:	2.0		

自然模式运行			
低温-与目标差值:	1.0	高温-与目标差值:	6.0
卷帘步长	10	卷帘在阶段间的延时(秒)	300
第一天卷帘最小位置	15	最后一天卷帘最小位置	15
卷帘最大位置	100	风和雨的影响	<input type="checkbox"/> No

自然运行定义了了在自然通风中控制器的功能运行的方式。

- 设定以下参数：
  - 舍外低温与目标差值：在自然程序运行内低于当前的目标温度的区间（舍外温度）
  - 舍外高温与目标差值：在自然程序运行内高于当前的目标温度的区间（舍外温度）
  - 卷帘步长：设定此卷帘每个级别打开百分比(%)。  
卷帘级别间延迟时间(秒)：防止过度的级别间的切换，设定一个延迟时间。
  - 最小卷帘位置：设定最小卷帘开启位置。
  - 最大卷帘位置：设定最大卷帘开启位置。
  - 风和雨影响：使能白金控制器参考附加参数(在帮助中)，当进行最大幕帘开启量的时候。

### 3.6.5 自然程序帮助 | 设定定义



#### 1. 自然设定:

- **在隧道启用自然**：在隧道模式时启用使用自然通风。
- **阵风延时(秒)**：设定在通风发生改变时重新计算卷帘移动的延时时间。
- **停止搅拌机在高于风速**：在自然程序时，高于这个速度搅拌机将停止运行
- **最小时间在任何的通风模式**：在控制器切换进入自然程序之前总的等待时间（从最小通风或者隧道模式）。同样，控制器保持在自然通风的最少时间。
- **使用隧道卷帘作为自然卷帘**：在自然程序里使用隧道卷帘。当取消时，卷帘将保持关闭状态

#### 2. 风和雨影响:

- **风低速**：低于这个速度，卷帘将完全打开。这个数字必须高于最小进入风速。
- **高速风**：高于这个风速，控制器将降低卷帘最大开启百分比至这个点。

**NOTE** 高速风：高于这个风速，控制器将降低卷帘最大开启百分比至这个点。

- **风速和雨低速**：如果有雨传感器，卷帘会在下雨时完全打开。
- **风速和雨高速**：如果有雨传感器，卷帘会在下雨时完全打开。

**NOTE** 在这些级别之间，控制器基于曲线打开卷帘。

### 3.6.6 当控制器进行过渡时会发生什么？

当控制器过渡或从自然通风时下面的改变将会发生。

- **侧墙/动力>自然**：风机停止，卷帘开启至计算的位置并且最终侧墙风门关闭。
- **隧道>自然**：风机停止，卷帘开启至计算的位置。等卷帘达到他们最大开启位置时，隧道卷帘关闭，（除非隧道模式在自然模式中运行开启）。
- **自然>侧墙/动力**：控制器将自动计算最合适的动力通风级别，依赖于目标温度和当前的舍内温度。
- **自然>隧道**：控制器将自动的计算最合适的通风级别，依赖于目标温度和当前的舍内温度（最小或隧道）

## 3.7 静压

设定外界高温和低温情况下的静压参数，同时设定高压和低压报警。

➡ 进入系统菜单>设定, 定义静态压力单位.

➡ 涉及静态压力校准和静态压力。

- 静态压力方法
- 静压传感器的关闭
- 静压帮助 | 设置定义
- 多级隧道卷帘

### 3.7.1 静态压力方法

- 屋顶
- 最小通风静态压力
- 隧道通风

#### 3.7.1.1 屋顶



- 设定以下参数：
  - **目标静压**: 设定屋顶通风模式下需要的静压。
  - **静压区间**: 设定屋顶通风模式下的压力范围。

### 3.7.1.2 最小通风静态压力



- 设定以下参数：
  - **低温静压**: 设定外界低温情况下需要的静压。确保该压力下的恰当的空气流动。
  - **高温静压**: 设定外界高温情况下需要的静压。一般情况下，为了让小窗开启角度稍大，这个压力可以稍低一些。

**NOTE** 控制器在低温和高温压力之间变化。它受外界温度传感器的控制。如果外界温度传感器失效，平均温度就会接替控制。

- **低压报警**: 设定低压报警。如果你设定0来取消这个功能，控制器会警告你并在事件表中产生一条记录。
- **高压警报**: 设定高压警报。
- **静压区间**: 为目标静压设定区间范围。

### 3.7.1.3 隧道通风



- 设定以下参数：
  - **目标静压**：设定隧道通风模式下需要的静压。
  - **低压报警**：设定低压报警。
  - **高压报警**：设定高压报警。
  - **静压区间**：设定隧道通风模式下的压力范围。

### 3.7.2 静压传感器的关闭

为了停用静压传感器：

1. 按系统>设定；
2. 设置静压单元到没有  
主屏幕停止

- 停止压力
- 停止高压及压力传感器失效报警。

**NOTE** 如果在停止静压传感器之前，其中的任何一个警报还在运行，会使得主屏幕持续显示警报，需重设警报来终止显示。



### 3.7.3 静压帮助 | 设置定义

静压-设置			
静压			
阵风延迟时间 (秒)	10	隧道通风下是否负压控制	<input checked="" type="radio"/> 是 <input type="radio"/> 否
隧道过渡模式	<input checked="" type="radio"/> 是 <input type="radio"/> 否	最小通风使用	风门 ▾
进入空气-低温 (与目标温差)	-13.9	进入空气-高温 (与目标温差)	-5.6
紧急静压延迟 (秒)	60	紧急静压下的卷帘位置%(0-禁用)	100
低静压报警-最低级别 (最小通风)	0	低静压报警-最低级别 (隧道)	0
建立静压的时间 (秒)	10	屋顶小窗通风提前打开时间 (秒)	0

- 设定以下参数：
  - **阵风延迟 (秒)**: 设定空气压力突然发生变化情况下, 开始启动压力控制前的时间秒数。
  - **静压 (隧道)**: 选择是或否来决定在隧道通风模式下是否使用压力控制。
  - **过渡隧道**: 选择是或否来决定压力已经很大并且小窗已经开启到100%时是否进入到隧道通风。
  - **最小通风使用 (小窗/卷帘)**: 在最小通风模式下, 选择通风或卷帘控制静压。
  - **低进入空气 (触发的温差)**: 为静压控制设定空气低温。
  - **高进入空气 (触发的温差)**: 为静压控制设定空气高温。
  - **紧急状态静压延迟 (秒)**: 当压力超过高报警设置时, 设定开始紧急打开小窗前的延迟时间。
  - **卷帘的位置-紧急状态压力下 (%)**: 当出现紧急压力情况时, 卷帘的位置 (百分比)。
  - **低静压报警最小级别 (最小通风)**: 当低于这个级别, 控制器忽略低静压报警
  - **低静压报警最小级别 (隧道)**: 当低于这个级别, 隧道通风模式下控制器忽略低静压报警。
  - **产生静压的时间 (秒)**: 当最小通风风机循环开始运行时, 键入达到目标负压需要的时间。
  - **屋顶提前打开时间 (秒)**: 定义最小通风循环风机开启前提前开启屋顶小窗的时间量。

### 3.7.4 多级隧道卷帘

当在静压模式中启用多级隧道卷帘时，Platinum Touch/Rotem One 将依次开启卷帘（以前的版本是同时开启卷帘）。隧道卷帘开启将在静态压力达到并且控制器发送信号至隧道电机来运行卷帘时开始。Platinum Touch/Rotem One 首先开启第一个隧道卷帘（在继电器中定义）至用户定义的级别。如果需要增加通风，开启第二个卷帘。这个过程将持续应用与每一个卷帘。

如果压力失败，这个过程将被颠倒；将从最后一个卷帘开始关闭。

#### 设定多级隧道卷帘：

1. 进入**系统菜单**>**继电器定义**至少定义一个继电器作为隧道卷帘（开和关）。
2. 进入**系统菜单**>**通风级别**>**通风&卷帘级别**，定义每一个卷帘在级别的打开量。
3. 进入**静态压力菜单**>**隧道通风**，定义目标压力。

## 3.8 湿帘

此菜单设定湿帘运行情况。

- 湿帘 7.21版本及以下
- 湿帘7.22版本及以上

### 3.8.1 湿帘 7.21版本及以下

- 湿帘 主屏幕
- 湿帘帮助 | 设定定义

#### 3.8.1.1 湿帘 主屏幕

*NOTE 湿帘仅在当控制器进入隧道模式时运行。例如，如果湿帘设定运作在级别8并且隧道模式在级别10时开始，湿帘保持失效状态。*

湿帘						
日	开始时间	结束时间	隧道差值	停止湿度	开启(秒)	关(秒)
1	05:00	11:00	2.0	60	10	220
1	06:00	14:00	6.0	60	35	180
0	00:00	00:00	0.0	0	0	0
0	00:00	00:00	0.0	0	0	0

1. 在**系统**>**继电器布局**，定义继电器为湿帘。
2. 进入到**控制**>**湿帘**。

### 3. 设定以下参数：

- **日**：设定日龄。
- **隧道差值**：设定与隧道温度的差值以使用该设定。可以设定为负值。
- **停止湿度**：设定关闭湿帘系统前允许的最大湿度，可以键入100%
- **开始时间**：湿帘开始运行。
- **结束时间**：湿帘结束运行。
- 可以在一天内设定几个时间段开启和关闭湿帘。
- 如上面的屏幕，日龄由7天到14天，湿帘会从7日龄到14日龄根据日龄7的设置持续运行。
  - **开秒数**：设定湿帘系统运行每个循环的的最大开时间。
  - **关秒数**：设定湿帘系统运行的每个循环中最小关闭时间。

4. 如有需要，点击  并且设定参数。

### 3.8.1.2 湿帘帮助 | 设定定义



### 湿帘帮助

- 设定以下参数：
  - **温度区间**：设定相对于温度开启和关闭的滞后值。
  - **湿度区间**：设定相对于湿度开启和关闭的滞后值。
  - **湿帘阶段间的差值**：Platinum Touch/Rotem One 支持4组阶段水帘。当温度达到隧道温度(控制>温度曲线)加上隧道温差（在水帘主屏中设定）时控制器将激活第一阶段的水帘。每一个附加水帘将在温度达到隧道温度加上隧道温差再加上阶段差值时开启。

例如, 如果：

- 隧道温度 = 25°

- 隧道温差= 2
- 湿帘阶段差值 = 3

阶段1在27°开启, 阶段230°开启, 阶段3在33°开启, 阶段4在36°开启.

例如: 湿帘在温度为30摄氏度时开启, 温差设为2° C:

湿帘号 #	指定的传感器	湿帘阶段间的差值	实际温度
1	平均	0.0	30°
2	平均	2.0	32°
3	温度传感器2	0.0	30°
4	温度传感器2	2.0	32°

- **启动运行湿帘的最小级别:** 设定开启湿帘泵的最小通风级别。这个对于冲洗功能无效。

### 水帘冲洗持续时

- 水帘冲洗: 输入冲洗水帘的时间。
- **水帘冲洗持续时间 (分):** 设定冲洗的时间段。如果输入了值, 控制器无论什么通风级别, 和开启模式都直接冲洗。

*NOTE 当湿帘阶段间差值启用时, 湿帘运行将依照这两个条件*

### 3.8.2 湿帘7.22版本及以上

7.22版本支持湿帘冷却渐变调整。请注意, 7.22版本也支持非冷却渐变选项

冷却渐变调整意味着用户可以设置在什么气候条件下湿帘改变调整工作/非工作时间。用户设置湿帘的最小和最大关闭时间。当温度变化时, 控制器自动调节关机时间。例如, 温度升高, 控制器会减少湿帘运行时的关闭时间, 湿帘持续运行, 直到温度下降到用户设定的温度。

- 增添额外的湿帘:
- 冷却差是启动额外湿帘所需的温度差。
- 每个湿帘的通风水平开始运转。

用户设定以下参数来进行冷却渐变控制

- 开/关温度。
- 冷却渐变范围是温度范围(高于湿帘启动温度), 即开始冷却渐变控制。如果温度上升超过规定的范围, 上升停止。

- 用户设定启动时间可保持不变，还可设定最小/最大关闭时间。控制器随温度变化自动调整关机时间。

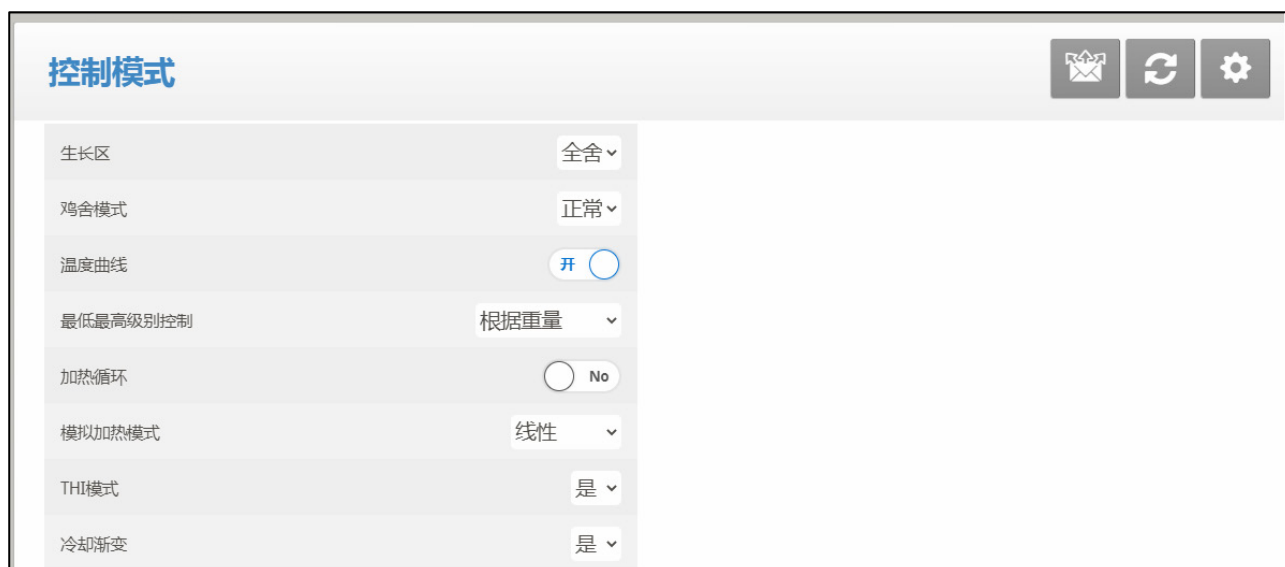
**注意** 将湿度纳入运行参数需要安装湿度传感器。无效的传感器读数将禁用上述功能

### 3.8.2.1 湿帘主屏幕

➡ 设置湿帘的继电器 图片上传失败

**如何操作湿帘的冷却渐变控制：**

1. 控制>控制模式 启动冷却渐变



2. 控制 湿帘.

日	打开温度差值	关闭温差	开启时间	最大关闭时间	最小关闭时间
0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0	0	0
0	0.0	0.0	0	0	0

3. 设置：

- 日期：设置生长期冷却功能发生的日期。每天仅一行有效。如果多于一行设定同一天，最后一行只定义函数。
- 启动温差：设置冷却开始时与隧道温度的差值(温度曲线，第18页)。-20°到+20°c。默认值：0

- 关机温差：设置冷却停止时与隧道温度的温差(温度曲线, 第18页)。储存范围:-20°C到3.3°C, 默认值:0

**注意** 每个湿帘根据其自身的温度传感器运行(参见温度设定, 第139页)

- 准时：定义运行时间。范围:0 - 999秒。默认值:0
- 最大关闭时间：设定湿帘在重启前关机的最大时间。范围:0 - 999。默认值:0。连续运行时间设置为0。
- 最小关闭时间：设定湿帘在重启前关机的最小时间。范围:0 - 999。默认值:0

#### 4. 设定集合.

### 3.8.2.2 湿帘“帮助”，设置

湿帘-设置			
湿帘			
启用冷却开始时间	00:00	启用冷却结束时间	00:00
温度渐变范围	5.0	停止冷却的湿度%	100
湿度区间%	5	湿帘级别间差值	0.0
湿帘-1 最低运行级别	1	湿帘-2 最低运行级别	1
湿帘-3 最低运行级别	1	湿帘-4 最低运行级别	1

- 设置.
  - 启动冷却时间：设置湿帘运行的时间。范围:00:00 - 23:59。默认值:00:00 (默认启用)
  - 冷却渐变温度范围：设置冷却渐变发生时的最高温度。冷却渐变发生在启动温度(+ 0.5°)和该温度之间。例如，如果冷却是从75°开始的，而上升的范围是10°，那么可升温至85.5°。储存范围:0 - 20°C。
  - 冷却停止湿度：高于该湿度，冷却停止。范围0 - 100%。默认值:100%

**注意** 当湿帘工作时，湿度会升高，导致湿帘停止工作


- 湿度带外：设定在冷却重启前前(由于高湿度而停止冷却之后)必须下降的湿度。范围:0 - 20%。默认值:5%
- 湿帘之间的温差：设置下一个湿帘开始工作所需的温差。范围:0 - 20°C
- 湿帘1 - 6级最低操作水平：设置每个湿帘的通风水平。范围:0 - 30。默认值:1

### 3.9 加湿器

此菜单设定加湿器的运行。

- 加湿器系统与湿帘系统最大的不同就是参考不同的温度点。加湿器温度差相对的是目标温度而不是隧道进入温度。
- 饲养员操作平滑当控制器不在隧道模式时。

喷雾器						
日	开始时间	结束时间	目标差值	停止湿度	开启(秒)	关(秒)
0	00:00	00:00	0.0	0	0	0
0	00:00	00:00	0.0	0	0	0
0	00:00	00:00	0.0	0	0	0
0	00:00	00:00	0.0	0	0	0
0	00:00	00:00	0.0	0	0	0

1. 在系统>[继电器布局](#)，定义继电器为喷雾器。
2. 进入控制>喷雾器。
3. 设定以下参数：
  - 日：设定日龄
  - 目标差值：设定与目标温度之间的温差以启动加湿器。
  - 到湿度：设定加湿器停止前允许的最大湿度。
  - 开始时间&结束时间：一天当中你想让加湿器开启和关闭的时间。
- 可以在一天中设定不同开闭的时间段。
  - 开秒数：设定每个加湿器运行循环中最大开启时间。
  - 关秒数：设定每个加湿器运行循环中最小停止时间。
4. 如果需要，点击  并且设定需要的参数。

#### 3.9.1 加湿器帮助 | 设置定义

喷雾器-设置			
喷雾器			
温度区间	1.1 	湿度区间 (%)	2 
启动运行的最低级别	1 	启动运行的最高级别	30 
开启轮换	<input type="radio"/> 否	喷雾器阶段间差值	0.0 

- 设定以下参数：
  - **温度区间**：设定相对于温度开启和关闭的滞后值。
  - **湿度区间 (%)**：设定相对于湿度开启和关闭的滞后值。
  - **启用的运行的最小级别**：设定开启加湿器的最小通风级别。
  - **启用的运行的最大级别**：设定开启加湿器的最大通风级别。
  - **启用轮替**：启用这个功能在每一个循环使用不同的加湿器继电器。这个功能在较高的压力时启用分散水滴，来浸湿动物

*NOTE Munters 建议保持这个功能设定为默认设定 (否)。*

- **加湿器阶段温差**：白金版支持四个加湿阶段。当温度达到隧道温度（控制>温度曲线）加上隧道温差（在湿帘屏幕中设定）时控制器启用第一阶段。当温度达到隧道温度加上隧道温差再加上这个差值时每个补充的阶段开。

### 3.10 水&饲料

此菜单设定水料设备运行条件。

有2种控制方法：

- 时间控制
- 数量控制
- 饲喂计数器的控制
- 水和饲料帮助 | 设置定义

#### 3.10.1 时间控制

1. 在**系统>继电器布局**，定义继电器为水、料盘、绞龙。
2. 进入**控制>水&料盘>设定**。



3. 定义总量为No.



#### 4. 进入**控制**>**水&料盘**。

水和饲料控制							
日	时间	水		喂料器		绞龙	
		1	2	1	2	1	2
1	03:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input checked="" type="radio"/> 开	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input checked="" type="radio"/> 开
1	05:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关
1	05:30	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input checked="" type="radio"/> 开	<input type="radio"/> 关	<input checked="" type="radio"/> 开	<input type="radio"/> 关
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关

#### 5. 根据需要设定参数

- **日**: 设定日龄
- **时间**: 设定水线, 料盘或者绞龙的事件时间。对号表示在事件时间开启, 点表示关闭。在对号和点之间切换使用+/- 键。

**注意** 蛋鸡模式下, 时间格式为小时:分钟:秒(仅限按时间控制)

#### 6. 设定水溢出报警和水短缺报警 (页码 80)

**NOTE** 你可以按照前面灯光设置那样执行饲喂时间, 清空饲料, 或者其他类似的选项。

### 3.10.2 数量控制

1. 进入**系统**>继电器布设 (页码 115), 定义 个继电器作为一个绞龙。
2. 进入鸡称菜单>鸡称布设 (页码 126, ), 设计每一个料塔到一个通道。
3. 进入**控制**>**水&料盘** > *Set*.
4. 按数量定义 喂养为 Yes.

水和饲料设置	
<b>水和饲料</b>	
饲料日循环	每日 ▾
根据数量喂料	料塔 ▾

#### 5. 进入**控制**>**水&料盘**。

水和饲料控制										
日	从时间	至时间	水		喂料器		饲料			
			1	2	1	2	1	2	3	4
1	06:00	07:00	<input checked="" type="radio"/> 开	<input type="radio"/> 关	<input checked="" type="radio"/> 开	<input type="radio"/> 关	100	50	50	50
1	09:00	10:00	<input type="radio"/> 关	<input checked="" type="radio"/> 开	<input type="radio"/> 关	<input checked="" type="radio"/> 开	75	0	75	0
0	00:00	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0	0	0	0
0	00:00	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0	0	0	0
0	00:00	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0	0	0	0

## 6. 根据需要设定参数.

- **日龄:** 设定生长日龄. 运行生长日龄的参数直到下个生长日龄到来.
- **从时间/至时间:** 设定水和料线需要运行的周期.
- **水:** 标记水线对号使它开启, 点代表关闭.
- **喂料:** 标记料线对号代表开启, 点代表关闭.
- **喂料:** 在从时间/至时间内从料塔中输入饲料的量.
- 你能够从不同的料塔供应饲料, 允许特殊的饲料混合.
- 分配持续到至时间或者达到定义的量
- 如果继电器没有定义为绞龙饲料数量仍会显示. 可是任何的数量的输入将是无意义的.

水线在从时间至时间之间不间断运转. 仅料线在循环.

*NOTE* 这个功能仅在继电器定义为绞龙并且每个料塔规划至一个绞龙时才工作. 定义一个数字传感器作为一个饲料量时不能激活由数量控制.

*NOTE* 如果由数量控制器和数字饲料脉冲都激活, 将优先选择由数量控制.

### 3.10.3 饲喂计数器的控制

饲喂控制可以通过数字传感器测量饲喂数量. 传感器将通过测量饲料脉冲数记录给料设备每次的供给量的给料. 控制器可以记录饲料的数量(重量).

**注意** 该功能仅在继电器设置为螺旋钻时起启用

- 使用此方法时, 不需要设置筒仓.
- 用户必须知道饲料设备输送的饲料量.
- 1. 在系统>继电器布局, 设置1 - 4继电器为一个螺旋钻.
- 2. 在系统>数字传感器中, 设置所需的数字传感器数量为饲喂计数器.
- 3. 在控制>水和饲喂>帮助设置中, 选择饲喂计数器.



4. 在“控制>水和饲料”中，根据需要设置参数。
5. 服务>进料校准：
  - 将进料方法设置为Pulse
  - 在“因素”中，输入每次进料的重量
6. 设置溢水警报和缺水警报

水和饲料控制										
日	从时间	至时间	水		喂料器		饲料			
			1	2	1	2	1	2	3	4
1	06:00	07:00	<input checked="" type="radio"/> 开	<input type="radio"/> 关	<input checked="" type="radio"/> 开	<input type="radio"/> 关	100	50	50	50
1	09:00	10:00	<input type="radio"/> 关	<input checked="" type="radio"/> 开	<input type="radio"/> 关	<input checked="" type="radio"/> 开	75	0	75	0
0	00:00	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0	0	0	0
0	00:00	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0	0	0	0
0	00:00	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0	0	0	0

- **日期**：设定日龄。可以把日龄设定为负天数。输入数字，然后按+/-键。生长天数保持在设定的参数，直到下一个设定的日期。
- **时长**：设置水、送料机和喂线可以运行的时间段。
- **水**：设置检查标记，标记打开进水线，点击可关闭进水线。
- **送料机**：检查标记送料线是否接通，点击检查送料线是否断开。
- **饲料**：从筒仓输入在设定时长内提供的饲料数量。
  - 您可以使用来自多个筒仓的饲料，从而进行特定的饲料混合。每个螺旋钻从筒仓提供相同数量的饲料；这意味着螺旋钻按1：1接收来自筒仓的饲料，以此类推。
  - 分配会一直持续到结束时间或到达定义的量为止，以先到者为准。

- 如果继电器没有定义为螺旋钻，饲料数量仍然会出现在屏幕。但是输入的任何数量都是无效的。

### 3.10.4 水和饲料帮助 | 设置定义

这些参数定义一周内的饲料和水的输送时间表



**NOTE** 水和饲料参数与照明参数联合工作

- 饲喂天数周期
  - 每日：一周每天执行相同的时间表。
  - 2 - 6天：选择一个循环持续选择天数，然后重复。例如，2天意味着循环持续两天，然后重复。
  - 周：选择在一周的哪些天，提供饲料和水
- 总量：使能这个功能可以控制总量。

**NOTE** 如果您选择每日，则秤的功能始终处于启用状态。如果你选择2 - 6天或周，则秤的功能在非饲喂日子里禁用。

**CAUTION** 如果你想每天提供饲料，选择每日。如果选择周和标志每一天，其他功能则被禁用。

如果你选择2 - 6日或周 安排，配置：

- 日数循环（2 - 6天）：选择循环中的哪些天，供应饲料和饮水。
- 周循环：选择供应饲料和饮水的日子。
- 水 在不喂料日：选择至多两个在非饲养日水供应的时间段。

NOTE 在饲养日，水与饲料同时供应。

### 3.11 灯光

此菜单设定灯光的运行。该控制器有4个通道来控制灯的开关和调节灯的亮度。另外，这个菜单也可使用一个灯光传感器。

1. 选择一个或两个：
  - 进入系统>模拟输出 定义最多至10 个灯光输出。
  - 在系统>继电器布设，定义最多10 个灯光输出。
2. 在控制>水&料盘>帮助，定义循环饲喂。
3. 进入控制设定>灯光, 定义需要的参数。
  - 如果饲喂循环设定2-6天，选择**光照不进行饲喂**。光照参数屏幕弹出。这些参数可以定义在不进行饲喂的日龄里光照的功能。

日	时间	灯光				调光器
		1	2	3	4	1
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0

4. 配置这些参数：
  - **日龄**: 设定日龄  
在示例中，育雏灯和（通道1）和明亮的中间灯（通道2）从第一天开启，而末端的灯（通道3）关闭。例子中展示了两个通道调光灯，通道1是100%照度，通道2是0%（用于保温伞下的雏鸡）
  - **时间**: 为灯光设定时间。
  - **开/关**: 选择需求光照(秒)去打开。

- 强度 (%) : 设定调光器的百分比。如果强度增加, 调光器调亮, 如果在设定的时间内百分比下降调光器慢慢变暗。这就是说, 他们运行符合日照规律 (参见下面的帮助 | 设置)。

5. 如果需要, 点击  并且设定参数。

### 3.11.1 灯光帮助 | 设置定义

灯光-设置
  

#### 灯光

日出时间 (分钟)	10 	日落时间 (分钟)	10 
允许骤变开始日	1 	骤变循环 (分钟)	0 
峰值持续时间 (分钟)	0 	骤变增加量 (%)	0 
信号灯是:	无 	喂料前的信号 (秒)	0 
喂料时的信号 (秒)	0 	灯光传感器激活	<input type="checkbox"/> 否

#### • 配置这些参数

- 日出时间 (分钟): 光照强度从0%上升到指定的水平所需的时间量。
- 日落时间 (分钟): 光照强度从指定的水平降低到0%所需的时间量。
- 允许骤变开始日: 骤变开始日。
- 骤变循环 (分钟): 骤变在其最大水平的长度。到达最大级别以及回到预先设置的级别都需要1分钟。例如骤变持续10分钟, 则骤变循环为8分钟。
- 骤变持续时间 (分钟): 骤变循环的总时间, 包括上升和下降时间。
- 骤变增加量 (%): 设定骤变与当前灯光强度间的增加量。
- 信号灯是: 只有一盏灯, 在喂养时间的运行。选择哪个灯亮, 或选择“无”。

**NOTE** 饲养期结束后, 所有在光参数屏幕选定的灯选择重新点亮。

- 喂料之前信号 (秒): 喂养开始前, 其他所有的灯光熄灭的时间量
- 喂料期间信号 (秒): 在喂养结束, 选定的灯仍然亮的时间量。

**NOTE** 上面的两个参数在非饲养的日子是禁用的。

- **光传感器激活**：当足够的外部光存在时光线传感器关闭所有的灯，（查阅光传感器校准，第69（原文70）页）。如果安装了光传感器，当在喂养时外界有足够的光线启用此选项关灯。

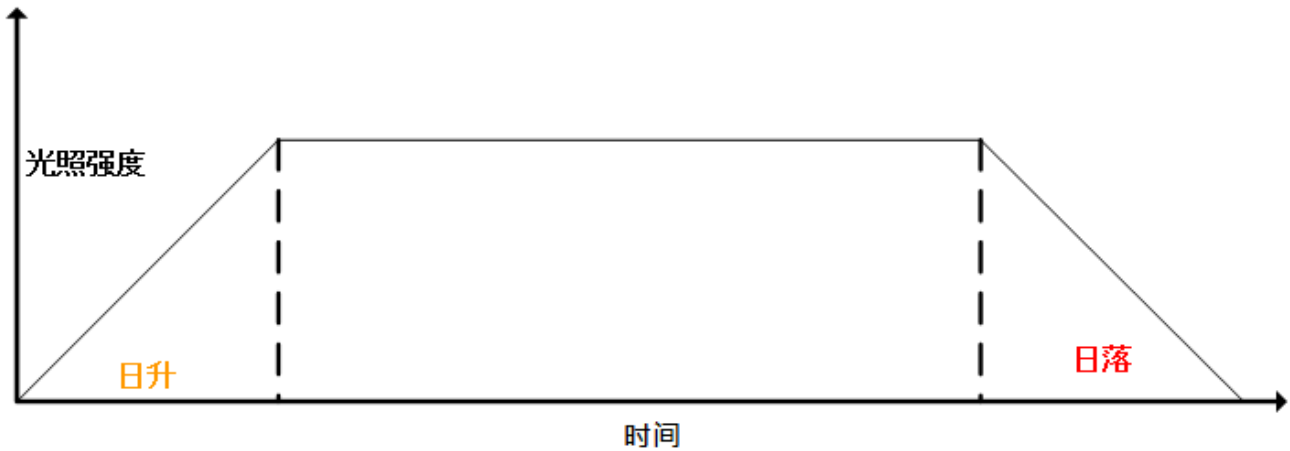


图6: '没有骤变的光照程序'

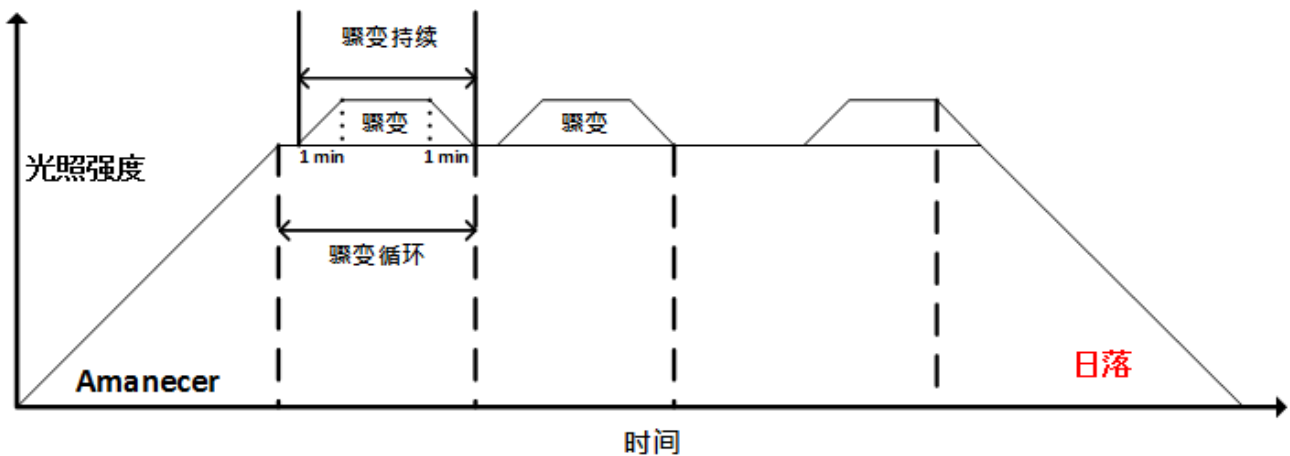


图7: 有骤变的光照程序

**NOTE** 最初的骤变循环参考时间是日出时间结束点。骤变在骤变循环结束点前开始骤变持续分钟数。会有一分钟的升和降的强度变化。如果日出持续设定为零，就没有骤变了。

### 3.11.2 光照管理控制

7.20版本支持使用LUX光传感器来控制光强度。在该函数中，目标LUX为光强度目标。控制器测量光强的LUX值，并相应地调整输出。

- 使用LUX调光的照明时开/关灯功能不运行。
- 使用LUX调光的照明时日出/日落功能不操作。

## 进行光照管理

1. 系统 传感器 模拟，定义光照传感器：0-40LUX

输出编号	功能	传感器编号
卡1主卡槽2		
1	光照传感器 Lux	1
2	温度	2
3	温度	3
4	温度	4
5	温度	5

2. 控制 光照 目标LUX，仅在传感器设置完成之后显示

日	时间	目标勒克斯	灯光			调光器
			1	2	3	1
1	07:00	5	<input checked="" type="radio"/> 开	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	0	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	0	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0

3. 定义目标.

4. 定义:

- LUX波段 (LUX) :测量的光量在该波段(百分比)内，光输出无变化。默认值为2。范围2 - 10。
- 增加间隔时间(秒) :光强增加(1%)的间隔时间。默认。范围0 - 120。
- 减少间隔时间(秒) :光强减少(1%)的间隔时间。默认。范围0 - 120。

5. 设置低光强度警报，第80页



### 3.12 额外系统

此菜单是不在控制器清单内的设备的参数设置.

附加系统								
系统	开始时间	结束时间	温度		湿度		开启 (秒)	关闭 (秒)
			从	至	从	至		
1	00:00	00:00	0.0	0.5	0	0	0	0
2	00:00	00:00	0.0	0.5	0	0	0	0
3	00:00	00:00	0.0	0.5	0	0	0	0
4	00:00	00:00	0.0	0.5	0	0	0	0

1. 在**系统**>继电器布设, 定义继电器为额外系统。
2. 进入**控制**>额外系统。
3. 配置这些参数:
  - **开始时间**: 额外系统开始工作的时间
  - **结束时间**: 额外系统结束工作的时间
  - **起始温度**: 额外系统开始工作的温度
  - **结束温度**: 额外系统结束工作的温度
  - **起始湿度**: 额外系统开始工作的湿度
  - **结束湿度**: 额外系统结束工作的湿度
  - **开 (秒)**: 额外系统的开的时间, 如设定为0, 则额外系统一点儿也不运行。
  - **关 (秒)**: 开始时间结束后停止的时间。如果你同时有开和关的时长, 额外系统则循环运行。如果关时间设定为0, 只要其他参数都满足, 系统一直运行。

*NOTE 所有的参数都满足时额外系统才会运行。例如如果温度在开始温度以下, 或者湿度在开始湿度以下, 则系统不启动。你可以在**系统** | 温度定义中给额外系统指定特定的传感器。额外系统使用舍内湿度, 而不是舍外湿度。如果没有湿度传感器, 系统忽略湿度参数。*

### 3.13 控制模式

选择鸡舍运行的模式，打开或关闭温度曲线，选择使用的最小/最大二氧化碳级别方法的种类。

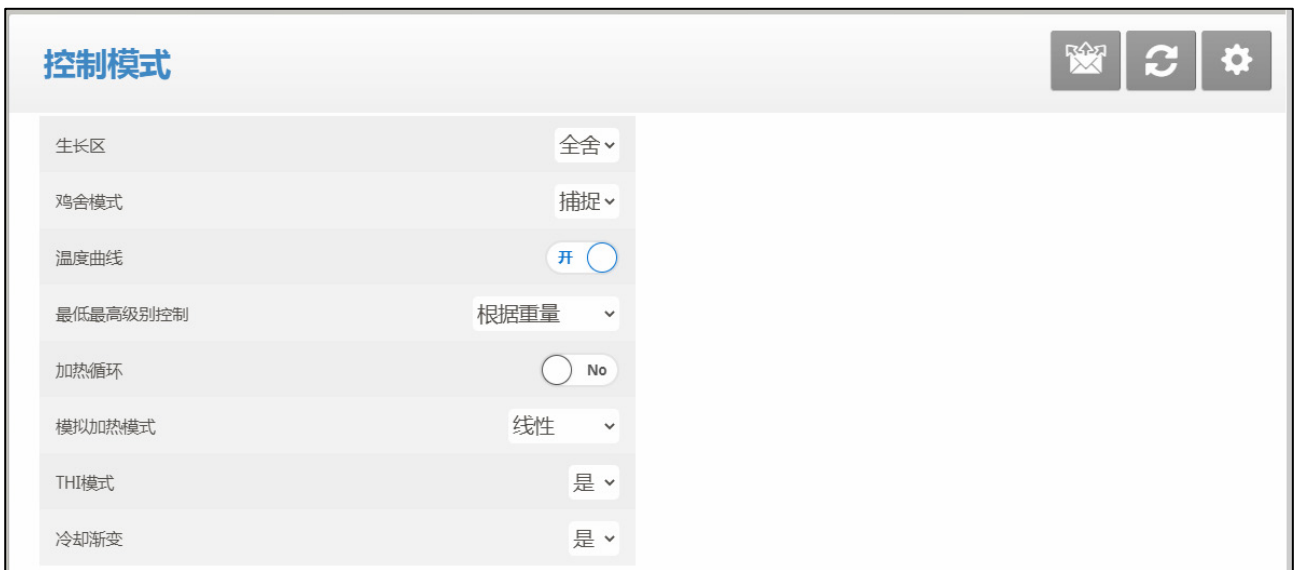
- 控制模式 主屏
- 捕捉模式

#### 3.13.1 控制模式 主屏

参数	值
生长区	全舍
鸡舍模式	正常
温度曲线	开
最低最高级别控制	根据重量
加热循环	No
模拟加热模式	线性
THI模式	是
冷却渐变	是

- 配置这些参数：
  - **鸡舍模式**：选择鸡舍为保温伞育雏或全舍养殖。
  - **空鸡舍模式**：选择“是”来关闭报警。
  - **温度曲线**：如果选择关，温度设定就成为固定值，直到午夜来临进行下个设定控制 | 温度曲线（17页）。
  - **最小最大级别控制**：设定通风控制方法（按日，按日曲线，按时间，按软最小，重量）。更多详情，请查阅最小/最大级别，页 24）
  - **加热循环**：在循环时间内启用运行加热器（参阅加热循环 | 设定详细定义，页码 19）。
  - **模拟加热模式**：模拟加热模式：模拟加热模式：设定可变加热模式（线性、比例、线性阀）。请参阅第18页的可变加热器帮助 | 设置定义。
  - **THI模式**：启动温度湿度指数。参阅第21页的温度湿度指数。

### 3.13.2 捕捉模式



捕捉模式用于将鸡从鸡舍中移除。在该模式中：

- 可以限制光线强度和通风
- 禁用以下功能。
  - 湿度/ CO2 /氨管理
  - 加热
  - 雾化器
  - 水和饲料
  - Wod
  - 乳头冲洗
  - 控制饲养员和饮酒者
  - 高/低温和高静压警报。其他警报都被禁用。

#### 设置捕捉模式

1. 控制 控制模式， 将房屋模式设置为捕捉
2. 如果要求，点击设置参数
  - 光强：默认0%， 范围0-100%
  - 温度和压力警报启用：设置为是或否。
  - 通风级别：0为自动通风工作。1 - 30设置通风模式。

### 3.14 系统参数

系统参数是将帮助 | 设置菜单合并到一个滚动菜单上。

#### 系统参数

##### 温度曲线

温度曲线修正值	0.0	设置温度改变提醒 (差值)	1.7
目标温度区间	0.6	加热器温度区间	0.6
降温系数 (%)	15	快速降温限制 (度)	1.7
直接最小通风时, 低于加热温度的值:	<input type="radio"/> 无 <input type="radio"/> 区域 <input type="radio"/> 平均	非养殖区与加热温度的差:	-55.0

##### 循环加热器

低加热差值	0.6	高加热差值	4.4
最小打开时间	30		

##### 辐射加热器

### 3.15 氨处理

当氨水平过高时, 氨处理迫使通风级别提高。为防止风机过于频繁地改变通风, 氨处理在用户设定的延迟后开始。 用户还可设定处理持续的时间。

处理结束后, 通风级别可能会自动降低。 如果在处理期间, 氨水平降至低于终止值参数, 则通风级别自动返回到氨处理开始之前使用的级别。

日	开始值	结束值	延迟	持续
1	25	10	50	120
7	25	10	90	150
10	25	10	90	180
0	2	0	0	0
0	2	0	0	0

☞ 此功能需要氨传感器。

1. 进入系统>模拟传感器 (参见“模拟传感器”), 指派一个传感器作为氨传感器。
2. 如果需要, 请进入服务>氨并校准传感器 (参见“氨校准”)。
3. 进入控制>氨处理, 设置参数。
  - 日: 生长日。可以在同一天设置多个程序 (最多程序数: 20)

- 起始值：开始处理时的氨值。范围：0到100。默认值：2

**NOTE** 氨水平不应高于30 ppm。

- 停止值：处理结束时的氨值。范围：0到100。默认值：2
- 延迟（秒）：当氨水平达到起始值时，控制器推迟处理的这段时间。默认值：0
- 持续（秒）：控制器保持增加的通风级别的秒数。默认值：0

#### 4. 设置氨警报（第66页）。

### 3.15.1 氨处理帮助 | 设置定义



- 氨处理-低于加热：选择：选择是或否在加热器运行的时候启动氨处理（在“温度曲线”里设置）。
- 氨处理方法：这个参数指定开始氨处理时所使用的方法。通常，这个参数仅在最小通风运行时才起作用。当需要进行处理时，选择一种处理方法：

- 级别：当需要进行处理时增加通风级别。

**NOTE** 当采用按重量通风时，根据特定的设置，控制器增加循环时间或水平。

- 排气：指派一个特定的排气风机（按数字键选择风机）。
- 隧道：指派特定的通道风机（按数字键选择风机）。
- 无：不进行处理。

### 3.16 料秤程序

**NOTE** 肉鸡模式支持此功能

料秤可以混合来自（最多）四个不同料箱的不同类型的饲料。用户使用所需的饲料类型填充每个料箱，并在Platinum中设置混合物的配给量和数量。然后绞龙按照设定分配饲料。

此界面定义了：

- 要饲喂给鸡群的饲料总量
- 绞龙饲喂混合物。

1. 进入系统>继电器布局（第115页），根据需要将继电器定义为绞龙。

2. 进入管理>鸡群清单 (第76页) , 输入鸡群的数量。
3. 进入控制>饲料秤计划。

料秤程序							📄	📧	🔄	⚙️
日	每只鸡喂料	料塔 (%)				合计饲料量				
		1	2	3	4					
1	0.300	70	10	10	10	7,472				
5	0.300	58	22	10	10	7,472				
12	0.400	50	0	50	0	9,963				
0	0.000	0	0	0	0	0				

#### 4. 定义:

- **天数:** 设定每只鸡的饲料变化的天数。Platinum Touch/Rotem One 根据这些天数计算饲喂曲线。可以将其设定为负天数。
- **每只鸡的饲料:** 设定分配给每只鸡/猪的饲料量 (千克)。Platinum根据此参数和鸡群清单参数计算要分配的饲料总量。
- **料塔 (%) :** 如果有多个料塔供料, 请输入每个料塔供应的料包的百分比。请注意, 默认情况下, 料塔1提供100%的饲料。从料塔1中减去在料塔2、3或4中输入的任何数字。
- **饲料总量:** 显示当天所需的饲料数量。该数量的计算方法是将每只鸡的饲料乘以鸡群清单中的鸡数量 (任何被宰杀、死亡或移动的鸡群也会纳入计量) 。
- **今天:** 这些数字显示当前日龄所需的实际饲料量。在上面显示的示例中, 日龄是第2天。Platinum Touch/Rotem One 计算从第1天到第5天的曲线, 并相应地调整数字。

### 3.16.1 饲料秤帮助 | 设置定义

料秤设置		🔍	🔄	✕
时间[hh:mm]		00:00	✎	
最大重量		25	✎	
最大绞龙时间 (分)		10	✎	
非空时间 (分)		60	✎	
重量1停止差值		2.0	✎	
重量2停止差值		2.0	✎	
重量3停止差值		2.0	✎	

- 定义:

- 时间: 料斗何时开始向鸡群或动物分配饲料。
- 最大部分重量: 输入饲料秤容器尺寸。
- 绞龙最大运行时间【分钟】: 此参数设置绞龙运行时间的警报。输入绞龙可以运行的分钟数, 之后主界面上会出现警报。
- 非清空时间【分钟】: 此参数设置喂饲容器的警报。容器应将其所有饲料分配到饲料刻度线。如果饲料留在容器中, 则可能意味着存在问题(例如, 阀门未打开)。设置饲料可以保留在容器中的时间, 之后主界面上会出现警报。
- 停止差值1/2/3/4重量: 在每个料塔停止向其螺旋输送管线供应饲料后, 一定量的饲料继续流动。这种差值可以补偿这种过量, 并确保只有所需的量才能进入喂料容器。输入可在绞龙中找到的大致进料量。这个数字不需要准确。在以下喂饲运行中, Platinum将更正输入的数量。
- 优化器: 此参数设置设备对信号噪声的敏感度(由多种因素引起)。该敏感度对控制器稳定自身起着重要作用。更大量的噪音需要更快的优化。要查看控制器稳定性的指示, 请进入“饲料秤菜单>测试”(参见第61页)并执行测试。如果数字保持稳定, 则表示优化较慢。有三种设置: 默认、较慢、较快。

*NOTE* 蒙特建议将此参数保留为默认级别。

- 阀门关闭时间【秒】: 及时为清空饲料秤的的阀门关闭设置延迟(如有)。
- 饲料皮重【A / D计数】: 此规范用于由经过认证的技术人员执行的某些测试。

*NOTE* 蒙特建议保留此参数不作编辑。

- 操作模式: 参考以下讲解

### 3.16.2 操作模式

7.22版本:

- 停止和恢复饲喂
- 在任何给定的时间开始进料。

参数有以下三种模式:

- 自动: 按程序送料(默认)。
- 旁路: 即使阀门或鳞片有问题, 也要继续进料。阀门保持开启状态, 螺旋钻继续工作, 直到旁路状态结束。在旁路模式期间容器按时间进料(X公斤或磅/分钟)。

- 停止:所有进料和进料设备停止。

### 使用旁路模式：

1. 在下拉列表中，选择旁路
2. 设置：

- 进给量更新方式：

- 自动:控制器使用现有参数来确定进给速度。请注意，如果用户在进料速率参数中输入数字，这些参数与现有参数相矛盾，控制器将覆盖这些参数。
- 手动:用户在下面的参数中输入进给量。

- 进料速率1 - 4:输入每分钟每个螺旋钻要分配的进料量(公斤或磅)。

**注意** 如果安装了料斗传感器，一旦发出溢出报警，会停止进料

### 3.16.3 料秤常用界面

料秤状态 			
状态	空闲	重量	0.0
绞龙1	关	绞龙2	关
绞龙3	关	绞龙4	关
阀门	关	料斗	打开
中间的	打开	报警	关
料秤激活	打开	料秤互锁	关

该界面用于显示饲喂装置的不同区域的状态并说明系统组件。

- **状态：**显示料秤状态：空闲、清空或填充。
- **重量：**显示料秤容器重量
- **绞龙1/2/3/4：**显示绞龙正在运行或已关闭
- **阀门：**显示清空料秤的阀门是否打开
- **进料S. 激活：**此字段显示哪个控制器正在管理料秤。
- **进料S. 联锁：**料秤联锁是一种可检测哪个阻尼器处于活动状态的数字传感器。
- **料斗：**料斗是一种可检测进料是否达到进料塔中的最高位置的数字传感器。在系统>数字传感器中设定此传感器。此界面用于显示传感器的当前状态。如果进料达到最大值，则会触发警报。
- **中间：**中间传感器是一种可检测进料是否达到进料塔中的最高位置的数字传感器。在系统>数字传感器中设定此传感器。此界面用于显示传感器的当前状态。
- **警报：**此参数显示是否存在活跃的警报。在主菜单上查看警报



### 3.16.4 两个鸡舍中的料称功能

Platinum Touch/Rotem One 可以实现2个鸡舍中料称功能共享2个测压元件连接到一个料称。每个Platinum Touch/Rotem One 控制器连接一个测压元件。

当系统运行时，一个控制器操作一组绞龙、料称阀门、料斗等。机械阻尼器将饲料供应从料称切换到相应的料斗。一次只能运行一个进料程序；当一个程序运行时，另一个停止。

- 每个料斗绞龙由单独的饲料传感器管理，安装在鸡舍终端料线的终端料盘上。
- 两个Platinum Touch/Rotem One 装置都连接到唯一的料称容器。
- 连接到料斗绞龙的接触器确定激活的鸡舍。
- 每个Platinum Touch/Rotem One 控制器连接一个单独的料斗传感器，显示料斗加料的时间。
- **重要提醒：**每个Platinum Touch/Rotem One 控制器通过料称激活继电器将料称状态传送到第二控制器。这个继电器可以防止控制器在料称激活时进行控制。控制器1释放控制必须要：
  - 料斗传感器显示料斗要加料
  - 加料循环完成
  - 另外，如果生成绞龙超时警报，控制操作将传递到另一个Platinum。
- 热键（见料称热屏）

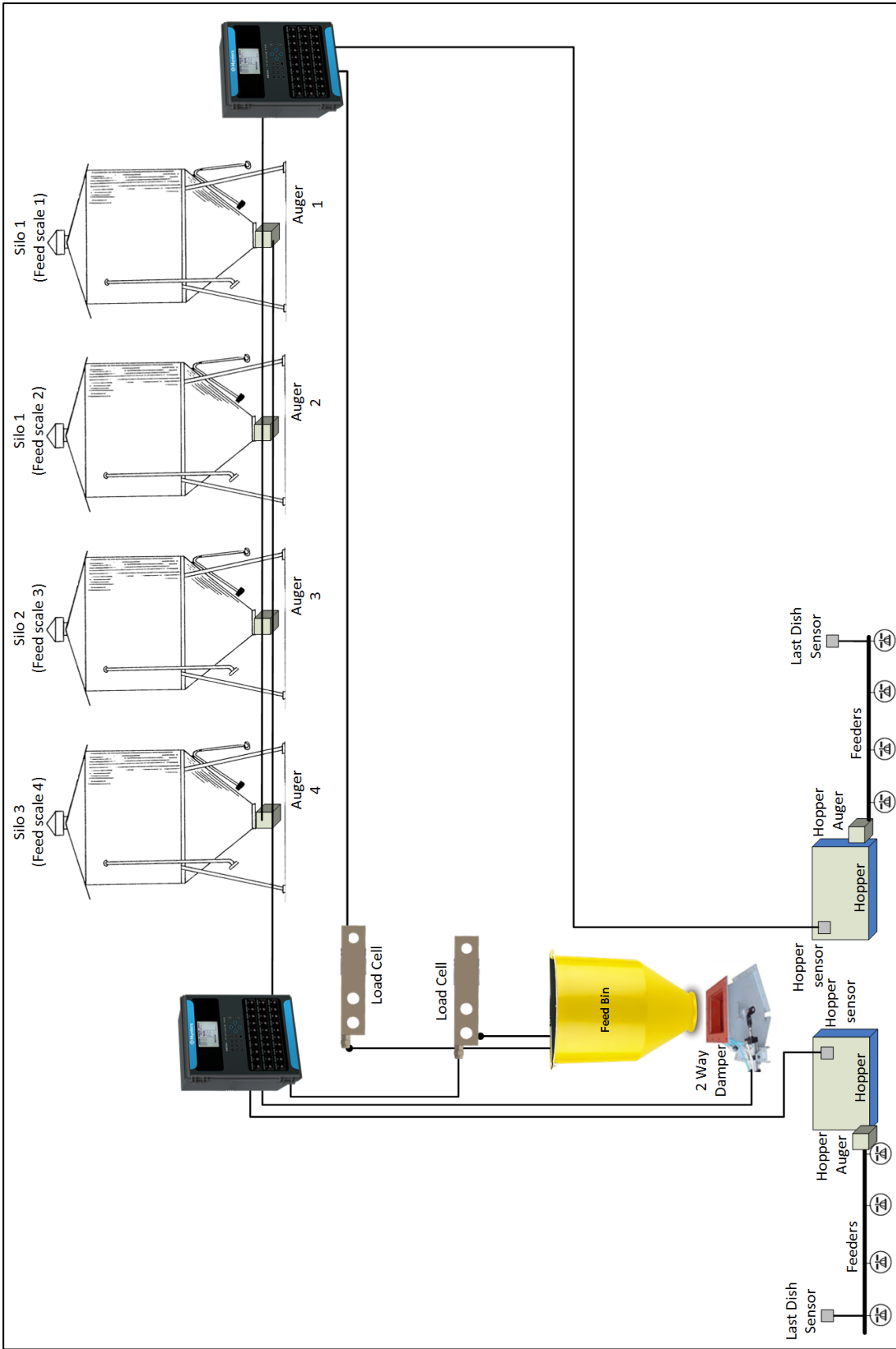


图 8 : 料称图示

## 设置料称

☛ 参照说明手册控制器连线料称和测压元件。

1. 进入系统>继电器布设。
2. 定义继电器为Feed S. Active

继电器布设			
继电器编号	设备	No	N.C.
└ 卡1主卡槽1			
1	料秤激活	1	<input type="checkbox"/>
2	水	2	<input type="checkbox"/>
3	喂料器	1	<input type="checkbox"/>
4	喂料器	2	<input type="checkbox"/>
5	绞龙	1	<input type="checkbox"/>
6	绞龙	2	<input type="checkbox"/>
7	灯光	1	<input type="checkbox"/>

3. 进入系统>数字传感器。
4. 设置一个传感器为料斗传感器，一个传感器为调光器。

传感器			
模拟		数字	
输出编号	功能	传感器编号	
└ 卡1主卡槽1			
1	料斗	1	
2	中间的	1	
3	--	0	

### 3.17 调光器

Platinum Touch/Rotem One 支持在Platinum Touch/Rotem One 屏幕设置最多5个RLED 2.0 调光器。RLED 2.0可通过Platinum Touch/Rotem One 通信卡或模拟输出卡连接。RLED 2.0拥有2个独立通道；即5个RLED 2.0设备实现10个灯光通道。

*NOTE 验证UI服务器版本/客户端版本为3.2.1或更高版本。必要时更新软件。*

☛ 先安装设备再设置 RLED 2.0。当 RLED 2.0 连接到控制器时，调光器才显示在安装菜单。更多信息参照 RLED 2.0 安装手册。

NOTE 屏幕中, 如果RLED 2.0连接到模拟输出卡, 灯光行出现~ (比如~灯光6)

1. 键盘: 到测试-硬件清单, 验证RLED出现并且状态是OK

HARDWARE CHECKLIST				
Card	Box	Slot	Status	Chann.
Alarm 1				1
Relays				40
N.O. 1	1	1	OK	10
N.O. 2	1	2	OK	10
N.O. 3	1	3	OK	10
N.O. 4	1	4	OK	10
RDT5 RLED				0
RLED 1	4	2	OK	2
RLED 2	4	3	OK	2
RLED 3	4	4	OK	2
RLED 4	4	5	OK	2
RLED 5	4	6	OK	2

- 如果状态不是OK, 重新检查接线。
  - 如果RLED 2.0连接到模拟输出卡
    - 模拟输出将出现 RLED 2.0
    - 通道地址为 0
2. 进入安装>调光器。
3. 在每个线路和通道 (比如ADD-1, CH-A), 将一个照明线路映射到RLED 2.0通道。此例中有5个RLED 2.0, 控制所有10个照明线路。

Light Dimmers	
Address	Device
ADD-1 CH-A	Light 1
ADD-1 CH-B	Light 2
ADD-2 CH-A	Light 7
ADD-2 CH-B	None
ADD-3 CH-A	None
ADD-3 CH-B	None
ADD-4 CH-A	None
ADD-4 CH-B	None
ADD-5 CH-A	None
ADD-5 CH-B	None

- 可以将通道随机映射到照明线路。
4. 进入控制>照明。

灯光控制						
灯光喂料			灯光不喂料			
日	时间	目标勒克斯	灯光			调光器
			1	2	3	1
1	07:00	5	开 <input checked="" type="radio"/>	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	0	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	0	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	0	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0
0	00:00	0	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	<input type="radio"/> 关	0

5. 定义参数为描述灯光, 45页
6. 主屏此时显示激活和非激活的照明线路。



### 3.18 加药泵

Platinum Touch/Rotem One支持用于向供水系统注入添加剂的特定加药泵。从控制器中, 可以定义所用泵的类型、添加剂、剂量率和添加剂量。

➤ 安装一台加药泵并将其映射到数字输入界面。

- 加药泵主界面
- 加药泵帮助|设置定义

#### 3.18.1 加药泵主界面

注意：7.20版支持一台加药泵。版本7.22支持最多四个加药泵, 所有加药泵使用相同的添加剂和剂量率。

1. 在安装>数字传感器中, 选择泵周期计(一个);
2. 在安装>数字传感器中, 选择加药泵(可选);
3. 对每组加药泵(7.22版)重复上述步骤;
4. 进入控制>加药泵设置。

加药泵设置

泵1			
泵1	未连接	泵类型	0.8固定 ▾
添加剂名称	没有 ▾	剂量率%	0.8
添加量	0		

泵2			
泵2	未连接	泵类型	0.8固定 ▾
添加剂名称	没有 ▾	剂量率%	0.8
添加量	0		

### 5. 定义：

- 泵1-4：这是一个只读字段，显示泵的状态。
- 泵类型：选择所用泵的类型。
  - 0.8固定：该泵提供固定剂量率（0.8%）。
  - 0.3-2变量：该泵提供0.3至2.5%之间的变量率。
- 添加剂名称：选择一个选项。
- 剂量率：如果将泵类型定义为变量，请定义剂量率，默认0.8%。
  - 每脉冲的总剂量为400 cc（水和添加剂），添加剂的剂量为总剂量x剂量率。例如， $400 \times 0.8\% = 3.2$  cc。
- 添加剂量：定义添加剂的升数。

### 3.18.2 加药泵帮助|设置定义

加药

加药不足报警时间秒

20

- 剂量不足报警时间（秒）：定义在触发报警之前停止加药时必须经过的时间量。范围：1-9999秒。0将禁用报警。默认值：20S。

# 4 设备菜单

此菜单是管理菜单的详情。

🔑 控制	家禽存量	饲喂器和饮水器
📁 管理	饲料存量	水线冲洗
🕒 历史	日龄 & 鸡群	按需供水
🔧 系统	警报设置	电流检测
🔍 EXT System	报警重置	RDT5/温度曲线-RDT#1
	没有保存成功设置	RDT5/温度曲线-RDT#2
	密码	开关和继电器

- 鸡存量
- 饲料存量
- 日龄&鸡群
- 报警设定
- 报警重置
- 故障保险设定
- 密码
- 料盘&饮水器
- 乳头冲洗
- 按需供水
- 继电器的电流感应
- RDT-5

## 4.1 鸡存量

通过输入鸡存栏数据到控制器中。

家禽存量								
	放置的鸡	死禽		剔除鸡		移出鸡		家禽数量
		升级	总计	升级	总计	升级	总计	
♂ 公鸡	30,000	0	0	0	0	0	0	30,000
♀ 母鸡	0	0	0	0	0	0	0	0
总计	30,000	0	0	0	0	0	0	30,000

1. 在屏幕的上半部分输入数量以维护鸡存量。母鸡和公鸡数量分开输入，如果不想分开，则单独输到一栏就可以了。
2. 开始时，输入放置的鸡数。然后输入发现的死的，需要剔除的（添加剔除）或移除的。控制器就会在屏幕下半部分输出总的数量了。
3. 你可以修改错误，只要你你在当天午夜之前就可以进行修改，只要输入负数就可以（在数字之后按+/- 键）来减掉错误。午夜之后，这些数据就存为历史数据了。


## 4.2 饲料存量

输入饲料存量数据到控制器中。可以通过输入数据来管理你的饲料储量。

饲料存量				
日期	料塔			
	1	2	3	4
10-Sep-18	5,109	0	0	0
17-Sep-18	5,692	0	0	0
23-Sep-18	11,368	0	0	0
28-Sep-18	11,433	0	0	0
02-Oct-18	10,535	0	0	0
05-Oct-18	0	11,371	0	0
08-Oct-18	11,468	0	0	0
10-Oct-18	11,420	0	0	0
12-Oct-18	9,549	0	0	0
14-Oct-18	11,336	0	0	0
合计饲料量	0	0	0	0



### 手动输入饲料存量：

1. 输入日期并按确认键.
2. 在对应的料塔下输入饲料的数量并按确认键. 累计的总数量将在饲料总量行中显示。
3. 如果需要，点击  并且设定参数。
4. 设定饲料报警（页码 80）.

如果你已经安装了料塔传感器并且连接料塔称至你的Platinum 控制器，它将自动的管理饲料量，包括来料数据和饲料消耗数据。你也可以使用数字输入监视你的满料系统和管理饲料消耗。假如这样，你需要输入你的来料数据。

这些信息将传递至历史>水和饲料每日菜单，或者在历史里随意地选择（根据记录）。

#### 4.2.1 饲料存量帮助 | 设定定义



饲料存量			
料塔中饲料总计1	0	料塔中饲料总计2	0
料塔中饲料总计3	0	料塔中饲料总计4	1000

- 配置这些参数：
  - 在料箱-1/料箱-2/料箱-3/料箱-4中的饲料总量：手动更改或者确认料箱中的饲料量.
  - 活跃的料箱：选择渴望使用的料箱. 也可以选择所有的.

#### 4.3 日龄&鸡群

该菜单设置日龄和群号到控制器。



鸡群编号	1	当前日龄	3
新的鸡群	最小通风		

- 配置这些参数：

- **当前日龄**：键入当前的日龄。可以键入负数最多到-2。如果你使用这个工具重置新鸡群的生长日龄，过去的历史数据不会被清除。使用“新鸡群”的功能清除旧的历史数据以开始新的鸡群。
- **鸡群编号**：如果你选择新的鸡群，控制器自动增加排序以赋予鸡群编号。你可以编辑鸡群号。因为该处可以键入6位阿拉伯数字，一些生产者使用日期月份和年份作为鸡群号。
- **新鸡群**：在新的一组鸡到达时，使用新鸡群功能将鸡群日龄设定为1，0，-1，或-2，同时清除老的历史数据。

## 4.4 报警设定

此菜单定义各种报警设置。

警报设置			
通用报警延迟 (秒)	60	报警提醒 (分钟, 0-关闭)	30
传感器报警			
传感器-低温范围	0.0	传感器-高温范围	50.0
传感器报警-与低报警间的差值	0.6	传感器报警-与高报警间的差值	0.6
报警			
报警测试时间: (小时 : 分钟)	12:00	报警测试	每日
报警测试持续时间 (秒)	0		
蛟龙超时报警			
蛟龙超时延迟 (分钟)	15	超时蛟龙关闭	No

**NOTE** 请查阅故障安全设置

- 配置这些参数：

- **通用报警延迟 (秒)**：报警系统没有各自的报警延迟，使用该通用设定进行报警前的时间延迟。
- **报警提醒(分, 0-关闭)**：在情况出现后多长时间没有得到纠正时的提醒。

## 传感器报警

- **传感器低温范围:** 设定读数最小是多少时, 可以被认为是正常传感器读数。低于该温度的传感器读数就被拒绝。就会产生传感器超范围报警, 该项不适用于特殊的线路断流器传感器或舍外温度传感器。
- **传感器高温范围:** 设定读数最大是多少时, 可以被认为是正常传感器读数。高于该温度的传感器读数就被拒绝。就会产生传感器超范围报警, 该项不适用于特殊的线路断流器传感器或舍外温度传感器。
- **传感器报警-与低报警的温差:** 如果任何激活中的传感器读数低于控制 | 温度曲线 | 低报警温度菜单中的设置这么多或者更多, 就会产生这个传感器或者区域的报警。
- **传感器报警-与高报警的温差:** 如果任何激活中的传感器读数高于控制 | 温度曲线 | 低报警温度菜单中的设置这么多或者更多, 就会产生这个传感器或者区域的报警。

## 报警

- **报警测试时间:** 每天的特定时间报警测试。
- **报警测试日:** 选择一周中的一天作为计划中的报警。你可以让报警测试在每周的发电机测试之前的一段时间进行。
- **报警测试持续(秒):** 为报警测试设定持续的时间。

## 绞龙超时报警

- **绞龙超时延迟:** 为你的交叉添料系统设定最大的交叉填充运行时间。如果你有监控设备链接到定义为料盘-1超时或者料盘-2超时的数字输入上, 则控制器会在延迟后报警。
- **超时期间料盘关:** 选择是否当料盘超时报警时, 是否关闭饲喂系统。选项:
  - **否:** 所有绞龙和饲喂系统仍然运行。
  - **全部:** 所有绞龙和饲喂系统都关闭。
  - **相关的:** 只有特定的产生报警的绞龙和其饲喂系统关闭。

*NOTE* 如果你选择全部或相关的, 饲喂系统关闭, 直到你在管理菜单进行报警重置时才恢复。

## 加料器超时警报

- 加料器超时延时：为交叉加料系统设置最大运行时间。如果有监测器连接到数字输入设定为加料器-1超时或加料器-2超时，控制器在延迟后发送警报。
- 超时关机加料器：加料器超时警报后选择是否关闭加料系统。可选项：
  - 否：所有绞龙和加料器保持开启。
  - 所有：所有绞龙和加料器保持关闭。
  - 相关：只有产生警报的绞龙和加料器关闭。

*NOTE* 只有在肉鸡模式下有警报功能。

设置所有加料器在出现超时警报时关闭，即出现绞龙超时警报或加料器警报关闭了绞龙或加料器时，不管其他警报的设定。

## 绞龙空料报警

- N/A

*NOTE* 这个报警仅在如果1) 检测当前的已经系统的并校准的继电器2) 绞龙已经进行校准时工作。

### 4.4.1 报警设定帮助 | 设置定义



- 配置这些参数：
  - **高级报警**: 选择是时，会在报警设置屏上出现以下的额外报警（按菜单键然后按输入键重新输入屏幕）：

## 按需供水报警

- 高/低压力差值 (PSI)：当当前的按需供水压力和定义的压力之间的差值达到这个级别时将给出一个报警。0的意思是停用报警。
- 停止压力差值 (PSI)：当压力达到这个级别时关闭按需供水系统。
- 关闭压力必须相同或高于高/低压力差值。
- 无论如何，设定这个值为0将停用这个，如果高/低压力高于

## 饲料报警

- 允许饲料报警从/到：设置一个时间，这个时间段允许控制器发送饲料短缺警报。
- 低饲料报警界限：如果料塔1/2/3/4中的饲料低于这个界限并且时间在允许报警的时间中时将给出报警。

## 水溢出报警

- 根据光照表格：当关灯时，改变水溢出报警级别。
- 第一日：第一日水溢出报警用于第一日的运行。你可以定义从哪一天开始执行水溢出报警限制自动增加。在“第一日”前将使用第一日的限制值，第一日水溢出限制的随日子将有增量曲线走势至“最后一日”水溢出参数设置。
- 溢出-第一日：在第一日，产生水溢出报警的每分钟的水量。
- 最后一日：为水溢出曲线的设置最后一日。
- 水溢出-最后一日：最后一日的水溢出量设定最大溢出限制，此后的日子持续该最大值。
- 溢出-天黑：选择水溢出限值。当天黑时，控制器每分钟检查。
- 水溢出报警延迟：定义控制器产生水溢出报警前的延迟时间。
- 灯光开启时的额外延迟：当第一次灯光打开时，定义控制器开始根据当日水溢出设置运行前呢分钟数量。
- 加湿器水溢出：定义加湿器（每分钟）的水溢出量。

## 水短缺报警

- 允许水短缺报警从/到：设置允许控制器产生缺水报警的时段。
- 关灯时水短缺：选择在闭灯时，是否禁用水短缺报警
- 水短缺量：必须保持的最小流量，否则产生缺水报警。
- 短缺报警延迟：产生短缺报警前需要达到的最小时间
- 缺水启动日：定义在第几天开始缺水警报。该参数防止少量饮水的雏鸡引起的误警报。默认值：0（警报功能工作在全生长周期内）

## 鸡秤报警

- 允许鸡秤报警从/到：设置控制器允许产生鸡秤报警的时间范围。

## 附属报警

- 在系统菜单里分配附属报警。注意数字传感器、带有相关继电器的附属报警输入必须匹配他们的继电器状态。
  - 与附属报警1/2/3/4相关的继电器：附属报警 1/2/3/4的继电器。
  - 附属报警延迟（秒）：与通用报警延迟分开。如果有一个干触点，警报在设定的附属报警延迟后发出。
  - Aux Alarm D. I. Contact:N/A

## 线路断流器报警

- 线路断流器报警温度：设定线路断流器报警温度

## CO2传感器报警

- CO2高水平：设定允许的CO2最高级别，高于将给出一个报警。当CO2降低并低于这个级别时报警将停止。如果用户确认报警，这个报警信息将临时停止（给出提醒时间）。

## 湿度传感器报警

- 湿度高级别报警：. 设定允许的湿度最高级别，高于将给出一个报警。当湿度降低并低于这个级别时报警将停止。如果用户确认这个报警，这个报警信息将临时停止（给出提醒时间）。

## 氨气传感器报警

- 氨气浓度级别高：设定氨气浓度的报警级别。

## 二级报警

- 使能二级报警：参见第65页的优先级报警。

## 电位计报警

- 启用电位计报警：当通风口/卷帘电位计控制的装置发生故障时电位计警报发出报警。要启用，请设置时间参数。如果“从/到”时间设置为0：00（默认），则禁用报警。

## 弱光强警报

- 启用弱光强警报：当测量的光小于LUX目标的50%时发出警报。
- 7.20版本支持此警报功能。只有当安装了LUX传感器且警报启动后，该警报器才会激活。此外，调光器的输出值必须设置为相应的光源线的最大输出值。

## 运行的螺旋钻

- 运行的螺旋钻(小时)：根据要求设置螺旋钻。设置一个数字传感器为螺旋钻工作超时传感器。如果警报接触器在此时间内未闭合，则产生警报。(版本 7.22)

### 4.4.2 优先报警

Platinum Touch/Rotem One 具有优先报警功能。启动时：

- 通风相关警报被定义为关键警报。主报警继电器将把这些警报传送给继电器（例如，拨号器）连线的设备。
- 非通风警报被定义为非关键警报。次级继电器将警报传送到另一设备（例如，ELS）。

**优先报警：**

1. 进入系统>继电器布设。
2. 定义继电器为警报（N.C.）
3. 进入管理>报警设置>帮助
4. 启用高级警报。
5. 进入管理>警报设置。
6. 滚动到次级警报，并定义为“是”。

### 4.5 报警重置

警报和警报器复位菜单。

报警重置	
激活报警	报警重置
报警重置	No
	No
	仅鸣笛
	是

**报警重置：**

- 否：不重置报警
- 只限鸣笛：仅仅关闭鸣笛，报警依然存在
- 是：重置报警

## 使用是-重置功能

- 为所有当前报警清除报警继电器。报警依然有效，但是控制器不登记新的报警了。如果新的报警出现，或者现存的报警清除了并且重新报警，报警会重新显示。（在适当延迟之后）
- 在压力和饲料过量紧急事故后，恢复正常运行。如果控制器经历高压报警时间太长，则进入紧急压力运行模式，会让所有产生空气的设备都打开。卷帘按照在控制。的设定打开到预设量。如果你选择仅限鸣笛，报警继电器回到非报警条件，但是压力紧急情况依然继续。
- 在过料运行报警（需要关掉喂料系统）之后，要恢复正常运行。如果饲料监控感到蛟龙运行时间过长，就会产生过料运行报警，并选择性的停止喂料系统。如果你选择仅限鸣笛。报警继电器回到非报警状态，但是过料运行状态依然继续。

## 4.6 故障保险设定

在问题来临的时候，故障保险系统迅速启动备用系统，以继续保证足够的通风。一般情况下，一个标准继电器被软件按常闭形态控制。当控制器断电或这些报警之一发生时，故障保险触发器让备用系统迅速接管。

故障类型	是否启用
高温	<input type="radio"/> No
低温	<input type="radio"/> No
低静压	<input type="radio"/> No
高静压	<input type="radio"/> No
平均温度计算失败	<input type="radio"/> No
附属(干触点)	<input type="radio"/> No

Platinum 控制器有除了控制器死机或断电外的6个选项来激活故障保险继电器。使用'+/-' 设定来检查所应用的附属装置：

- **高/低温：** 如果温度出奇的高/低，选择触发故障保险。
- **低/高压：** 如果压力出奇的高/低，选择触发故障保险。
- **平均温度故障：** 所有舍里的传感器故障时，选择触发故障保险。
- **附属：** 当附属干接触发生时，选择进入故障保险。



## 4.7 密码


密码			
农场主	-----	用户 1	-----
用户 2	-----	用户 3	-----
用户 4	-----	用户 5	-----
访客	-----		

管理员可以为自己、用户和访客设置密码。一旦用户输入或修改了密码，管理员就看不见密码了。用户可以进入控制器修改所有的参数，包括用户自己的密码。一个用户只能看到并修改自己的密码。访客可以进入控制器，但是不能修改。每次有人输入密码进入控制器，就会在[历史记录](#)中记录下来。

**NOTE** 如果控制器使用密码，要接受开关位置的改变时，控制器也要求输入密码。如果开关不被接受，则在控制器产生报警。[料盘&饮水器](#)

该项让用户设定关于料盘和饮水器的有关信息。

饲喂器和饮水器			
日	窗口位置 (%)	料盘线提升	饮水器线提升
1	10	2.0	2.0
0	0	0.0	0.0
0	0	0.0	0.0

1. 在系统>继电器布设，定义至少一个继电器作为料线升/降或水线升/降。
2. 配置这些参数：
  - **日**: 输入日龄
  - **窗口位置 (%)**: 设定窗口的位置
  - **料盘线提升**: 定义某个料线提升，以厘米为单位
  - **饮水线提升**: 定义某个饮水线提升，以厘米为单位
3. 如果需要，点击  并且设定参数。

## 4.8.1 料盘&饮水机帮助 | 设置定义



- 配置这些参数
  - 调整时间: 设定需要调整的时间。

### 料盘窗口

- 调整前停止喂料 (分钟): 设定调整前停止喂料的时间。
- 关闭到开启的时间 (秒): 设定喂料窗口从关闭到开启需要的时间。

### 料线

- 每10厘米的移动时间(秒): 设定每移动料线10厘米需要的秒数。

### 水线

- 每10厘米的移动时间(秒): 设定每移动水线10厘米需要的秒数。

## 4.9 乳头冲洗

1. 进入系统>继电器布设。
2. 如下继电器代码:
  - 主水: 控制器对普通水线的补充
  - 水-旁路: 控制器对水线旁路压力调节器补充
  - 水线1到122水线10: 对各自选择冲洗的水线的补充

在通常运行中。只有111继电器主水是激活的开启。在冲洗继电器中，当继电器代码 112 和每个独立水线轮流激活。

### 4.9.1 冲洗调度

水线冲洗		
开始时间	开时间 (分钟)	状态
00:00	0	停止 自动 手动
00:00	0	停止 自动 手动
00:00	0	停止 自动 手动
00:00	0	停止 自动 手动
00:00	0	停止 自动 手动
00:00	0	停止 自动 手动
00:00	0	停止 自动 手动

1. 可以设定20次冲洗时间。
2. 设定冲洗开始/持续时间(水线由继电器布局定义)

### 4.9.2 乳头冲洗帮助 | 设置定义

水线冲洗												
计划				顺序								
	星期日	星期一	星期二	星期三	星期四	星期五	星期六					
线	1	2	3	--	--	--	--	--	--	--	--	--
顺序	1	2	3	--	--	--	--	--	--	--	--	--

- 配置这些参数
  - **水线:**根据水线/规则定义冲洗。
  - **冲洗日:**使用 '+'/'-' 键设定每天的冲洗

### 4.10 按需供水

按需供水 (WOD) 的功能能够从一个中央点调节鸡舍内所有乳头线的压力, 确保均匀同意的水线压力。该功能通过关闭和打开中央控制点的阀门 (手动或者电磁阀方式) 可以即刻传递转换所有水线的不同预设压力

白金版启用使用继电器控制水循环时间和使用模拟输入和输出传感器控制水压。这两种方法免费使用的。用户可以使用任一个或两个都用。

➡ 定义至少一个继电器作为按需供水。

- 继电器控制
- 传感器控制
- 按需供水帮助 | 设定定义

#### 4.10.1 继电器控制

制定增加至50个时间周期。


按需供水				
日	时间	继电器		
		1	2	3
1	08:00	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
5	08:00	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
10	06:00	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

1. 在系统>继电器布设指定最多WOD（按需供水）阀（继电器179至182）。参照继电器布设查看细节。
2. 在设备>按需供水，配置下列参数
  - 日：指定激活选定的WOD阀的日期。可以设置为负数
  - 时间：指定激活启动的阀门的时间。阀门将持续运行至下个设置的日和时间
  - 按需供水继电器：启动需要的继电器。
3. 在报警设定帮助 | 设定定义设定WOD报警（页 80）。

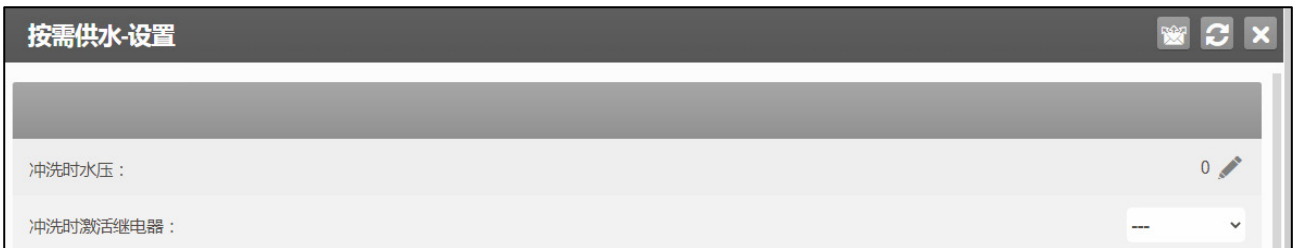
#### 4.10.2 传感器控制

按需供水						
日	时间	继电器			压力	
		1	2	3		
1	08:00	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	1.00	
5	08:00	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	1.00	
10	06:00	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	2.00	

要增加精密测量：

1. 控制水电磁阀开启，进入系统>模拟输出：
  - a. 指派一个输出设备作为系统供水精度。
  - b. 设定最小输入和输出电压（0-5V）
2. 进入系统>模拟传感器，指派一个传感器作为按需供水精度。这个设定启用一个传感器来测量水流。
3. 进入设备>按需供水，配置下列参数：
  - 日龄：指定启用已经选择过的按需供水阀的日龄。
  - 时间：指定激活启动的阀门的时间。阀门将持续运行至下个设置的日和时间。
  - 按需供水继电器：启动需要的继电器。
  - 英寸水压（IN WC）：指定需要的水压。出现的单位在系统>设定中定义（压力单位）（页码 104）。
4. 如果需要，点击  并且设定参数。
5. 在报警设定帮助 | 设定定义中设定WOD报警

#### 4.10.3 按需供水帮助 | 设定定义



- 配置这些参数
  - 冲洗期间水压：指定水压当冲洗乳头启用时。
  - 冲洗期间启用继电器：指定那个WOD继电器保持启用状态在冲洗期间。

#### 4.11 继电器的电流感应

*NOTE* 这块内容是空的

#### 4.12 RDT-5

- RDT-5 操作
- RDT-5 温度曲线
- RDT-5 数字警报器

- 保存和传输表格
- RDT-5, 7.22版本

#### 4.12.1 RDT-5 操作

- 蒙特的RDT-5是一款五级数字恒温器，可与Platinum Touch/Rotem One控制器结合使用，或作为独立单元工作。当连接到Platinum Touch/Rotem One时，您可以使用Platinum Touch/Rotem One来设置RDT-5的阶段激活温度（相比在RDT-5屏幕上设置温度更容易）。阶段激活温度决定何时进行冷却和加热操作。RDT-5支持10点温度曲线。
- 7.20版本支持两个RDT-5单元。
  - 如果您的系统包括两个RDT-5单元，图片引用失败
  - 确保每个单元有唯一的地址（详情参见RDT-5手册）。
  - 安装RDT-5单元后，执行冷启动。

RDT-5 / Temp. Curve						
Day	Temp	Stage 1 COOL	Stage 2 HEAT	Stage 3 COOL	Stage 4 HEAT	Stage 5 HEAT
0	0.0	--	--	--	--	--
0	0.0	--	--	--	--	--
0	0.0	--	--	--	--	--
0	0.0	--	--	--	--	--
0	0.0	--	--	--	--	--
0	0.0	--	--	--	--	--
0	0.0	--	--	--	--	--
0	0.0	--	--	--	--	--
0	0.0	--	--	--	--	--
0	0.0	--	--	--	--	--
--	--	Stage 1	Stage 2	Stage 3	Stage 4	Stage 5
--	--	-2.0	-5.0	2.0	5.0	7.0

➔ 将 Platinum Touch/Rotem One 通信卡连接到 RDT-5 的通信卡。详情参考 RDT-5 手册。

1. 控制 > 通信中，将扩容设备设置为Dig. Thermostat.
2. 管理 > RDT-5 / 温度曲线中，设置参数（最多10点曲线）。
  - 日期：日龄
  - 温度：当天的目标温度。
  - 阶段1 - 5：加热或冷却开始时的温度（只读）

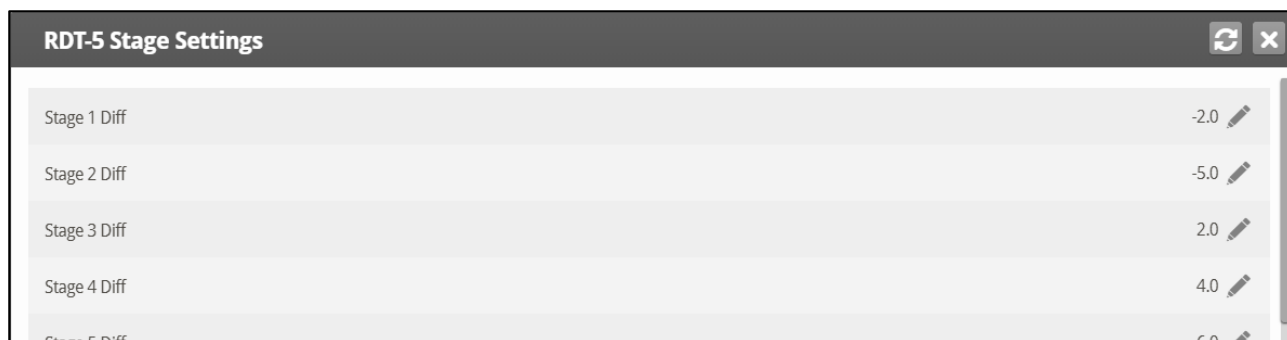
- RDT-5阶段差值: 在每个阶段开始加热或冷却时与目标温度的差值(只读; 在帮助中设置这些数字)。
- Platinum Touch/Rotem One自动计算和显示阶段激活温度。

**CAUTION 注意** RDT-5的日龄和控制器的日龄必须相同!天数的设置不同意味着温度曲线将是异步的。

### 3. 温度曲线 设置, 如有需要进行参数设置

- 注意:
  - Platinum Touch/Rotem One无法储存这些温度而RDT-5可以。如果您将Platinum Touch/Rotem One连接到不同的RDT-5单元, 则必须重新输入温度曲线。
  - 如果您之前在RDT-5中定义了温度曲线, 那么Platinum Touch/Rotem One将检索数据, 您可以在此屏幕中编辑数据。
  - 当RDT-5连接到Platinum Touch/Rotem One控制器时:
    - 如果扩展箱当前连接到控制器, 当断开扩展箱时, “消息框”将显示消息。否则发出警报。
    - 配置完RDT-5后, 断开设备与Platinum Touch/Rotem One的连接, 重新连接扩展箱。如果未重新连接, Platinum Touch/Rotem One会发出警报。

## 4.12.2 RDT-5 温度曲线



- 如有需要可设置以下参数:
  - 阶段1 - 5差异: 输入从目标温度的温差, 从而激活加热器或冷却器的各个阶段。这些数字显示在RDT-5 /温度曲线屏幕上。
  - 阶段1 - 5类型: 选择加热或冷却。每个RDT-5继电器都可以作为一个加热器或冷却器继电器。此参数能够在屏幕上显示继电器的设定。

## 4.12.3 RDT-5 数字警报器

**CAUTION 如有需要,** 设置最多两个数字传感器发送警报说明RDT-5正在工作。

**CAUTION 将RDT-5 备份激活端口连接到控制器的数字输入卡。请参考安装手册。**

**CAUTION 注意** 确认系统>数字传感器中设置的输入端口与用于连接单元的数字输入卡上的端口匹配!

#### 4.12.4 保存和传输表格

在7.19版本中，Platinum Touch/Rotem One控制器存储(备份)RDT-5温度曲线表。该功能允许将表从一个已配置的RDT-5转移到另一个未配置的RDT 5。

传输设置：

1. 将RDT-5连接到控制器，执行冷却启动(页面错误!书签未定义)，并在RDT-5或控制器上设置温度曲线(参见上面的章节)。
2. 将控制器设置保存到SD卡中。详情请参阅第128页。
3. 将第二个RDT-5单元连接到控制器并执行冷却启动
4. 从SD卡上传设置。详情请参阅第129页。请确认正在上传正确的文件!

**注意** 如果设置上传过程中出现中断，可能导致表格无法传输。在这种情况下，您会接收到消息通知。

#### 4.12.5 RDT-5, 7.22版本

在Platinum Touch 7.22.01版本中，温度曲线中的日龄可以设置为-7及以上。RDT-5 1.5.8版本也支持此特性。但是如果在一起使用某个产品时使用遗留软件进行操作，则可能会出现操作错误。下表解释了在对任一产品使用遗留软件时，如果将日龄和RDT-5温度曲线日定义为负，可能出现的错误。

	Platinum Touch V7.22	RDT-5 Ver 1.5.8
Platinum Touch V7.21		<ul style="list-style-type: none"><li>• 负天数显示错误</li><li>• RDT-5可能无法正常运行</li></ul>
RDT-5 Ver < 1.5.8	负天数无法进行传输，两个单元根据遗留软件进行运行	

**CAUTION 注意** 蒙特建议使用RDT-5单元的用户在将Platinum Touch/Rotem One软件升级到7.22版本时，更新该产品的软件。



# 5 历史菜单

🔑 控制	温度	死亡量	历史查看
📁 管理	湿度	加热器	氨气
🕒 历史	CO2	辐射加热器	加药
🔧 系统	鸡重	变频加热器	
☑ EXT System	饲料转换	报警	
	水	事件表	
	饲料	功耗	

在历史菜单里你可以查看以下数据：

- 温度
- 湿度
- 二氧化碳
- 家禽体重历史
- 饲料转化
- 水
- 饲料
- 死亡率
- 加热器
- 辐射加热器
- 可变加热器的器
- 报警
- 事件表
- 电量消耗
- 历史查看
- 氨气历史数值
- 加药剂量历史记录

## 5.1 温度

温度历史记录菜单通过日龄保存每天的最小，平均和最大温度。平均温度是按权重的，如果一天的大部分时间都比较暖和，那么平均温度会接近最大而不是接近最小。

温度历史			
日	最小	平均	最大
1	27.9	27.9	27.9
2	27.9	27.9	27.9
3	27.9	29.9	29.9

## 5.2 湿度

湿度历史记录菜单通过日龄记录舍内的最小、平均和最大湿度。平均湿度是按权重的，如果一天的大部分时间都比较湿润，那么平均湿度会接近最大而不是接近最小。

湿度历史			
日	最小	平均	最大
1	--	--	--
2	--	--	--
3	--	--	--

**NOTE** 如果安装了2个湿度探头，屏幕显示他们的平均值。只有当两个传感器被选中进行日志记录时，才能读取它们。

## 5.3 二氧化碳

二氧化碳的历史菜单通过日龄记录最小，平均和最大二氧化碳含量。平均温度是按权重的，如果一天的大部分时间都比较高CO2含量，那么平均含量会接近最大而不是接近最小。

CO2历史			
日	最小	平均	最大
1	--	--	--
2	--	--	--
3	0	0	0

## 5.4 家禽体重历史

体重历史显示家禽体重的统计数据。你可以回顾日常数据根据每次称重或分组称重查看。此单元可记录2组家禽城中数据，如果你有不只一个称重-1或称重-2，他们的数据将会整合。

- 在7.17及以下版本中，该单元记录最多两个鸡秤的数据；如果您有一个以上的scale-1，则数据合并。
- 在7.18版中，控制器最多记录四台称。

鸡重量历史									
天	母鸡重量			公鸡重量			鸡秤 1		
	平均	均匀度	No.	平均	均匀度	No.	平均	均匀度	No.
1	0.000	0	0	0.000	0	0	0.000	0	0
2	0.000	0	0	0.000	0	0	0.000	0	0
3	0.000	0	0	0.000	0	0	0.000	0	0

1. 如果你选择了**根据性别称重**，历史数据包含了称重组合的平均数据，在下一个屏幕中可查看每组称重的单独数据。
2. 如果你选择了**混合称重**，历史数据包含了所有家禽的平均数据，并且以称重1和称重2区分公母。
  - 使用箭头键滚动分离的缩放数据，或上下滚动屏幕之外的数据。
  - 平均值和权重的数量是通常的定义。标准偏差是通常的有偏估计量(请参阅有关统计度量的适当教科书)。均匀度为工业标准10%均匀度(每100只鸡的数量在平均体重的10%以内)，变异系数或C. V. 为标准化标准差(标准差除以平均值乘以100%)。

## 5.5 饲料转化

此屏幕显示转化为家禽体重的饲料量。

鸡重量历史									
天	母鸡重量			公鸡重量			鸡秤 1		
	平均	均匀度	No.	平均	均匀度	No.	平均	均匀度	No.
1	0.000	0	0	0.000	0	0	0.000	0	0
2	0.000	0	0	0.000	0	0	0.000	0	0
3	0.000	0	0	0.000	0	0	0.000	0	0

## 5.6 水

水历史记录菜单记录每天水的消耗并且记录每天比前一天的差值变化 (%)。你必须连接水监测数字输入设备, 如水表。你可以同时监控两个水表, 总的饮水, 总的水帘水量, 加湿器和水帘冲洗的水量消耗。

➡ 连接水监控数字输入设备。



日	每日总水量		每只鸡饮水量	每日水量 1		每日水量 2		每日水量 3	
	总计	变化 (%)		每日水量 1	变化 (%)	每日水量 2	变化 (%)	每日水量 3	变化 (%)
1	0	--	0.000	0	--	0	--	0	--
2	0	0	0.000	0	--	0	--	0	--
3	0	0	0.000	0	--	0	--	0	--

用户可以选择的监控每只鸡的用水情况。

1. 历史记录>水>帮助。
2. 启用每只鸡的历史记录。

## 5.7 饲料

料历史记录菜单记录每天料的消耗并记录两条料线或者整个喂料系统每天比前一天的差值变化百分比。你必须有料塔的称重系统, 或者监测绞龙的运行监测探头。



日	每日饲料量		每只鸡喂料	每日的饲料-1		每日的饲料-2		每日的饲料-3		每日的饲料-4	
	总计	变化 (%)		饲料量 1	变化 (%)	饲料量 2	变化 (%)	饲料量 3	变化 (%)	饲料量 4	变化 (%)
1	0	--	0.000	0	--	0	--	0	--	0	--
2	0	0	0.000	0	0	0	0	0	0	0	0
3	0	0	0.000	0	0	0	0	0	0	0	0

➡ 你必须有一个已经安装的为喂料系统或监控绞龙系统服务的料塔饲料重量系统。

饲料数据以下输入为基础。如果较多输入被存储, 根据项目列表进行优先选择。

- 料斗: 如果料斗 (卸料间) 已安装, 每个料斗的饲料消耗数据依据料斗的重量。
- 电流传感: N/A
- 饲料计数: 如果安装了饲料计数传感器, 那么每个进料计数输入的饲料消耗可以饲料计数方法设置为依据 (参考85页数字传感器)

作为一种选择，用户可以监控每只鸡的饲喂情况。

1. 进入历史>水>帮助。
2. 启用显示每只鸡的历史记录。

## 5.8 死亡率

死亡历史记录主要包括每天的死亡和总的死亡数量总结。同时也显示死亡率并同时更新鸡存栏数据。历史记录记录母鸡、公鸡和总的量。使用左右方向键到下一页。

死亡历史									
日	总死亡 (%)			总死亡 (编号)			死禽		
	母鸡	公鸡	总计	母鸡	公鸡	总计	母鸡	公鸡	总计
1	0.0	0.0	0.0	0	0	0	0	0	0
2	0.0	0.0	0.0	0	0	0	0	0	0
3	0.0	0.0	0.0	0	0	0	0	0	0

## 5.9 加热器

Platinum Touch/Rotem One 控制器记录了每个加热器的每天运行总时间。该表占用很多屏幕，查看看不到的屏幕数据可以使用方向键滚动查看。时间是以小时、分钟的格式。

加热器历史													
小时													
日	加热器 1	加热器 2	加热器 3	加热器 4	加热器 5	加热器 6	加热器 7	加热器 8	加热器 9	加热器 10	加热器 11	加热器 12	加热器
1	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00
2	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00
3	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00

## 5.10 辐射加热器

控制器记录了每个辐射加热器的运行时间，分别包括低档加热器和高档加热器。该表占用很多屏幕，查看看不到屏幕数据可以使用方向键翻页。时间是以小时、分钟为格式。

辐射加热器历史																							
日	加热器 1		加热器 2		加热器 3		加热器 4		加热器 5		加热器 6		加热器 7		加热器 8		加热器 9		加热器 10		加热器 11		加
	低	高	低	高	低	高	低	高	低	高	低	高	低	高	低	高	低	高	低	高	低	高	低
1	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00
2	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00
3	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00

### 5.11 可变加热器的器

控制器追踪可变加热器的运行时间。表格将占用几个屏幕;要查看屏幕外的数据, 请使用方向键滚动。数据格式为小时 : 分钟。

可变加热器历史											
日	1	2	3	4	5	6	7	8			
1	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00			
2	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00			
3	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00	00:00			

### 5.12 报警


报警历史记录每次报警的日龄和时间信息。报警每天更新屏幕, 但是不会随着管理下新鸡群的建立而擦除, 日龄&鸡群。总共可以存储250条记录, 如表格所填, 如果有新的报警就会擦除旧的报警。

报警历史			
日	时间	信息	
1	04:04:54	传感器#低温	
1	04:04:54	传感器#低温	
1	04:04:54	传感器#高温	
1	04:05:00	温度传感器#已开	
2	21:25:32	湿度传感器#故障	
2	21:38:38	舍外温度错误	

### 5.13 事件表

Platinum Touch/Rotem One 记录每天每时发生的重大事件。可以保存1000条数据, 不会随着管理菜单下新鸡群的建立而擦除。新的事件会擦除最老的事件。典型的事件记录就是开关

变化，进入纵向、最小或者自然通风，最小的通风，报警复位通风模式改变等等。该表是一个十分有用的工具，帮你查看控制器是否上下反复跳动或者查找问题原因。

事件登陆历史			
日	时间	信息	
1	04:03:10	冷启动	
1	04:03:10	最小通风	
1	19:05:06	料塔1校准更新	
1	19:05:06	料塔2校准更新	
1	19:05:06	料塔3校准更新	
2	23:02:30	捕捉鸡群模式	
3	03:00:50	普通鸡舍模式	

**NOTE** 表4, 第84 (原文 83) 页, 以查看所有可用的事件。

## 5.14 电量消耗

此菜单显示了加热器、风机、灯光以及其他设备的日常电量消耗(kWh)，以及与前一天的变化量。

**NOTE** 要启动此功能需要电流感应继电器 (仅单相电)。

## 5.15 历史查看

历史记录浏览菜单有不同的传感器和数据的详细历史记录。到历史记录帮助| 设置中选择特定的数据来收集。进入帮助>设定，在历史查看页面去选择要收集的特定的数据。进入系统，设定，最后一项，---历史分辨率，设定数据收集的频率。你可以每分钟收集数据，也可以一天收集一次。工厂默认值是一小时收集一次。

历史查看									
日	时间	目标温度	房舍温度 最低	房舍温度 平均	房舍温度 最高	温度 1 平均	温度 2 平均		
1	05:00	26.7	27.9	27.9	27.9	98.7	22.0		
1	06:00	26.7	27.9	27.9	27.9	98.7	22.0		
1	07:00	26.7	27.9	27.9	27.9	98.7	22.0		
1	08:00	26.7	27.9	27.9	27.9	98.7	22.0		
1	09:00	26.7	27.9	27.9	27.9	98.7	22.0		
1	10:00	26.7	27.9	27.9	27.9	98.7	22.0		
1	11:00	26.7	27.9	27.9	27.9	98.7	22.0		

1. 在安装>设定>历史分辨率，设定数据收集的频率。出厂默认收集1小时数据从下面的选项里。

2. 在**帮助** | **图表** 你可以选择各种详细的历史图表。

3. 如有需要，点击  并且进行参数设定。

**历史查看-设置**
 

日龄	<input checked="" type="checkbox"/>	时间	<input checked="" type="checkbox"/>	目标温度	<input checked="" type="checkbox"/>
房舍温度 最低	<input checked="" type="checkbox"/>	房舍温度 平均	<input checked="" type="checkbox"/>	房舍温度 最高	<input checked="" type="checkbox"/>
温度 1-最低	<input type="checkbox"/>	温度 1-平均	<input checked="" type="checkbox"/>	温度 1-最高	<input type="checkbox"/>
温度 2-最低	<input type="checkbox"/>	温度 2-平均	<input checked="" type="checkbox"/>	温度 2-最高	<input type="checkbox"/>
温度 3-最低	<input type="checkbox"/>	温度 3-平均	<input checked="" type="checkbox"/>	温度 3-最高	<input type="checkbox"/>
温度 4-最低	<input type="checkbox"/>	温度 4-平均	<input checked="" type="checkbox"/>	温度 4-最高	<input type="checkbox"/>


- 选项如下：
  - 目标温度
  - 舍内温度：最小，平均和最大
  - 温度-1-6
  - 屋顶传感器：最小，平均和最大
  - 舍外温度：最小，平均和最大
  - 舍外和舍内湿度：最小，平均和最大
  - 水消耗
  - 饲料消耗
  - 通风级别


*NOTE 改变选项会擦除旧的数据，开始全新的数据记录。*

### 5.16 氨气历史数值

屏幕显示日龄最低、平均、最高氨气级别。

**氨气历史**

 图形
表




日	最小	平均	最大
1	--	--	--
2	--	--	--
3	--	--	--



## 5.17 加药剂量历史记录

此屏幕显示日期、总工作时间、输送的水量和添加的物料的总用量。由于添加剂的类型可以更改，控制器将分别留下每个添加剂的历史记录。



Day	Additive	Work Time 1	Water 1	Dose 1	Additive	Work Time 2	Water 2	Dose 2	Additive	Work Time 3
1	None	00:00:00	0.0	0.000	None	00:00:00	0.0	668749...	None	00:00:00

- 7.22版本:左右滚动查看每个泵的历史记录。


## 6 系统菜单

🔑 控制	鸡秤测试	传感器	鸡秤设置
📁 管理	硬件清单	模拟输出	料塔/蛟龙布局
🕒 历史	设置	温度定义	Munters Drive
🔧 系统	时间和日期	风门/卷帘设置	通信
☑ EXT System	通风级别	房舍大小	鸡秤布设
	搅拌风机程序	风机风量	版本
	继电器布设	鸡重	

- 测试
- 硬件列表
- 设置
- 时间&日期
- 设备菜单
- 搅拌风机程序
- 继电器布局
- 传感器
- 模拟输出
- 温度定义
- 通风小窗/卷帘设置
- 鸡舍尺寸
- 风机风量
- 设置鸡重量曲线
- 无性别称重
- 分性别成阿红
- 料斗设定
- 通信


## 6.1 测试

该节主要显示连接到控制器的所有鸡秤的实时状态。

鸡秤测试 			
类型	重量	A/D	状态
鸡秤 1	0.000	0	N/A
鸡秤 2	0.000	0	N/A
料塔1	0	1	N/A
料塔2	0	2	N/A
料塔3	0	0	N/A
鸡秤 3	0.000	0	N/A

确保所有的设备的状态都是O. K. 如果显示不同，则表示秤没有安装好。没有安装的秤的位置也可能显示是O. K.

## 6.2 硬件列表

硬件清单 			
卡	盒	卡槽	通道
▾ 模拟输入			
模拟输入 1	主	2	12
▾ 数字输入			
数字输入 1	主	1	12
▾ 模拟输出			
模拟输出 1	主	3	10
▾ 鸡秤			
鸡秤 3	主	4	6
▾ 静压			
静压 1	主	N/A	1
☑ 报警			
报警 1	主	N/A	1

检查被备份系统或者运行系统识别的硬件。系统检查除通信板以外的所有板子。标准的可选通信板提供了灯光保护，没有办法识别它自身。注意如果板子没有了，关闭电源重新开启，再次扫描。

## 6.3 设置

要设置的通风模式，则执行冷启动。在冷启动时，选择通风模式。

设置项	当前值	单位/选项
通风模式	PRECISION	温度单位: F°
压力单位	IN.W.C	风速单位: Feet/Min
风机风量单位	CFM	长度单位: 非公制
重量单位	LB	生长区 1-4: 1
最小通风 (功率)	是	自然通风: No
隧道	是	历史记录: 1小时

- 设定以下参数：
  - 静态压力单元：毫巴 / 英寸水柱 / 帕 / 厘米水柱 / 毫米水柱 / 无
  - 压力单位：毫巴 / 英寸水柱 / 帕 / 厘米水柱 / 毫米水柱 / 无
  - 风量单位：立方英尺每分钟 (CFM) / 立方米每小时 (M3/H)
  - 温度单位：摄氏度 / 华氏度
  - 风速单位：千米每小时 / 英里每小时 / 米每秒 / 英尺每秒 / 英尺每分钟
  - 生长区：1/2/3/4
  - 长度单位：米 / 英尺
  - 最小通风 (动力)：是 (动力) / 否
  - 重量单位：磅 / 千克
  - 自然通风：是/ 否
  - 隧道通风：是/ 否
  - 历史记录间隔：1分钟/ 5分钟/ 10分钟/ 15 分钟/ 30分钟/ 1小时 / 2 小时

### 6.3.1 静压装置定义

启用/禁用静压装置决定了鸡舍/畜舍中使用的通风方法：

- 静压装置启用：选择该方式后，参考第 42页的静压定义静压参数。
- 静压装置禁用：如果选择“无”，则通风由时间或电位计控制。参见第77页的通风和窗帘级别设置。

## 6.4 时间&日期

此菜单为控制器输入当前的时间和日期。

- 设定以下参数：
  - **当前时间**：按24小时格式输入当前时间或者按军用格式
  - **日期**：以天月年的格式输入日期。
  - **日/周**：从下拉菜单中选择一周的周几。。

## 6.5 设备菜单

- 通风介绍
- 排气和隧道风机
- 通风&卷帘级别
- 变频风机级别
- 通风&卷帘级别

### 6.5.1 通风介绍

Platinum Touch/Rotem One 有很多间距紧密的级别可以让我们找到家禽生产最适宜的平均空气流动。很多级别的温度设置完全是一样的，因此就会有很多疑问，Platinum 如何找到正确的级别呢？

这一节的菜单主要就是为通风、变频风机、卷帘等等设置级别。各个菜单中的级别都是互相一致的，所以一个菜单的级别对应其他菜单的级别。

此处的规则如下：

- 规则1：如果温度在目标温度（在幸福区域），则停留在当前级别不发生变化。
- 规则2：如果温度移出目标温度后，不要着急，有点耐心。
- 规则3：在耐心等待之后，则级别适当升高或降低。

你可以在帮助 | 设置中看到“耐心等待”因素。他们是增加和降低通风级别的延迟的参数。出厂默认值是增加180s，降低60s。出厂默认值上可以看出Platinum 是偏向温热温度

的，对于小鸡来说这样很合适。级别增加的延迟比降低的时间要长。如果你有快出栏的鸡了，你可能希望将这个值反过来，因为相对于冷来说，他们对于热应激更加敏感。

虽然很多级别没有温度差异，特定的级别应该考虑到鸡的风冷效应而有所温差补偿。第一隧道级别应该考虑风冷效应使用隧道温度代替目标温度。考虑到通风级别的增加，高一级的隧道通风需考虑更大的风冷效应。

此外，进入隧道通风级别之前的最后几个级别形成过渡通风区域。在第一隧道通风级别之前，你可能需要达到与目标温度间的温度差。


当改变通风级别时，控制器同时遵循时间延迟和温度差规则。退出隧道通风时需要很多额外的规则，例如下面帮助 | 设置中提到的外界温度限制和隧道退出延迟。综上所述，在控制 | 温度曲线 | 帮助 | 设置中有描述降温和变到最小通风对应的关于加热温度的特点的介绍。

## 6.5.2 排气和隧道风机

精密通风表提供了30个通风级别。要设置该表，从第一级开始使用最小通风然后慢慢增加通风。经验告诉我们，每个级别增加25%是理想的。风量增加最多50%的搭配出厂设置可以比较好的工作。

通风级别									
排气 & 隧道风机			风门 & 卷帘	变速风机	搅拌 & 变频搅拌风机				
级别	空气容量	差值	隧道级别	排气			隧道		
				E1	E2	~E3	T1	T2	T3
1	27,184	1.0	<input type="checkbox"/>	●	X	X	X	X	X
2	54,368	2.0	<input type="checkbox"/>	●	●	X	X	X	X
3	54,368	2.5	<input type="checkbox"/>	●	●	●	X	X	X
4	0	0.0	<input type="checkbox"/>	X	X	X	X	X	X
5	0	0.0	<input checked="" type="checkbox"/>	X	X	X	X	X	X

1. 执行一项或两个：
  - 进入系统>继电器输出 (参阅页码 115) 定义至少一个继电器作为隧道风机或排气风机。(system relay layout)
  - 在系统>模拟输出中，将一个功能定义为隧道风机。
2. 在系统>通风级别>排气&隧道风机，设定以下参数。
  - 通风级别：只读。
  - 循环定时器开：为那个通风级别的风机设定开启时间。

- **CFM**: 显示当前排气风机活隧道风机在每个通风级别的风量。如果变速风机被设定，风速会按照变速比率计算进去。
  - **风冷范围**: 白金版计算风冷效应基于风量及家禽日龄。这个参数是只读的并且不会影响实际的通风级别。低值是针对幼鸡的（小于10日龄），高值针对日龄大的鸡（大于50日龄）。然而，幼鸡对冷空气更敏感。
  - **温度差值**: 温度与目标温度的差值触发通风级别变化（同样受到时间延迟的制约）。
  - 前面的几个级别通常将温度差值设为0。
  - 如果通风级别还未达到隧道时，温度差值相对于在控制 | 温度曲线里设定的目标温度。
  - 如果通风级别是隧道通风级别，则温度差值是相对于控制 | 温度曲线里设定的隧道温度。
    - **隧道级别**: 此区域显示是否最小级别切换到隧道级别。
    - **排气 1 - 4 / 隧道 1 - 4** ∴ 根据持续、循环或者轮替来控制排气风机。
      - 持续: 连续工作
      - ◐ 循环: 时间定时器控制开关
      - 轮替: 时间定时器控制开关，每个循环不同风机工作。
3. 如有需要，点击  并且设置参数。

### 6.5.2.1 通风级别帮助 | 设置定义

通风级别-设置			
通风级别			
最高通风级别	30 	"风机循环时间 (秒, 0-手动)"	300 
增加级别的延迟时间 (秒)	180 	降低级别的延迟时间 (秒)	60 
起始隧道级别	0 	"最大风机数, 转换至隧道模式时"	50 
隧道退出延迟 (分钟)	5 	隧道模式退出-低于隧道温度的温差值	1.1 
隧道退出-舍外温度高于隧道的差值	5.0 	应用风冷效应	<input type="checkbox"/> No

- 设定以下参数:
  - **最大通风级别**: 设定最大的通风级别。
  - **第一隧道级别**: 进入隧道通风的进入点

- **最大风机数-转为隧道**:当进入隧道模式时允许运行的最大风机数。
- **隧道出口-低于隧道的差值**: 设定低于隧道温度的温差值 (在控制|温度曲线中设置) 来退出隧道模式。
- **隧道出口 - 舍外与隧道的温差**: 舍外温度必须低于 (隧道温度+温差) (在控制|温度曲线中设置) 以允许退出隧道通风。
- **提高级别延迟 (秒)**:在转入下一级别之前, 设定增加通风级别的延迟时间。
- **降低级别延迟 (秒)**: 在转入更低级别之前, 设定降低通风级别的延迟时间
- **风机循环时间 (秒)**: 如果设定为0, 然后可以手动设定各个级别的开启和关闭时间。如果是设定固定的循环时间, 例如300秒, 只需要设定开启时间就可以了。默认值是0。
- **隧道退出延迟 (分钟)**:设定退出隧道通风级别的延迟时间, 以分钟计。该时间的应用是在满足所有其他参数之后。
- **风冷**: 请参阅以下部分

### 6.5.2.2 风冷

Platinum Touch/Rotem One 在进行与温度相关的某些计算时, 会考虑风冷因素。在效果上, 风冷因数表现为温度差值。当启用后, Platinum Touch/Rotem One 决定“计算得出的温度 (实际温度-风冷温度) 并使用这个温度

- 当计算隧道模式级别提高/降低算法时
- 当运行湿帘时 (若已在系统变量中开启; 请参考湿帘运行, 第40页)

风冷因素从第一隧道级别开始会影响控制器的运行

*NOTE 实际温度: 1) 决定进入或退出隧道模式; 2) 控制加湿器*

参数:

- 风冷: 选择“0”表示否, “1”表示是, 缺省值为“1”
- 风冷限值: 最大风冷因数。默认=8° C.
- RH效应: 相对湿度升高导致的温度降低。默认为0.26摄氏度。参照下面版块中的详细介绍。

随着湿度升高, 算出的温度降低。相对湿度效应参数启用, 包括在风冷效应因数计算中的相对湿度。这个效应如何工作呢?

- 低于40%相对湿度时, 没有效应。
- 用户决定每5%相对湿度升高的温度降低值。




- 默认的降低时0.26摄氏度，意味着在40.1-45%相对湿度之间，风冷效应按0.26摄氏度增加。在45.1% - 50%之间，风冷效应因数按0.52摄氏度增加，两倍于默认级别。在50.1% - 55%之间，增加为0.78摄氏度等。
- 用户可以设置需要的温度降低值。
- 关掉这个功能，输入“0”

### 6.5.3 通风&卷帘级别

设定与通风级别相应的卷帘级别。控制程序决定卷帘的运行状态。

通风级别					
排气 & 隧道风机		风门 & 卷帘	变速风机		搅拌 & 变频搅拌风机
级别	隧道级别	通风窗	隧道		
			Tunnel 1	Tunnel 2	
1	<input type="checkbox"/>	15	15	15	
2	<input type="checkbox"/>	15	0	0	
3	<input type="checkbox"/>	15	0	0	
4	<input checked="" type="checkbox"/>	15	0	0	
5	<input type="checkbox"/>	15	0	0	

➡ 在设定级别之前，定义开启机械装置（参阅通风/卷帘设置，页码 121）。

1. 进入 系统 > 继电器设置，至少定义一个继电器作为卷帘开、隧道帘开或者进风口开。
2. 在系统 > 通风级别 > 小窗 & 卷帘级别，设定以下参数：
  - 级别：通风级别；只读。
  - 隧道级别：只读。
  - 隧道/卷帘/小窗/屋顶：根据级别设定隧道卷帘的位置。如果打开隧道模式的静压力(控制 | 静压力 | 帮助 | 设定)，这将成为隧道进气口的最小位置。
3. 如果有需要，配置每一个开启工作的温度传感器。查阅温度定义页码90。
4. 如有需要，点击  并且进行参数设定。

### 6.5.3.1 通风&卷帘级别帮助 | 设置定义

风门 & 卷帘级别 - 设置			
卷帘			
第2个通风口按日龄运行	-2	第2个通风口按级别运行级	1
第3个通风口按日龄运行	-2	第3个通风口按级别运行级	1
第4个通风口按日龄运行	-2	第4个通风口按级别运行级	1

定义以下：

#### 卷帘和通风口

- 通风口开始运行日期：设置在哪一天通风口2, 3, 或4开始运行。
  - 通风口必须在系统>继电器布局中设置才能运行。
  - 定义通风口2、3和4：
  - 通风口1必须运转。
  - 通风口2、3、4可独立运行；在设置后续通风口之前，先设置序号较低的通风口。例如，在通风口3之前设置通风口2。

### 6.5.4 变频风机级别

变频风机级别表里，可以百分比设定变频风机的风速。

⦿ 此功能需要在控制器装有模拟输出卡

此卡发送一个低压信号给的变频控制器的来运行变频风机。几种速度控制器的几种可供选择，如可控硅控制，变频调速三相驱动器。

通风级别			
排气 & 隧道风机	风门 & 卷帘	变速风机	搅拌 & 变频搅拌风机
级别	隧道级别	空气容量	排气 (%)
1	<input type="checkbox"/>	0	3
2	<input type="checkbox"/>	0	--
3	<input type="checkbox"/>	0	--
4	<input type="checkbox"/>	0	0
			--

1. 系统>模拟输出，定义至少一个输出作为变速风机。
2. 在系统>通风级别>变速风机，定义风机工作百分比。

## 6.5.5 通风&卷帘级别

通风级别			
排气 & 隧道风机	风门 & 卷帘	变速风机	搅拌 & 变频搅拌风机
级别	隧道级别	变频风机	搅拌风机
		1	~V1
1	<input type="checkbox"/>	0	X
2	<input type="checkbox"/>	0	X
3	<input type="checkbox"/>	0	X
4	<input type="checkbox"/>	0	X

### 1. 执行一个或全部：

- 在系统>继电器输出，定义至少一个继电器为搅拌风机或
- 在系统>模拟量输出，定义一个功能为变速搅拌风机。

### 2. 在系统>通风级别>搅拌和变速搅拌风机级别，设定以下参数：

- 通风级别：只读。
- 变速风机：可定速风机以百分比操作。
- 搅拌风机数量：Control控制搅拌风机基于连续、循环开、循环管（通风循环与之前设置的通风级别相同）。点击 +/- 去操作循环。



持续：连续工作。



循环：时间定时器控制开关。



轮替：时间定时器控制开关，每个循环不同风机工作。

**NOTE** 搅拌风机根据您在此菜单中程序的级别操作，并根据您在搅拌风机程序中选择的操作。如果有任何程序或级别要求开启风机，风机就会打开；所有的程序和级别都必须关闭才能让搅拌风扇关闭。

### 3. 映射每个搅拌风机只一个温度探头(参考温度定义)(可选)。

在搅拌风机级别表里定义速度百分比当你希望变速风机工作(基于级别)。对于每个级别，编辑搅拌风机的周期。在模拟量输出里配置搅拌风机的实际速度。

**NOTE** 在变速风机屏幕下显示的数字基于你如何定义风机在系统>几点几输出和模拟量输出。

## 6.6 搅拌风机程序

该节包含可以对于每个搅拌风机设定5个不同的程序。使用' +/- ' 键选择选择程序。（在[搅拌风机程序帮助 | 里](#)会解释这些程序）。

**NOTE** 如果不同程序中选用了相同的变频风机，程序需能在最高速度下运行。

搅拌风机程序					
风机编号	程序				
	A	B	C	D	E
1~	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
2	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
3	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
4	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
5	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

1. 在系统>继电器布设，定义所需数量的继电器。
2. 进入系统>搅拌风机程序。
3. 定义哪组风机运行在哪个程序下：
  - **A（加热器）**:该程序让鸡舍温度更加均衡。输入差值和传感器编号
  - **B（最小通风）**:该程序使用搅拌风机将最小通风进气与
  - C、D、E（温差传感器）内的热空气充分混合。这样的功能可根据传感器的差异建立三种搅拌风机群。

### 6.6.1 搅拌风机程序帮助 | 设置

- 程序A（加热器）
- 程序B（对于最小通风）
- 程序 C, D, E（传感器温差或独立）

### 6.6.1.1 程序A (加热器)

搅拌风机程序 - 设置			
程序A (对于加热器)			
低于目标开始运行的差值	0.6	循环开启时间 (秒)	0
循环关闭时间 (秒)	0	开始级别	0
结束级别	0	开始时间 (小时 : 分钟)	00:00
结束时间 (小时 : 分钟)	00:00	风机运行时停止	<input type="radio"/> No

- 定义以下：
  - **运行时与目标温度的差值**: 设置传感器间温差多大时, 搅拌风机开启。
  - **循环开时间 (秒)**: 为搅拌风机设定循环开启时间, 以秒计。
  - **循环关时间 (秒)**: 为搅拌风机设定循环关闭时间, 以秒计。
  - **从/到级别**: 限制程序在设置的级别之间运行。
  - **从/到时间**: 定义程序运作 (24小时) 的时间范围。
  - **风机操作时的停止**: 风机运行时, 选择是启动加热器

### 6.6.1.2 程序B (对于最小通风)

搅拌风机程序 - 设置			
程序B (对于最小通风)			
在循环结束时运行	<input checked="" type="radio"/> 开	运行的延迟 (秒) (+/-)	0
运行的时间 (秒)	0	开始级别	0
结束级别	0	开始时间 (小时 : 分钟)	00:00
结束时间 (小时 : 分钟)	00:00		

- 定义以下：
  - **循环结束后运行**: 搅拌风机启动时间设置。可以为循环开结束时或者循环关结束时, 在设备|通风级别中设定。
  - **运行的延迟 (秒) (+/-)**: 设定延迟时间秒数让风机遵循前面设定的循环结束后运行的设定。
  - **运行时间 (秒)**: 设定搅拌风机运行的秒数。
  - **从/到级别**: 限制程序在设置的级别之间运行。
  - **从/到时间**: 定义程序运作 (24小时) 的时间范围。

### 6.6.1.3 程序 C, D, E (传感器温差或独立)



程序 C (传感器温度差值)			
运行的温度差值	1.1	传感器编号间的差值	0
传感器编号间的差值	0	循环开启时间(秒)	0
循环关闭时间(秒)	0	开始级别	0
结束级别	0	开始时间(小时:分钟)	00:00
结束时间(小时:分钟)	00:00	风机运行时停止	<input type="radio"/> No
最小变频搅拌风机速度	30	最大变频搅拌风机速度	100

1. 定义以下:

- **开始运行的温差:** 设定不同传感器之间的温差度, 来启动搅拌风机。

*NOTE* 如果这个参数设为0, 传感器的不同搅拌风机将会独立运行。

- **传感器编号差值:** 选择一个传感器定义一个温度读数
- **传感器编号差值:** 从另外一个区域选择另一个传感器定义一个读数
- **循环开时间(秒):** 为搅拌风机设定循环开启时间, 以秒计。
- **循环关时间(秒):** 为搅拌风机设定循环关闭时间, 以秒计。
- **从/到级别:** 限制程序在设置的级别之间运行。
- **从/到时间:** 定义程序运作(24小时)的时间范围。
- **风机操作时的停止:** 风机运行时, 选择是启动加热器。
- **可变搅拌风机:** 选择要用的搅拌风机。
- **最小/最大变频搅拌风机:** 输入最小和最大速度(以百分比的形式)

## 6.7 继电器布局

参照下面的屏幕来定义连接至控制器的设备。

继电器布局				
继电器编号	设备	No	N.C.	
卡1主卡槽1				
1	卷帘打开	4	<input type="checkbox"/>	
2	卷帘关闭	4	<input type="checkbox"/>	
3	水线	3	<input type="checkbox"/>	
4	按需供水	1	<input type="checkbox"/>	
5	按需供水	2	<input type="checkbox"/>	
6	按需供水	3	<input type="checkbox"/>	
7	灯光	1	<input type="checkbox"/>	
8	灯光	2	<input type="checkbox"/>	

1. 进入系统>继电器布局。
2. 从下拉列表中选择所需的继电器(参见输出功能列表)。

**NOTE** 如果需要, 您可以手动设置继电器编码。

- 使用上下光标键选择需要选项。

3. 如有需要, 点击  并且设置参数。

### 6.7.1 输出功能列表

	继电器名称	支持数量
1.	加热器	16
2.	辐射加热器 低	16
3.	辐射加热器 高	16
4.	辐射加热器 点火	16
5.	隧道风机	30
6.	排气风机	20
7.	搅拌风机	15
8.	制冷	4

	继电器名称	支持数量
9.	水帘	6
10.	喷雾	4
11.	通风开	4
12.	通风关	4
13.	隧道开	6
14.	隧道关	6
15.	卷帘开	4
16.	卷帘关	4
17.	屋顶开	1
18.	屋顶关	1
19.	通风速度	1
20.	光照	4
21.	水	4
22.	料线	4
23.	绞龙	4
24.	额外系统	4
25.	报警 (常闭)	1
26.	安全失败 (常闭)	1
27.	喂料口打开	1
28.	喂料口关闭	1
29.	料线上升	1
30.	料线下降	1
31.	水线上升	1
32.	水线下降	1
33.	主水线	1



	继电器名称	支持数量
34.	旁路水线	1
35.	水线	10
36.	WOD	4
37.	如继电器	8
38.	如模拟输出	8

### 6.7.2 继电器布局 - 帮助 | 设置定义

- 定义继电器运行模式- DC或AC

*NOTE AC 模式在控制盒内产生较少热量。*

## 6.8 传感器

- 模拟传感器
- 数字传感器

### 6.8.1 模拟传感器

➡ 安装一个模拟输入卡。

该选项使用户可以安装模拟传感器，Platinum Touch/Rotem One 控制器认为温度传感器，湿度传感器，CO2传感器，线路断流器是模拟传感器。这些传感器测量持续的信息，而不仅仅是开和关。

传感器			
模拟		数字	
输出编号	功能	传感器编号	
☐ 卡1主卡槽2			
1	光照传感器 Lux	▼	1
2	按需供水水压	▼	1
3	温度	▼	3
4	温度	▼	4
5	温度	▼	5
6	温度	▼	6
7	湿度传感器-内部	▼	1
8	湿度传感器-外部	▼	1
9	CO2传感器	▼	1

1. 进入系统>传感器>模拟。
2. 在每个输入上，使用下拉列表根据需要定义传感器。

**NOTE** 如果传感器数字重复，传感器就会平均。

## 6.8.2 数字传感器

### 🔄 安装一个数字输入卡

该项允许用户配置安装的数字传感器。如果鸡舍内装配了相应的设备，这些传感器可以监测水和料的消耗量。数字输入包括开关以及脉冲输入，例如附属报警，料脉冲和脉冲水表。

Sensors			
Analog		Digital	
Output No.	Function	Sensor No.	
☐ Card 1 Main Slot 1			
1	Water Meter	▼	1
2	Feed Count	▼	1
3	Low Water S.Pressure	▼	1
4	Hopper	▼	1
5	Intermediate	▼	1
6	Feed Scale Interlock	▼	1
7	None	▼	0
8	None	▼	0
9	None	▼	0

1. 进入系统>传感器>数字。
2. 在每个输入上，使用下拉列表根据需要定义传感器。
  - Platinum Touch/Rotem One 根据传感器的功能自动给传感器编号。
  - 你不能定义超过任何特定传感器的允许数量。例如，您可以将一个功能定义为湿帘水表，而不是两个。

## 6.9 模拟输出

模拟输出可用用来去控制：

- 变速风机
- 变速搅拌风机
- 小窗
- 卷帘
- 调光器
- 变频加热
- 隧道
- 

### ➤ 安装一个模拟输出卡

模式输出安装				
输出编号	功能	输出功能	最低电压输出	最高电压输出
☑ 卡1主卡槽3				
1	调光器	1	0.0	10.0
2	按需供水	1	0.0	10.0
3	排气风机	3	0.0	10.0
4	搅拌风机	1	0.0	10.0
5	通风窗	2	0.0	10.0
6	隧道卷帘	1	0.0	10.0
7	隧道卷帘	2	0.0	10.0
8	卷帘	2	0.0	10.0
9	卷帘	3	0.0	10.0
10	—	0	0.0	10.0

1. 进入系统>模拟量输出。
2. 输入连接到每个输入的设备(根据技术人员设置)。

**NOTE** 上面是一个模拟输出配置的例子。

- 调光器，变速风机，变频加热器，变速搅拌风机控制
- 通风小窗，隧道卷帘，卷帘模拟输出控制

### 6.9.1 调光器，变速风机，变频加热器，变速搅拌风机控制

- 设定调光器，查阅光照，页码 57
- 设定变速风机，查阅搅拌风机级别，页码 112。
- 设定变频加热器，查阅温度温度曲线帮助 温度曲线帮助 | 设置定义，页码18。

### 6.9.2 通风小窗，隧道卷帘，卷帘模拟输出控制

通风小窗，隧道卷帘，和卷帘控制由：

- 一个物理继电器（设备连接到一个继电器）或者。
- 一个模拟输出（设备连接至一个已经连接至Platinum Touch/Rotem One 模拟输出卡的驱动器）。

指派一个模拟输出至通风小窗，隧道卷帘或卷帘并激活它们能够依照模拟输出自动的打开和关闭。

1. 定义一个输出作为通风小窗，隧道卷帘或者卷帘。
2. 记录输出的编号。
3. 根据驱动器需要输入最小最大输出电压。

无论如何，要手动激活能够开和关，一个继电器必须连接至模拟输出。

*NOTE 以下步骤是由客户选用。*

4. 进入系统>继电器布设。
5. 定义一个继电器是如模拟输出。
6. 移动光标至编号列并且输入输出的记录号。
7. 重复每一个继电器。

*NOTE 如果通风小窗运行超过模拟输出，电位计的反馈将失去作用。*

## 6.10 温度定义

该项允许用户为不同的保温伞和热源区分配特定的温度传感器。此外，还可以指定传感器到特定的装置上。注意，如果传感器选项为空，会为其指派默认值。

使用 '+'/'-' 键为第一到第十八个温度传感器选择不同的项。鸡舍，保温伞，隧道传感器应用到各个设备上，当没有传感器指定到各个设备时，平均温度应用到各个设备。如果任何一个传感器失败或者是丢了，平均温度就是默认值，会取代其值。

NOTE 传感器10-18需要安装第二个模拟卡。

温度定义						
功能	传感器					
	1	2	3	4	5	6
全舍	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
隧道	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
屋顶小窗	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
外部	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
加热1	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
~搅拌风机1	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
~隧道1	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
~隧道2	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
卷帘1	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

- 单击一个盒子添加/删除 将温度传感器分配给相应的功能。
- 在系统 | 温度定义中按需要分配温度传感器。不能与温度传感器对应的装置不出现，例如排气风机、隧道风机，料线，灯光等等。

NOTE 如果您使用的是两个 (2) 输入模拟卡，屏幕显示温度。传感器1-18 (参考上面的屏幕截图)。

NOTE 屋顶传感器没有安装时，它将以平均温度运行。

NOTE 这个~符号是指派一个模拟输出设备

注意：排气风机和隧道风机不出现，是因为在设备 | 通风级别中设定的通风级别控制其运行。反过来说，搅拌风机出现，即使是在设备 | 搅拌风机级别适用于它们，但是因为它们同时根据在设备 | 搅拌风机程序根据程序B的要求或者程序C的推荐的分配的特定传感器而运行。

## 6.11 通风小窗/卷帘设置

➡ 进入安装>设定，定义静压设备为无。.

使用这个显示来定义通风窗机械装置的打开和关闭。你可以使用下面三种方法中的一种。

- 使用时间来校准
- 使用电位计进行校准
- 使用风向仪
- 停止风机

- 通风小窗/卷帘设置. | 设置定义

如果你规划一个卷帘或者通风小窗连接至一个电位计，那么Platinum Touch/Rotem One 控制器将使用这种方法（不依照时间）。

*NOTE* 在定义完使用方法之后，在肉鸡通风小窗&卷帘级别中定义开启级别，页码38。

### 6.11.1 使用时间来校准

在你的安装中输入每一个通风小窗和卷帘从小至最大的开启和关闭秒数。Platinum Touch/Rotem One 将通过计算开启和关闭时间百分比的方法来调整静态压力。

风门/卷帘设置						
卷帘	电位计	电位计	打开	关闭	风向	停止风机
通风窗 1	<input type="radio"/> 无	0	60	60	0	<input type="radio"/> No
~通风窗 2	<input type="radio"/> 无	0	60	60	0	<input type="radio"/> No
~隧道 1	<input type="radio"/> 无	0	60	60	0	<input type="radio"/> No
~隧道 2	<input type="radio"/> 无	0	60	60	0	<input type="radio"/> No

- 设定卷帘，隧道卷帘，第一小窗&第二小窗和屋顶小窗的完全开启/完全关闭的时间（秒）。
- 默认设定是60秒。
- Munters推荐设定 124来维持一个正确的位置。

*NOTE* 这个~符号是指派一个模拟输出设备

### 6.11.2 使用电位计进行校准

每个卷帘/通风小窗/风门都可以连接至一个电位计。电位计能够精确反馈每一个设备开启的值。下屏中，指派电位计到设备。

风门/卷帘设置						
卷帘	电位计	电位计	打开	关闭	风向	停止风机
通风窗 1	<input type="radio"/> 无	0	60	60	0	<input type="radio"/> No
~通风窗 2	<input checked="" type="radio"/> 电位计	1	60	60	0	<input type="radio"/> No
~隧道 1	<input checked="" type="radio"/> 电位计	2	60	60	0	<input type="radio"/> No
~隧道 2	<input type="radio"/> 无	0	60	60	0	<input type="radio"/> No

1. 在系统>传感器，定义模拟传感器为电位计。
2. 在系统>小窗设定，指定一个设备为电位计。

3. 在此屏幕上映射卷帘/小窗/隧道/进气口到一个电位计上。你能映射的设备数量等于电位计继电器的数量。
4. 校准电位计。

*NOTE* 校准电位计之后，这里显示的时间变化以反映校准过程。

在电位器失效的情况下(即在卷帘/屋顶进气口/小窗运动过程中没有值变化)：

- Platinum Touch/Rotem One 发送一个报警信息。
- 对应故障电位器的特定卷帘/屋顶进气口/小窗按时间计算开始运行，使用校准过程计算的时间。但若需要，你可以设定新的打开和关闭时间。

### 6.11.3 使用风向仪

这个参数仅当自然通风被激活时使用。查阅预备步骤，页码 37详细说明。

*NOTE* 与边缘%参数的接近性优先于参数-在此温度下关闭。意思是，如果外部温度要求关闭卷帘，如果卷帘在接近边缘参数定义的接近范围内，卷帘仍然会打开。

### 6.11.4 停止风机

“停止风机”参数可在特定窗帘移动低于其最小位置时关闭风机。如果静压过高，且卷帘尚未移动到可使压力下降的位置，此功能可防止卷帘与接触面贴住。

风门/卷帘设置						
卷帘	电位计	电位计	打开	关闭	风向	停止风机
通风窗 1	<input type="radio"/> 无	0	60	60	0	<input type="radio"/> No
~通风窗 2	<input checked="" type="radio"/> 电位计	1	60	60	0	<input type="radio"/> No
~隧道 1	<input checked="" type="radio"/> 电位计	2	60	60	0	<input type="radio"/> No
~隧道 2	<input type="radio"/> 无	0	60	60	0	<input type="radio"/> No
卷帘 1	<input type="radio"/> 无	0	60	60	0	<input checked="" type="radio"/> 是

注：默认值为否。

注：“~”符号表示模拟输出设备。

## 6.11.5 通风小窗/卷帘设置 | 设置定义

风门/卷帘校准			
通风&卷帘校准			
从时间	00:00	至时间	00:00
步骤数	0	通电风门校准	<input type="checkbox"/> No
接近边界 (%)	10	低于此温度时关闭 (室外)	0.0
位置精确度			
接近目标精度%	0		

- 定义：

### 通风口/卷帘校准

- 启动时间：启用校准的时间段。
- 步骤数：自动校准步骤数：按要求的开合次数(步数)设置卷帘校准点。在校准过程中，如果窗帘打开超过50%则打开到100%，校准，并返回到之前的位置。如果幕布打开小于50%，则关闭到0%，校准，并返回到之前的位置。默认值：99。
- 电源通风口校准：此参数能够在断电恢复时自动校准通风口。在许多装置中，备份系统，比如蒙特的RBU-27，可能打开了气源。当Platinum再次控制时，通风口的位置不正确。通电时的校准功能与控制器的实际位置同步。
- 接近边缘%：卷帘将根据接近边缘的程度打开或关闭。例如，当设置为10%时，开口处小于10%时窗帘闭合，开口处大于90%时窗帘完全打开。
- 低于此温度关闭卷帘：当室外温度达到此温度时，窗帘关闭。

➡ 该参数需要将温度传感器设置为外部传感器(请参见温度设置)。

注意 “接近边缘%”参数优先于“低于此温度关闭卷帘”参数。如果外部温度要求关闭卷帘，而卷帘在接近边缘参数中定义的接近范围内，卷帘仍然会打开。

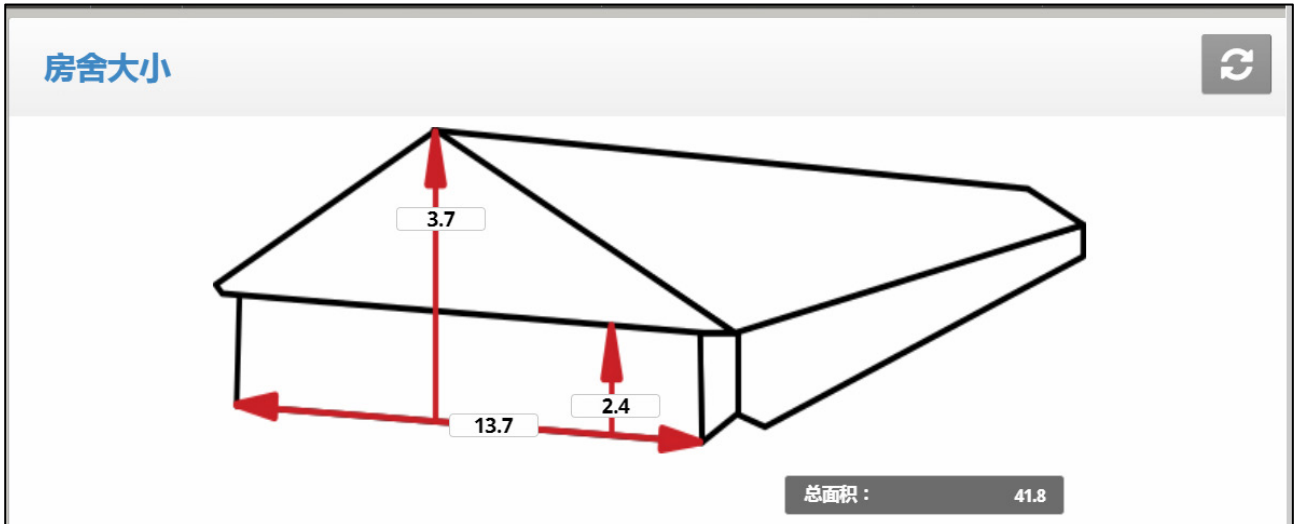
### 精度准确度

- 精度目标：设定带周围的开放目标。当通风口或窗帘达到这个范围时，它保持在原地，不再进行确切的开口位置的调整。



## 6.12 鸡舍尺寸

该选项让用户输入鸡舍尺寸。设定值以鸡舍实际尺寸为准。这些尺寸主要用于计算风冷效应。风冷效应可以显著降低温度。



- 定义鸡舍的长宽高（控制器会计算其总面积）。
- 在公制或非公制内设定尺寸单位，进入**系统**>设置，然后向下滚动光标至长度单位。

**NOTE** 这些信息可以帮助计算热键2显示的冷风效应（仅限隧道通风模式下）。

## 6.13 风机风量

该项让用户输入风机通风量。输入排气和隧道风机的通风量。单位在**系统** | 设置中选择。

风机	M <sup>3</sup> /H
隧道风机 1	67,960
隧道风机 2	67,960
隧道风机 3	67,960
排气风机 1	33,980
排气风机 2	33,980
~排气风机 3	33,980

1. 进入**系统**>继电器布设和/或 **系统**>模拟输出，定义风机。
2. 进入**系统**>设定，定义风机风量单位。
3. 进入**系统**>风机风量，为排气/隧道风机定义空气风量（默认设定如上图所示）。

**NOTE** 该项可以让通风表中显示每个级别的通风量（仅限精密模式下）。

*NOTE* 这个~符号是指派一个模拟输出设备。

## 6.14 设置鸡重量曲线

在7.22或以上版本中，设置鸡曲线意味着在比例菜单中定义以下项目：

- 刻度卡：定义至少一个刻度。
- 性别分离称重：设置重量曲线是否性别分离。
  - 无性别分离称重提供自动曲线、用户定制曲线或工业标准曲线。
  - 性别分离称重提供自动曲线，自动火鸡曲线，或用户定制曲线。
- 鸡秤设置：定义曲线类型（自动，自定义，或工厂曲线）
- 鸡重量：设置参考重量或曲线数据点（天数和重量）。

## 6.15 无性别称重

- 鸡秤布设
- 鸡秤设置

### 6.15.1 鸡秤布设

使用鸡秤布设将称或筒仓与控制器连接

- 鸡秤布设主屏幕
- 鸡秤布设

#### 6.15.1.1 鸡秤布设主屏幕

*NOTE* 注意：必须在控制器中安装称重卡，或者必须将RSU-2单元连接到控制器，使得这些参数出现在屏幕上。

- 两通道称重卡：仅支持鸡秤。
- 六通道称重卡：支持鸡秤、料塔称和料称（种鸡模式不支持料称）。控制器支持最多10路称重通道。
- 请参阅安装手册，了解蒙特关于这些选项的建议。

鸡秤布置			
通道	功能		No
☑ 称重卡1主卡槽4			
1	鸡秤	▼	1
2	鸡秤	▼	2
3	料塔	▼	1
4	料塔	▼	2
5	料塔	▼	3
6	鸡秤	▼	3

### 6.15.1.2 鸡秤布置



- 如果公鸡和母鸡被饲养在同一栋鸡舍，选择No。
- 如果你想要区分性别体重曲线，请参阅第130页基于性别的称重

### 6.15.2 鸡秤设置

**注意** 此屏幕支持7.19版本及以上

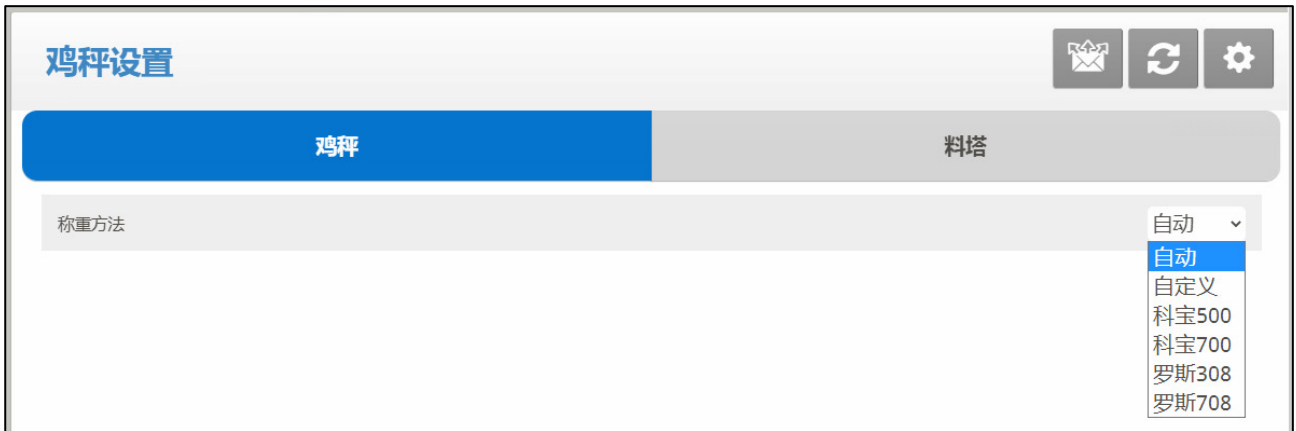
➡ 设置至少一个秤、筒仓或饲料秤

介绍肉鸡模式下的鸡秤设置。参考繁殖鸡和分层模式附录，查看这些模式的功能。

- 鸡秤设置屏幕
- 鸡秤设置

### 6.15.2.1 鸡秤设置屏幕

进入系统>秤设置>鸡秤，选择用于计算出现在鸡的体重的鸡曲线的算法。有三种选择：



- 自动：设置第一个目标重量。然后控制器自动计算每天的参考权重。
- 自定义：控制器提供了一个权重vs增长天数的曲线，用户可以根据需要进行编辑。
- 出厂默认曲线：控制器加载一个工业标准的鸡曲线。此曲线无法编辑。

### 6.15.2.2 鸡秤设置



- 该参数定义了记录的权重范围。范围外的鸡重量会被舍弃。
- 如果选择“自动”，Platinum Touch会自动计算可接受的权重范围。
- 如果选择“手动”，请定义上下限。

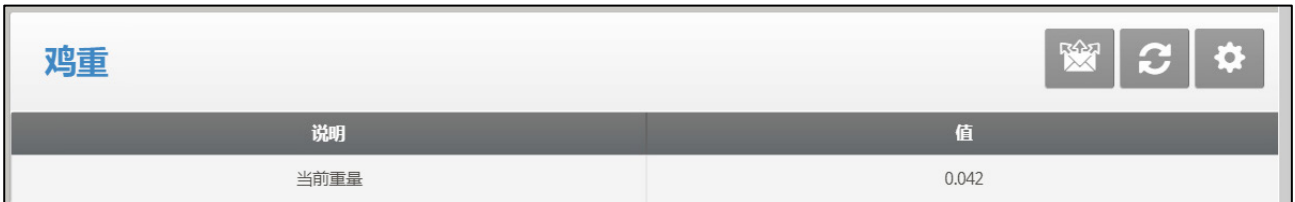


### 6.15.3 鸡重量

- 主屏幕
- 鸡重 帮助

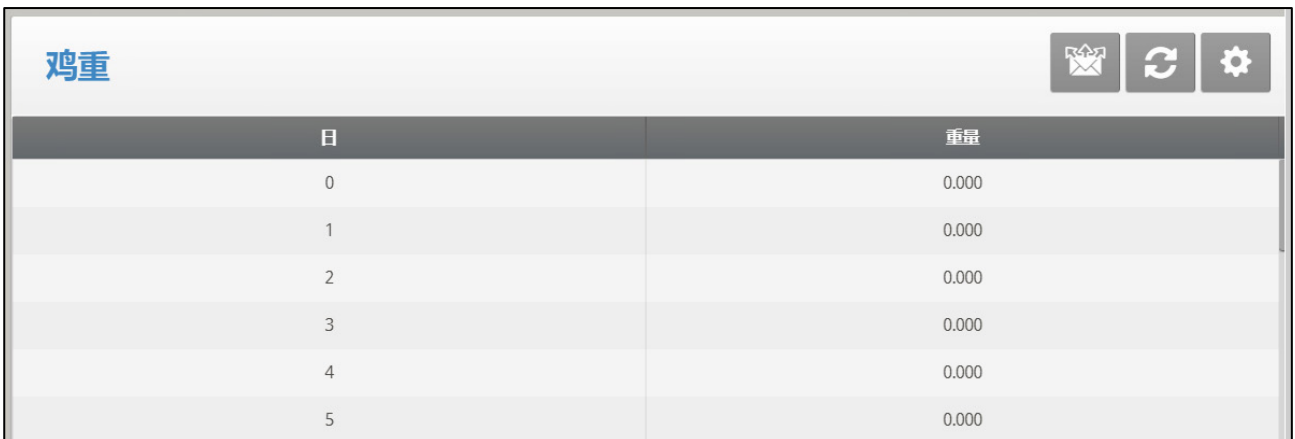
#### 6.15.3.1 主屏幕

- 这个界面中，编辑在鸡的比例设置中选择的鸡曲线。
- 进入系统> 鸡曲线。
  - 如果你在鸡的比例选择了自动，编辑所需的权重，重量自动调整



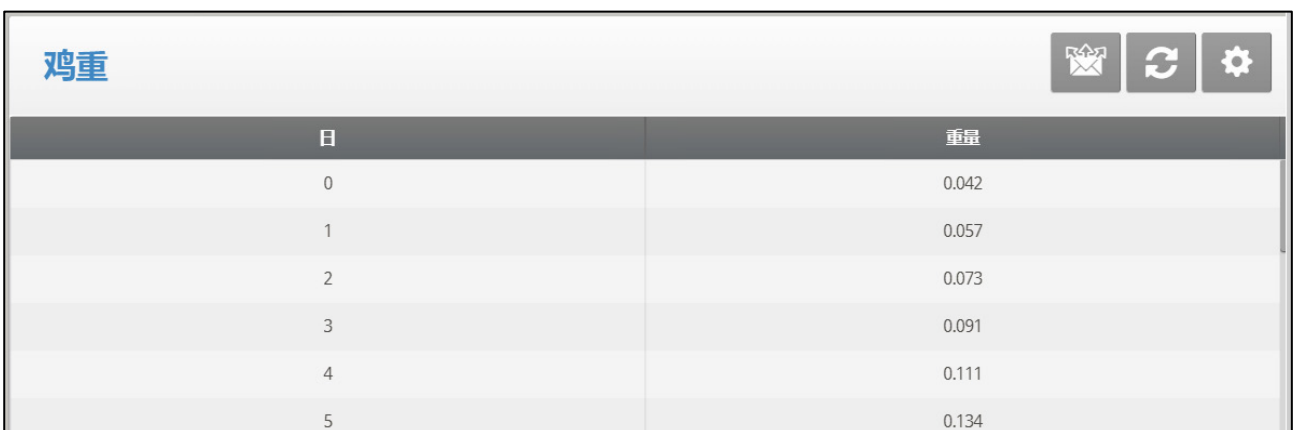
说明	值
当前重量	0.042

- 如果你选择自定义鸡重，根据需要编辑曲线。



日	重量
0	0.000
1	0.000
2	0.000
3	0.000
4	0.000
5	0.000

- 如果你选择工业标准，曲线为只读。



日	重量
0	0.042
1	0.057
2	0.073
3	0.091
4	0.111
5	0.134

### 6.15.3.2 鸡重 帮助

注意 仅当选择“自定义曲线”或“工业标准曲线”时，才有此选项。



- 鸡曲线偏移：输入用于调整重量曲线的偏移量。这个数量被添加到参考权重中。范围:0.0 - 10.0千克/磅。

### 6.16 分性别成阿红

#### 7.22版本支持分性别称重

1. 系统 鸡秤布置 帮助



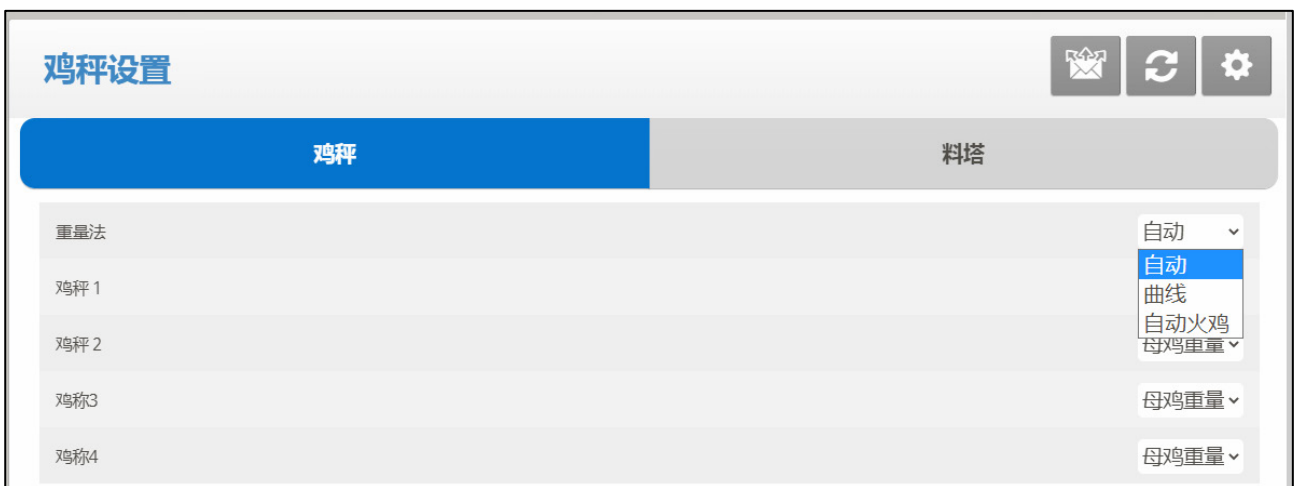
2. 选择是
3. 系统 鸡秤设置 鸡秤 帮助 选择自动或手动



- 这个参数定义了计算实际曲线时使用哪些元素测量鸡重量。范围外的鸡类重量会被舍弃。
- 如果您选择“自动”，Platinum Touch将计算可接受的权重的范围。
- 如果选择“手动”，定义上/下重量范围。



#### 4. 系统 鸡秤设置 鸡秤



- 设置称重方法：自动，曲线，自动火鸡。曲线包括用户定义的曲线选项和工业标准曲线选项。
- 将每个秤设置为雌性或雄性。
- 自动或自动火鸡曲线
- 自定义/工业标准曲线

#### 6.16.1 自动或自动火鸡曲线

- 系统 鸡曲线
  - 如果你在鸡秤重选择自动或自动火鸡，编辑所需的权重，重量自动调整

鸡重	
说明	值
当前母鸡体重	0.042
当前公鸡体重	0.042

- 如果你在鸡秤中选择了曲线，请根据需要编辑曲线。

鸡重			
日	母鸡	公鸡	
0	0.043	0.042	
7	0.160	0.150	
14	0.280	0.340	
21	0.400	0.525	
28	0.520	0.690	
35	0.620	0.830	

## 6.16.2 自定义/工业标准曲线

### 1. 系统 鸡重 帮助

2. 对于雌雄性，输入用于调整权重曲线的数据。该数据被添加到参考权重字段中。范围:0.0 - 10.0千克/磅。

3. 对于雌性和雄性，从下拉列表中选择所需的曲线。

4. 进入系统>鸡重。

鸡重			
日	母鸡	公鸡	
0	0.043	0.042	
7	0.160	0.150	
14	0.280	0.340	
21	0.400	0.525	
28	0.520	0.690	
35	0.620	0.830	

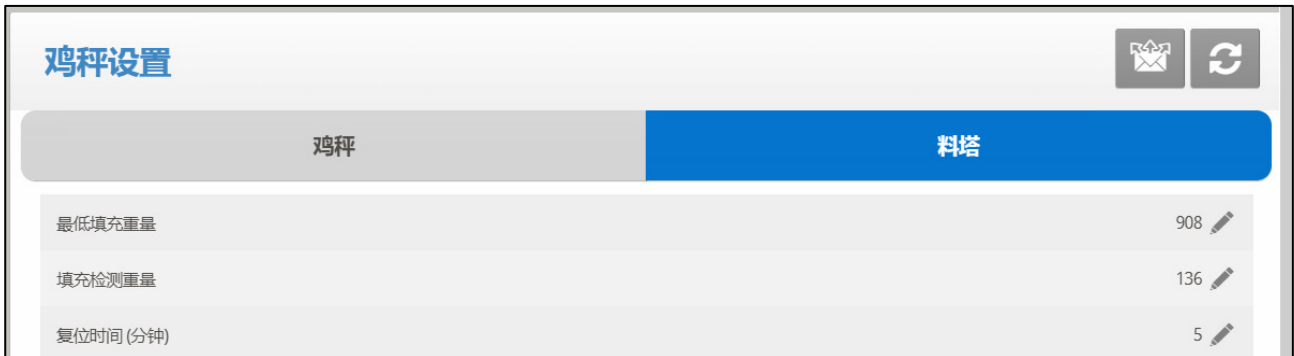
- 如果选择自定义，可以编辑曲线。
- 如果你选择了一个工业标准曲线，曲线只读。



## 6.17 料斗设定

这些设定可帮助你监测你的料塔称重过程。将会有2个事件发生，将要空（正在喂料）和正在装满（正在填充）。

*NOTE* 料箱和料塔必须在称重布设中定义，以便以下参数具有功能。



鸡秤	料塔
最低填充重量	908
填充检测重量	136
复位时间(分钟)	5

- **最小添加重量**（默认值：2000 Kg）：定义加料过程中能够在历史记录-饲料栏记录下来的需要填充的重量 - 饲料；历史 - 历史查看；秤 - 饲料转换
- **添料检测重量**（默认值：300 Kg）：定义你想控制检测到的一个重量，以便于停止绞龙。
- **复位时间（分钟）**（默认值：5 分钟）：一旦加料完成，确定一个你想控制器倒计时让绞龙恢复正常运作的时间。

下面是一个典型的场景，这将有助于了解如何界定料斗设置：

加料车来填料至料斗。定义添料检测重量，以阻止在加料事件进行时绞龙的运行（默认值：300公斤）。下一步，需要设定最小添加重量，以便有加料事件记录在饲料存量中（默认：2000公斤）。一旦完成加载饲料，定时器将开始倒计时以便于绞龙恢复到正常运转（复位时间，默认：5分钟）和加料事件被记录为已完成。定义最小清空重量以便于喂养的事件将在以下三个位置得以记录。

## 6.18 通信



Communication	
Baud Rate	9600
House No.	1

- 定义通讯设置：

- **波特率**：该参数主要用来定义远程或者本地电脑连接通信时的速率。默认是9600表示每秒接收大概1000个字节。如果该速率连接失败，请尝试低一点的速率。

*NOTE* 在所有控制器、计算机和其他设备中使用的波特率必须相同。

- **鸡舍编号**：每个控制器在网络上都必须有一个唯一的编号，因此MuntersNet通信软件才可以区分每个独立的控制器。注意，所有的号码都在1-64范围以内。

*NOTE* *Platinum Touch/Rotem One* 只能支持一个扩展设备。

# 7 附录 A：输出数据

表1：传感器读数

传感器	定义
温度	显示特定的传感器读数
舍外温度	舍外温度
压力	压力
舍内湿度	舍内湿度
舍外湿度	舍外湿度
重量	平均重量
重量数	称重数量
紧急温度1	与紧急卡1相关的温度
紧急温度2	与紧急卡2相关的温度
断流器	断流器

表2：输出目录 (活动)

输出	定义
报警	是激活或不是。请注意，这始终显示在最后。
加热	表示运行热量数量
加热高	表示运行热量高数量
隧道风机	表示运行隧道风机数量
排气风机	表示运行排气风机
搅拌风机	表示运行搅拌风机数量
湿帘	表示运行湿帘数量
加湿器	表示运行加湿器数量
小窗	
隧道	
卷帘	表示打开的百分比

输出	定义
外部系统	表示运行的外部系统数量
灯光	请注意，这些指的是输出的百分比
水	表示运行水的数量
饲料	表示运行饲料数量
绞龙	表示运行绞龙数量
辐射低	表示运行辐射热量低数量
辐射高	表示运行辐射热量高数量

表3：状态读数

状态	定义
时间	特定时间
日	日龄
设定	目标温度
便宜	温度曲线帮助   设置参数
鸡舍模式	控制模式帮助   设置参数
级别	级别数量
隧道，自然，最小通风	控制器的状态
风机关	循环结束还需多长时间
风机开	循环开始还需多长时间
曲线关	当位于曲线温度低或控制模式帮助   设置“温度曲线”参数设置为OFF时发生。
湿度处理	表示何时出现
湿帘冲水	表示何时出现
乳头冲洗	表示何时出现

表4：事件表

事件	事件说明
电源关	断电时出现
电源开	当电源接通时出现
冷启动	完成冷启动时出现
改变级别	根据一个特定阶段而变化
备用设置提醒	帮助 设置：“设置温度。变化提示（差值）参数
报警开	当报警开时出现
设置改变	
开关改变	
新鸡群	出现更新新的鸡群时出现
重置报警	重置报警完成时会出现
系统信息 #	仅限MUNTERS' S技术人员使用
报警卡故障	报警卡失败时，会出现
数字卡故障	数字卡失败时，会出现
存储卡复位	由于干扰使系统复位时，会出现
最小通风	最小通风发生时出现
自然通风	进入自然通风时，会出现
隧道通风	进入隧道通风时出现
报警测试	报警测试完成时，会出现
精密模式	
标准模式	
日龄变了	当生长日龄改变时，会出现
最小通风低压报警关闭	最小通风低压报警关闭时出现
最小通风低压报警启动	最小通风低压报警启动时出现
隧道低压报警关闭	最小通风低压报警启动时出现
隧道低压报警气动	隧道低压报警被启用时出现

事件	事件说明
访客登陆	访客在用他自己的密码登录时出现
用户#1-5登陆	在用户在用他自己的密码登陆时出现
管理员登陆	当管理员在用自己的密码登录时出现
更改访客密码	当访客改变他自己的密码时出现
更改用户#1-5密码	当用户改变他自己的密码时出现
更改管理员密码	当管理员改变自己的密码时出现
从插头读取数据	在从插头读取数据时出现
系统	在系统尝试恢复自己时出现，例如有干扰时
系统锁定	当要么使用正确的密码，或使用快捷键'9'，或5分钟后自动出现
空鸡舍模式	在设定的某个特定时间出现

# 8 附录 B： 键盘功能

有一些功能必须配置使用键盘，可在控制器箱体里找到。本节详细介绍这些功能。

- 服务菜单
- 测试
- 测试菜单

## 8.1 服务菜单

- 温度校准
- 湿度校准
- 二氧化碳传感器
- 静压校准
- 光传感器校准
- 饲料校准
- 水校准
- 通风校准
- 保存设定
- 上载设定
- 加载设置报告
- 继电器电流校准
- 风向校准
- WOD校准
- 氨气校准

### 8.1.1 温度校准

Platinum Touch/Rotem One 温度传感器能够使禽业生产的温度精密到1° C范围。你可以通过给每个传感器加上或者减去一个固定修正因数来校正它们。使用左右方向键根据你的选择调整传感器。

温度校准		
传感器	温度°	因素
1	78.2	1.6
2	86.4	0.9
3	83.0	-1.5
4	86.2	0.8
5	85.2	-1.6
6	84.2	0.0

校准对于红外或者接触式温度传感器的最终结果一般会不如没有校准过的传感器更加精准。

**注意** 仅在你有理由相信传感器发生错误结果时来校准它。

**要校准它们：**

1. 获得准确参考传感器拿一个标准温度计和一桶合适温度的水。
2. 将标准传感器和 Platinum Touch/Rotem One 传感器放在水中。把手从传感器上挪开，这样就会精密显示水温。如果有必要搅动一下水，是为了排除水的温度分层。
3. 告诉站在 Platinum Touch/Rotem One 前面的人正确的温度，有个对讲机就很好了。
4. 站在控制器前面的那个人必须反复检查正在校正的传感器。你可以使传感器变热或者变冷以检查传感器温度变化是否正确。
5. 一旦你确定准确温度，并且将传感器放到水中一分钟，然后调整控制器上传感器的读数。
6. 使用左右键调整修正因数。
  - 查阅温度曲线，页码17.

### 8.1.2 湿度校准

要校准湿度水平，要找个适当的湿度测试工具，按照工具中描述的步骤进行测试。这些都可以从网上查到。

**注意** 仅在你有理由相信传感器发生错误结果时来校准它。

湿度校准		
传感器	温度°	因素
舍内	58.9	2.3
舍外	不详	---

按左/右键调整

- 使用左右箭头键调整Platinum Touch/Rotem One 的读数。



- 查阅湿度处理, 页码33。

### 8.1.3 二氧化碳传感器

要校准的二氧化碳水平, 找个合适的测试工具, 按说明进行使用。要确保房子通风良好。

**注意** 仅在你有理由相信传感器发生错误结果时来校准它。

CO2 传感器校准	
	值
PPM 在 4 mA	26
PPM 在 20 mA	3000
CO2 (PPM)	992
因数 (PPM)	22

- Ppm 在 4 mA / 1 VDC: 在 4 mA 或 1 VDC 下的 PPM 值
- Ppm 在 20 mA / 5 VDC: 在 20 mA 或 15VDC 下的 PPM 值
- 因素 (ppm): PPM 从当前的读数通过 +/- 进行转变
- CO2 (ppm): 目前二氧化碳读数
- 调整 Platinum Touch/Rotem One 读数, 使用左/右箭头键。
- 查阅 CO2 处理, 页码 35。

### 8.1.4 静压校准

当鸡舍关闭没有通风时, 静压应为 0。当控制器读数位 100 A/D 时, 可以认为 0 静压。通过检查阻塞的空气软管, 或者由于风的干扰而引起的错误读数。

**注意** 静压传感器在出厂时已做校准。请在确认出现错误时再进行校准。

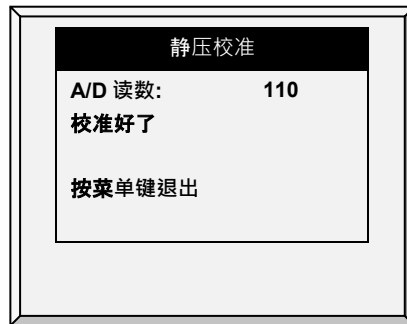
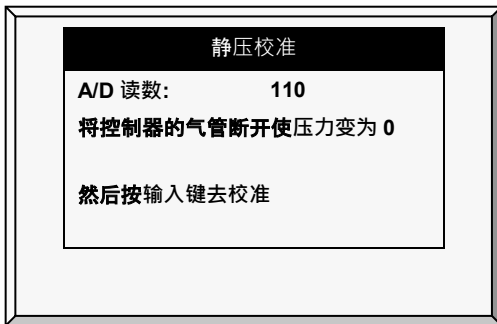
**NOTE** 让 Platinum Touch/Rotem One 运行数小时, 让盒子里的温度稳定, 然后再校正。

**注意** 禁止为观测压力变化而向气管内吹气! 传感器是非常敏感的, 吹入空气将会造成难以修复的损坏。

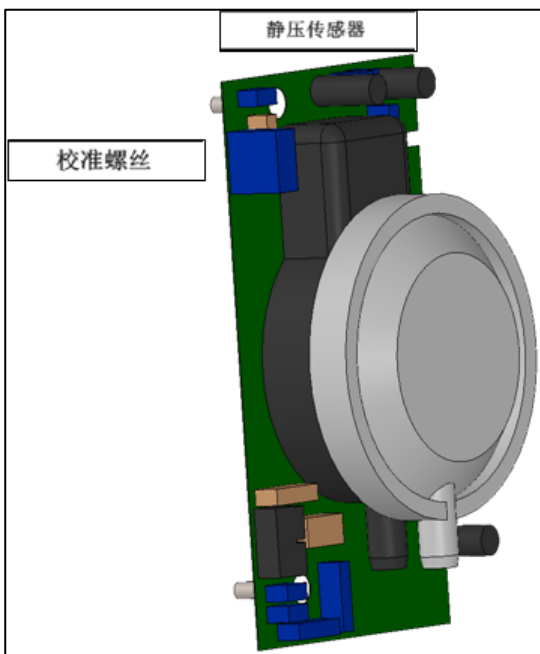
#### 校准静压传感器的正确步骤

1. 断开气管
2. 进入 service 菜单 > 选择 Static Pressure Cal
3. 如果 A/D 的数值为 100 +/- 30 (70 to 130), 点击 Enter
4. 如果 A/D 数字小于 70 或者大于 130

- a. 检查气管是否阻塞或者是外界风的影响
- b. 通过旋转校准螺母调整压力度数从1至100
- c. 当A/D的数值在被允许的范围时，点击Enter



校正步骤调节到0压显示。静压传感器在控制箱中电源的左侧，左上角位置。



### 8.1.5 光传感器校准

安装一个光传感器使在有足够的外界光线的时候关闭灯光。

*NOTE 肉鸡/蛋鸡模式支持这个功能。*

**校准光传感器：**

1. 进入**安装>模拟传感器**。
2. 定义一个传感器为光传感器。
3. 进入**设备>光照**(页码)。
4. 按**帮助键**，加亮设定，然后按**输入键**。

5. 下移至**光传感器激活**然后选择**是**。
6. 把传感器放置在需要位置。
7. 进入**服务**→**光传感器校准**。
8. 当外界光线足够亮时，按**输入键**。

### 8.1.6 饲料校准

Platinum Touch/Rotem One 可以使用料斗秤或者是不贵数字监控设备来监控料量。该菜单用来校正数字监控设备。

#### 要校准的数字监控设备：

1. 选择料量计量方法。你的数字监控设备每打一次料会产生一个干接触脉冲，或者仅仅记录料线是在运行的。
2. 如果你使用一个干接触脉冲，则为每个脉冲键入饲料量。另外，你还可以输入每分钟绞龙运行输料的料量。
3. 选择时间或脉冲。
  - **脉冲**：每个脉冲的重量
  - **时间**：每分钟的重量
  - **电流传感器**：绞龙供料时马达驱动时间
4. 输入数量 - 每分钟的重量。

饲料校准				
饲料	1	2	3	4
方法	时间 2.203	时间 2.203	时间 2.203	时间 2.203
因素 r				

脉冲方法: 每个脉冲段内的重量  
时间方法: 每分钟的重量

### 8.1.7 水校准

Platinum Touch/Rotem One 支持多达4个干触点脉冲输出的水表。为你的水表输入每个脉冲的水量。

水校准			
水 1	-	脉冲水量	时间
水 2	-	脉冲水量	时间
湿帘	-	脉冲水量	2.203
加湿器	-	脉冲水量	2.203

### 8.1.8 通风校准

使用这个屏幕来对通风电位计控制进行校准。进行电位计校准必须在通风能够被电位计控制之前进行。

电位计校准				
点位	设备	关	当前	开
1	Vent 1	152	0	1000
2	Vent 2	152	0	1000

☞ 在校准电位计之前：

- 在**安装>设置**（页码99）中取消静压设备。
- 在**安装>继电器**布置中（页码100）至少定义一个继电器作为通风/风门/隧道。
- 在**安装>模拟传感器**（页码104）中至少定义一个模拟传感器为电位计。

**校准电位计：**

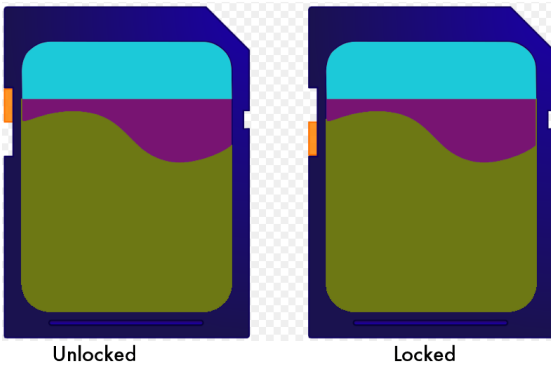
1. 选择电位计的编号。
2. 按输入键。

设备的继电器将关闭然后打开。像这样发生，数次的关闭、当前和打开依次改变。几分钟之后，过程将完成并且出现一个“校准好”的信息。

*NOTE* 在电位计校准之后，所需时间将在通风/卷帘设定屏幕的改变。查阅肉鸡通风小窗&卷帘级别，详细设定在页码111。

### 8.1.9 保存设定

*NOTE* 如果数据插头和SD卡同时在控制器上，数据插头将具有优先权，这些选项将出现在屏幕上。



软件版本将决定保存控制器设定至一个外置存储卡的方法。

该菜单允许用户将设定数据保存至一个SD卡并且传输到其他控制器上。

*NOTE* 如果数据插头和SD卡同时在控制器上，数据插头将具有优先权，这些选项将出现在屏幕上。

- 验证 SD 卡已经插入正确的位置。
- SD 卡必须至少有 20K 的剩余空间。

#### 保存设定：

1. 进入服务>保存设定。
2. 在屏幕上显示保存设定，选择是然后按输入键。
3. 选择需要保存的设定然后按输入键。
4. 等待设定下载。

保持至 SD 卡		
1. Setting #1	8-Jan-13	12:00
2. Setting #1	15-Jan-13	12:00
3. Setting #1	23-Mar-13	12:00
4. Setting #1	15-Jun-13	12:00
5. Setting #1	15-Nov-13	12:00
6. Setting #1	01-Jan-14	12:00

### 8.1.10 上载设定

该菜单可以从已经保存数据的数据插头中读取设定数据，快速设定，避免手动输入所有信息。

该菜单授权用户可以读取已经保存有设定的SD并且上载设定至控制器。

*NOTE* 如果数据插头和SD卡同时在控制器上，数据插头将具有优先权，这些选项将出现在屏幕上。

- 验证 SD 卡已经插入正确的位置。

➤ SD 卡必须至少有 20k 的剩余空间。

上传设定：

1. 进入**服务>上传设定**。
2. 这些将在屏幕上显示，选择**是**然后按**输入键**。
3. 选择需要的设定然后按**输入键**。
4. 等待设定上传。

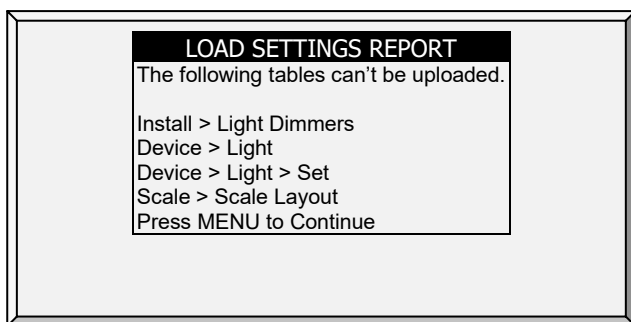
从 SD 卡读取		
1. Setting #1	8-Jan-13	12:00
2. Setting #1	15-Jan-13	12:00
3. Setting #1	23-Mar-13	12:00
4. Setting #1	15-Jun-13	12:00
5. Setting #1	15-Nov-13	12:00
6. Setting #1	01-Jan-14	12:00

### 8.1.11 加载设置报告

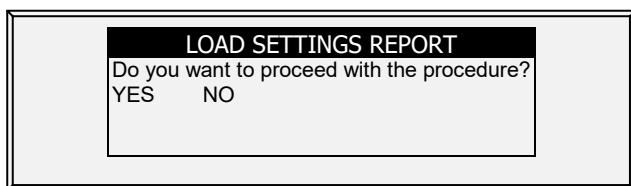
*NOTE* 6.19以上版本支持此功能。

当向控制器上传设置时，Platinum Touch/Rotem One会列出不会被传输的表（如果有的话）。在使用不同软件版本或具有不同配置的控制器之间传输设置时，可能会出现兼容性问题。通过列出哪些表不会传输，用户可以知道哪些表必须手动定义。

1. 转到**服务>加载设置**。
2. 在出现的屏幕中，选择**是**并按**回车键**。
3. 选择所需设置并按**回车键**。
4. 如果有任何不兼容的表，将显示路径列表。



5. 按“菜单”，出现以下消息：



6. 要继续，请选择“是”

- 加载设置并重置控制器后，可以查看不兼容的表的记录。
- 注意：路径是用一个数字来表示菜单的。

TABLE OF EVENTS			
	Event	Day	Time
20	Tunnel Ventilation	2	1:15:50
21	Minimum Ventilation	2	1:30:43
22	8. Light Dimmers	2	4:14:44
23	2. Light	2	4:14:44
24	2. Light / Set	2	4:14:44
25	4. Scale Layout	2	4:14:44
26	Data Read From Plug	2	4:14:44

### 8.1.12 继电器电流校准

此菜单校准通过电流感应继电器的电流值。校准可以配置的允许通过的最小和最大电流。

### 8.1.13 风向校准

使用这个屏幕来校准方向传感器

- ➡ 定义一个模拟输出传感器作为风向。

风向校准		
	方向	校准
风向	6	14.50

### 8.1.14 WOD校准

- ➡ 定义一个模拟. 输出传感器作为 WOD。

按需供水校准		
	电压	-压力—PSI
WOD 第一校准	2.50	14.50
WOD 第二校准	7.50	43.50

**自述**

为第一个点位输入输出电压。  
输入水表测量压力。  
为第二个点位重复这个过程。

1. 进入安装>设置，设定单位。
  - 公制=巴
  - 非公制=PSI
2. 进入服务>WOD校准
  - a. 输入第一个压力电压和检测压力数据点电压。

b. 为第二个数据点重复这个过程。

3. 设定帮助定义 ( 可选项 )

### 8.1.14.1 WOD校准帮助 | 设定定义

这个参数是减少用户定义的水压因素

系统参数	
按需供水	
压力减少因素	50.00

1. 进入安装>设定，定义压力单位。
2. 进入服务>WOD校准>帮助，定义降低因素。水压根据，因素精确至两个十进制点位。

### 8.1.15 氨气校准

➡ 定义一个模拟传感器作为氨气传感器。

要校准氨气水平，请获得合适的测试设备，并使用设备中描述的步骤。确保房间通风良好，无论是自然通风还是使用风机。

➡ 只有当您有理由相信传感器产生的结果不准确时，才校准传感器。

AMMONIA CALIBRATION	
PPM at 0VDC	0
PPM at 5VDC	100
Factor (ppm)	0
AMMONIA (ppm) 15	

• 定义以下内容：

- 0VDC下的ppm：0VDC下百万分之几
- 5VDC下的ppm：5VDC下百万分之几
- 系数 (ppm)：(-/+ ) ppm从当前读数偏移。通过编辑此因子来更正传感器读数。控制器保存这些数据。
- 氨气 (ppm)：当前氨气读数
- 根据需要使用时左/右箭头键调整控制器读数。

参见氨气处理。



## 8.2 测试

该节主要显示连接到控制器的所有鸡秤的实时状态。确保所有的设备的状态都是O. K. 如果显示不同，则表示秤没有安装好。没有安装的秤的位置也可能显示是O. K。

1. 计入鸡称>鸡称布局 (查阅页码，选择需要的称的种类。
2. 进入鸡称>测试, 测试需要测试的称。

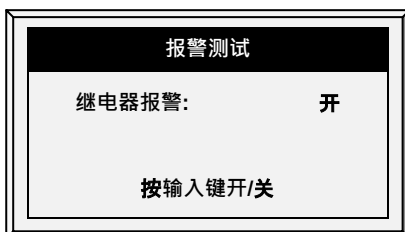
TEST			
Ch	A/D	Weight	Status
Silo 1	2024	0.222	O.K.
Silo 2	2010	0.240	O.K.
Feed Scale 1	2024	0.200	O.K.
Silo 3	2011	0.240	O.K.
Scale 1	2000	0.222	O.K.
Scale 2	2024	0.222	O.K.

## 8.3 测试菜单

- 报警
- 模拟传感器
- 数字传感器
- 模拟输出
- 静压
- 通信

### 8.3.1 报警

按下输入键，锁定报警继电器。开启说明报警，关闭说明没有报警。注意报警继电器是以“无警报”为动力的，这样才能够在Platinum Touch/Rotem One 断电情况下自动发出停电报警。也就是说，常开端在无报警期间是关闭的。



### 8.3.2 模拟传感器

Platinum Touch/Rotem One 支持多至11个传感器.

模拟传感器			
输入	模拟传感器	A/D 值	
Card 1			
1	温度传感器 1	470	64.0
2	温度传感器 2	426	87.2
3	温度传感器 3	470	85.6
4	温度传感器 4	426	82.0
5	温度传感器 5	470	87.0
6	温度传感器 6	470	87.0
7	温度传感器 7	470	87.0
8	<None>		
9	<None>		
10	<None>		

观察传感器的转化后的读数，读数在0 to 1023间变化。在“值”栏中显示的值表明，模拟传感器要么是运行，或不按照以下连接：

- 如果特别大(例如四位数) 或者特别小的数字显示，(例如一位数) -传感器没有连接。
- 如果是三位数，一般开始显示四位数，-传感器在运行。

### 8.3.3 数字传感器

此屏幕显示数字传感器状态。

数字传感器		
输入	功能	数字
1	Water Meter	1
2	Auger - 1 Overtime	1
3	Cool Pad Water Meter	1
4	Fogger Water Meter	1
5	Water Meter	2
6	< None >	0
7	< None >	0
8	< None >	0

‘1’表示输入，‘0’表示开放性输入。数字传感器运行基于瞬间的信号，例如水表，微动开关等。在每个通道应用一个短/开放的输入可以做到，并可以观察显示屏上的反应。

### 8.3.4 模拟输出

该选项控制灯光调节和排气扇的多种运行速度.

1. 写入需要的输出。

2. 输入一个测试电压来验证设备开始工作。

模拟输出				
输出编号	功能	编号	最小电压输出	最大电压输出
1	调光器	1	0.0	10.0
2	调光器	2	0.0	10.0
3	变速风机	3	0.0	10.0
4	窗簾	2	1.0	9.0
5	通风小窗	2	1.0	9.0
6	隧道	1	1.0	9.0
7	隧道	2	1.0	9.0
8	变频加热器	1	0.0	10.0

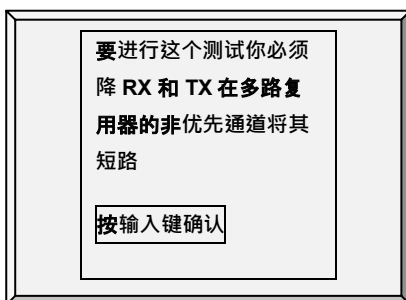
### 8.3.5 静压

观察静压传感器的转换值。名义上的0显示的是130。将空气管从控制器上左上角的压力板上拔下来。



### 8.3.6 通信

此菜单方便对通信网络的测试。用环回模式复用器用来测试的沟通。Platinum Touch/Rotem One 遵循它自己的通信来检查出现故障的硬件。按照屏幕上显示的指示。



# 9 附录 C: 蛋鸡模式

这些章节是Platinum Touch/Rotem One 蛋鸡模式的功能详细说明。

- 蛋鸡模式主屏
- 蛋鸡模式通风小窗和卷帘级别

*NOTE* 蛋鸡模式支持至20个水表。

*NOTE* 设置继电器模式, 参见11页设置模式。

- 蛋鸡模式主屏
- 蛋鸡模式通风小窗和卷帘级别

## 9.1 蛋鸡模式主屏

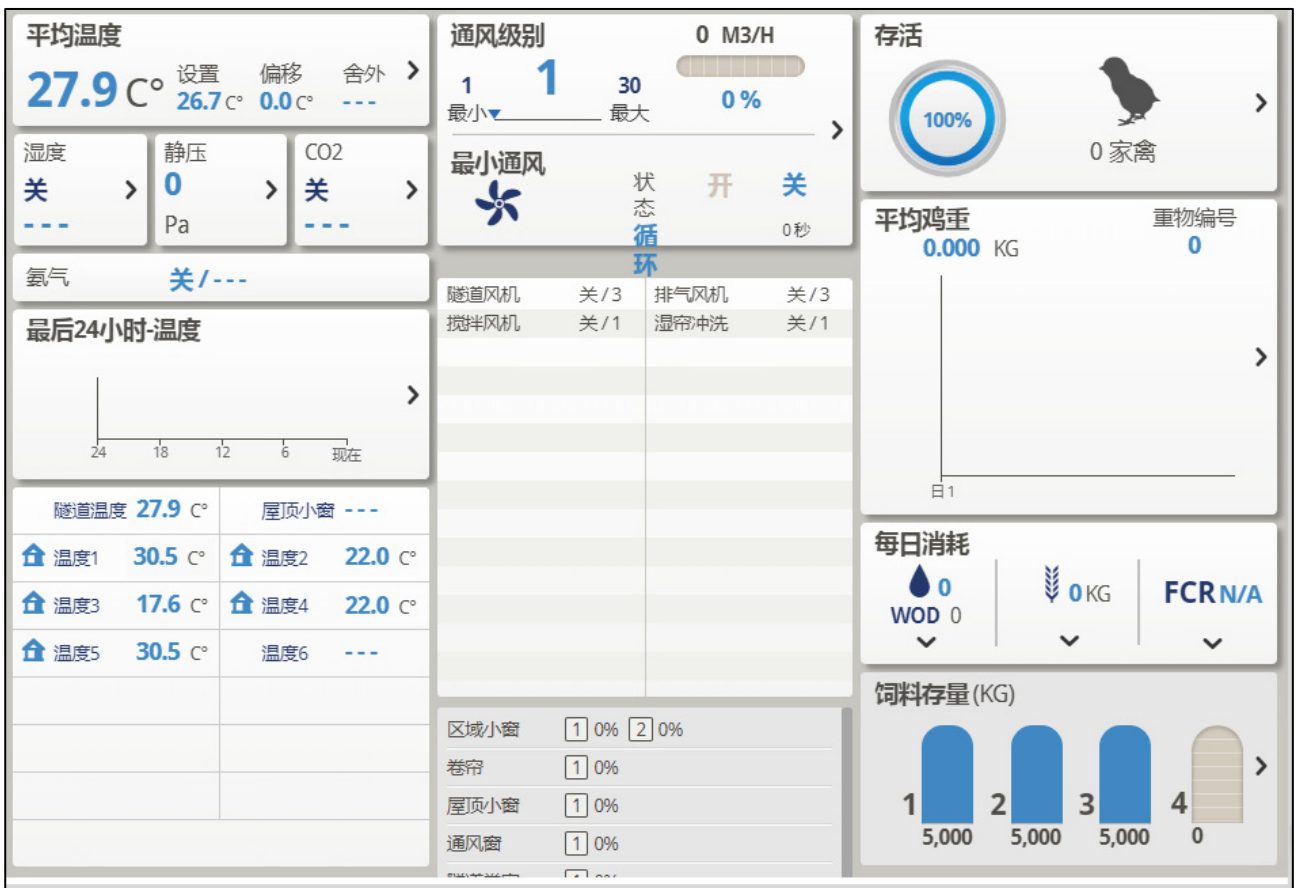


图9: 蛋鸡主屏

区域小窗	1 0%	2 0%
卷帘	1 0%	
屋顶小窗	1 0%	
通风窗	1 0%	
隧道卷帘	1 0%	

图10: 蛋鸡模式活跃的传感器

## 9.2 蛋鸡模式通风小窗和卷帘级别

设定符合通风级别的卷帘级别。

1. 进入**系统**>**继电器布设**，至少定义一个继电器作为卷帘开启，隧道卷帘开启，通风小窗开启，或者风门开启。
2. 进入**控制**>**温度曲线**，定义目标温度。
3. 进入**系统**>**设定**，激活自然通风。
4. 进入**系统设定**>**通风小窗&卷帘级别**，定义风机工作的百分。
5. 设定**帮助**内需要设置的参数。
  - **通风级别**：只读。
  - **隧道卷帘/卷帘/通风小窗**：设定对应级别的隧道卷帘的位置。如果你有静态压力传感器并且在隧道模式中打开（控制 | 静态压力 | 帮助 | 设定），这个设定将是隧道风门的最小位置。

*NOTE* 查阅**肉鸡通风小窗&卷帘级别帮助 | 设定**，解说帮助设定的详细资料。

- 蛋鸡风门控制
- 蛋鸡通风小窗&卷帘（风门）级别帮助 | 设置详细定义

### 9.2.1 蛋鸡风门控制

风门能够通过下面两种模式进行控制：

- **压力**：在这种模式下，风门将依照静态压力来开启和关闭。
- **位置**：在这种模式下，风门将依照温度来开启和关闭。

**选择怎样控制风门的方法：**

1. 进入**设备**>**通风小窗&卷帘级别**>**帮助**。
2. 移动光标至风门然后选择**压力**或者**位置**。



### 9.2.1.1 压力控制

当选择压力控制时，风门工作类似于通风小窗，即，风门的开启和关闭将参照静态压力。每一个风门都是独立的；没有风门控制另一个风门的。这些数字表示开启的百分比。

级别	隧道级别	进风口				屋顶小窗	通风窗	隧道		
		Inlet Avg	Inlet 1	Inlet 2	Inlet 3			Tunnel 1	Tunnel 2	Tunnel 3
1	<input type="checkbox"/>	0	0	0	0	0	15	0	0	0
2	<input type="checkbox"/>	0	0	0	0	0	15	0	0	0
3	<input type="checkbox"/>	0	0	0	0	0	15	0	0	0
4	<input type="checkbox"/>	0	0	0	0	0	15	0	0	0
5	<input type="checkbox"/>	0	0	0	0	0	15	0	0	0

- 级别：只读。
- 风门平均值：开启的百分比。
- 风门开度：风门打开百分比。

**NOTE** 搁置帮助>设定的参数在使用压力控制时将失去关联。

**设定压力控制：**

1. 在每一个级别，移动光标并输入风门的平均开启度。

2. 按输入键。

3. 进入系统>卷帘设定，设定打开和关闭的时间。(System > Curtain Setup)

### 9.2.1.2 位置控制

当选择位置控制时，风门的开启和关闭将依照温度。当实际的温度和目标温度不同时，风门将开启或关闭。这些数字显示的是开启的百分比。

级别	隧道级别	进风口					屋顶小窗	通风窗	隧道		
		Inlet Avg	Inlet 1	Inlet 2	Inlet 3	Tunnel 1			Tunnel 2	Tunnel 3	
1	<input type="checkbox"/>	0	0	0	0	0	15	0	0	0	
2	<input type="checkbox"/>	0	0	0	0	0	15	0	0	0	
3	<input type="checkbox"/>	0	0	0	0	0	15	0	0	0	
4	<input type="checkbox"/>	0	0	0	0	0	15	0	0	0	
5	<input type="checkbox"/>	0	0	0	0	0	15	0	0	0	

- 级别：只读。
- 风门平均：设定由级别控制所有风门开启的位置。
- 风门 1/2/3 - 12: 设定个别风门由级别控制开启的位置。增至12个风门设定。

**NOTE** 当设定个别风门开启时，配置每一个风门对应的温度传感器。查阅页码108。。

#### 设定位置控制：

1. 在每一个级别，移动光标并输入对应的开启度。
2. 按输入键。
  - 无论哪个参数，风门平均或者风门1/2/3，后设定的将决定最终的开启度。例如，如果你输入了风门1/2/3的参数，然后输入风门平均的参数，那么这个参数将不考虑风门1/2/3的参数。
  - 当输入“0”是则取消这个参数。
3. 如有需要设定帮助参数。

## 9.2.2 蛋鸡通风小窗&卷帘 (风门) 级别帮助 | 设置详细定义

### 风门 & 卷帘级别 - 设置

关闭屋顶小窗的最高温度 37.8

#### 区域小窗

根据静压/位置运行	位置	每度补偿 (%)	1
补偿延迟 (分钟)	5	最大补偿开度	10
温度补偿滞后	0.3	绝对最小位置%	5
电机延迟 (秒)	0		

- 定义参数：

### 风门

- 运行由压力/位置：选择风门开启的模式，由压力或位置。

**NOTE** 仅当使用由位置控制运行时，配置开启%补偿，延时，最大开启补偿和温度滞后。

- 开启%补偿：实际温度与目标温度相差每一度的开启/关闭，风门：
  - 将增加开启的百分比（如果实际温度高于目标温度）
  - 将减少开启的百分比（如果实际温度低于目标温度）

例如，如果实际温度高于目标温度2°，风门将增加开启6%。默认：1 %/°F。

- 延时（分钟）：当温度传感器记录的温度发生变化，控制器在改变风门位置之前的等待时间。默认：5分钟。
- 最大开启补偿：：当风门的开启度没有超过设定的级别至这个数量时，将不考虑温度。默认：10%。
- 温度滞后：定义当温度超过这个补偿区间时，风门才开始运行。默认： $\pm 0.5^{\circ} \text{C}$

例如，如果目标温度是80°F，温度滞后1°，风门将在高于81°F或低于79°F时开始工作。

- 风门校准步数：设定风门运行开启/关闭（步数）多少步之后进行校准。在校准期间，如果卷帘开启超过50%，那么它将会开启至100%，进行校准，然后返回至之前的位置。如果卷帘开启低于50%时，那么它将关闭至0%，进行校准，然后返回至之前的位置。默认：99。



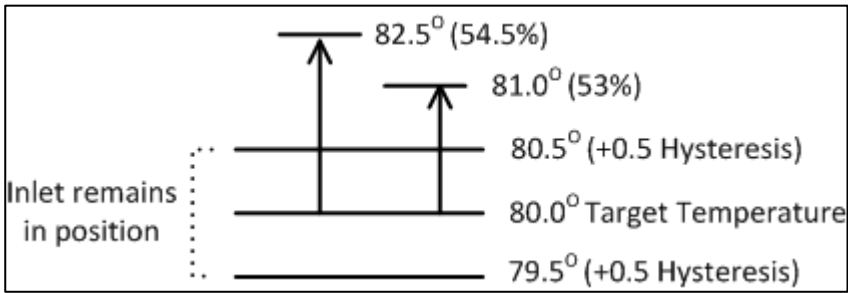


图11: 图解风门开启的滞后

图11 是风门的滞后的一个例子图解。风门设定开启50%，每度的开启补偿是3%。目标温度是80.0°F，，温度滞后是0.5°F。当温度在79.5°F至80.5°F之间时，风门开启停留在50%。如果温度上升至81.0°F，风门将开启至53%。

# 10 附录 D: 种鸡

🔑 控制	温度曲线	喷雾器	蛋库控制
📁 管理	最小/最大级别	水和饲料	工作室控制
🕒 历史	湿度处理	灯光	产蛋箱
🔧 系统	CO2 处理	附加系统	料秤程序
☑ EXT System	自然通风	控制模式	调光器
	静压	系统参数	Dosing Pump Settings
	湿帘	氨气处理	

- 蛋库设置
- 鸡蛋计数器
- 蛋库水和饲料
- 蛋带运行时间
- 鸡舍巢功能
- 工作室控制
- 秤臂
- 种鸡模式下称鸡的重量
- 种鸡高级喂料
- 蛋房历史

*NOTE* 要将模式设置为种鸡, 请参阅选择模式, 第 15 页。

## 10.1 蛋库设置

以下步骤详述了设置蛋库功能需要实施的步骤。

1. 在系统 > 继电器布局中, 将5个继电器定义为:
  - 蛋库加热器
  - 蛋库风机 1
  - 蛋库风机 2
  - 蛋库制冷
  - 加湿器

继电器布设				
继电器编号	设备	No	N.C.	
▸ 卡1主卡槽1				
☑ 卡2主卡槽2				
11	屋顶小窗关闭	1	<input type="checkbox"/>	
12	蛋库加热器	1	<input type="checkbox"/>	
13	蛋库风机	1	<input type="checkbox"/>	
14	蛋库湿帘	1	<input type="checkbox"/>	
15	蛋库风机	2	<input type="checkbox"/>	
16	蛋库加湿器	1	<input type="checkbox"/>	
17	产蛋箱开	1	<input type="checkbox"/>	
18	产蛋箱关	1	<input type="checkbox"/>	
19	工作间加热	1	<input type="checkbox"/>	
20	工作间风机	1	<input type="checkbox"/>	

NOTE 注意：参见继电器布设，115页，获取该屏幕详情。

2. 在系统 > 模拟继电器中，将输入功能设置为温度传感器和蛋库湿度传感器

NOTE 注意：参见模拟传感器，117页，获取该屏幕详情。

3. 在系统 > 温度定义中，配置蛋库中运行的温度传感器。

功能	传感器					
	1	2	3	4	5	6
全舍	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
隧道	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
屋顶小窗	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
外部	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
蛋库	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
工作间	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
加热1	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
辐射加热器1	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
搅拌风机1	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
~搅拌风机2	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

NOTE 注意：参见温度定义，122页，获取该屏幕详情。

NOTE 定义蛋室温度传感器后，蛋室温度出现在主屏幕。

4. 使用键盘：在服务 > 湿度校准中，校准蛋库湿度传感器。

湿度校准		
传感器	湿度	因数
内部-1	58.9	2.3
内部-2	58.9	2.3
外部	N/A	---
蛋库	67	2.0

按压向左/向右箭头校准

**NOTE 注意：** 参见湿度校准, 71页, 获取该屏幕详情.

5. 在控制 > 蛋库中, 设置下列打开/关闭参数:

- 加热器温度
- 风机 1温度
- 风机 2温度
- 制冷温度
- 加湿器相对湿度百分比

蛋库控制			
加热器 (温度) 开	16.7	加热器 (温度) 关	18.9
风机1 (温度) 开	21.1	风机1 (温度) 关	18.9
风机2 (温度) 开	21.1	风机2 (温度) 关	18.9
制冷 (温度) 开	26.0	制冷 (温度) 关	25.0
加湿器 (%相对湿度) 开	65	加湿器 (%相对湿度) 关	70

6. 在 控制 > 蛋库 > 帮助 > 设置, 配置以下报警参数:

- 低温
- 高温
- 低湿度
- 高湿度
- 延迟 (分钟)

蛋库-设置	
报警	
低温	17.0
高温	22.0
低湿度	70
高湿度	80
延迟(分)	60

种鸡模式已配置.

## 10.2 鸡蛋计数器

Platinum Touch/Rotem One 种鸡模式支持每个控制器4个鸡蛋计数器。Platinum Touch/Rotem One 支持红外线鸡蛋计数器（详细信息参见鸡蛋计数器手册）下面详细说明如何设置：

1. 进入系统>数字传感器定义4个传感器为鸡蛋计数器

传感器	
<div style="display: flex; justify-content: space-around;"> <span>模拟</span> <span style="background-color: #007bff; color: white; padding: 2px 10px; border-radius: 5px;">数字</span> </div>	
输出编号	功能
☐ 卡1主卡槽1	
1	水表
2	湿帘水表
3	饲喂计量
4	绞龙超时
5	鸡蛋计数器
6	鸡蛋计数器
7	鸡蛋计数器
8	鸡蛋计数器
9	传蛋带

2. 设置警报（参照63页警报设置帮助|设置定义，获取如何设置警报的详细信息。）

计蛋器报警			
报警激活从	00:00	报警激活直到	00:00
低蛋库计蛋/分钟	0	低计数报警延迟(分钟)	0

- **警报激活从/直到：** 设置控制器产生警报的周期。
- **低蛋库计数鸡蛋/分钟：** 定义每分钟产生警报的鸡蛋数量。
- **低计数报警延迟（分钟）：** 设置低计蛋数在产生警报之前必须经过的最小时间段。

3. 主屏幕显示当前的总蛋数。

隧道温度	27.9 °C	蛋库	22.0 °C
工作间温度	41.7 °C	喂料区域	---
屋顶小窗	22.0 °C	🏠 温度1	98.7 °C
🏠 温度2	22.0 °C	🏠 温度3	17.6 °C
🏠 温度4	41.7 °C	🏠 温度5	30.5 °C
温度6	---	计蛋器1	2590
计蛋器2	2145	计蛋器3	1489
计蛋器4	1768		

4. 测试键盘上鸡蛋计数器传感器，进入测试>数字传感器。

DIGITAL IN TEST			
In.	Sensor	State	Counter
1	Egg Counter 1	1	0
2	Egg Counter 2	0	0
3	Egg Counter 3	0	0
4	Egg Counter 4	0	0
5	<None>	0	0
6	<None>	0	0
7	<None>	0	0
8	<None>	0	0

5. 进入历史>鸡蛋计数器，观察总的鸡蛋计数。

蛋历史				
日	1	2	3	4
1	2590	2145	1489	1768

## 10.3 蛋库水和饲料

在种鸡模式时，水和饲料计划与日龄独立。另外，种鸡模式能在喂料时间调低目标温度。当鸡群开始喂料，它们聚集在料盘周围，温度上升（这将对鸡群饲料进食产生负面影响）。作为补偿，在喂料时间之前或在喂料时，通过调低目标温度来增加通风。

1. 进入设备 > 水和饲料。

水和饲料控制					
从时间	至时间	水		喂料器	
		1	2	1	2
00:00	00:00	X	X	X	X
00:00	00:00	X	X	X	X
00:00	00:00	X	X	X	X
00:00	00:00	X	X	X	X
00:00	00:00	X	X	X	X

2. 按要求设置参数：

- 时间：设置水、料盘或绞龙的事件时间。
- 将水、料盘和绞龙线设置为连续、循环或关闭。

3. 进入系统 > 设置，定义加料区域为“是”。

**NOTE** 如果不定义加料区域为“是”，加料区不出现在温度定义菜单。

4. 进入系统 > 温度定义，将温度传感器映射到饲料区（可选）。

5. 进入设备 > 水和饲料 > 帮助（可选）。

水和饲料设置			
<b>目标温度调节</b>			
修改目标从	00:00	修改目标至	00:00
目标偏移	0.0		
<b>料线运行</b>			
线1降	00:00	线1升	00:00
线2降	00:00	线2升	00:00

6. 如设备设置为循环，定义水/料盘/绞龙打开和关闭时间.

7. 在喂料时调节目标温度（为增加通风）：

- a. 定义结束/开始时间.
- b. 定义目标温度抵消（为降低目标）.

*NOTE 注意：禁用此功能，将抵消设置为0.*

8. 控制种鸡的喂料时间：

- a. 在料线运行时，定义线下降和提升的时间（线降，线升时间）.
- b. 在键盘上：进入服务 > 料线校准.
- c. 输入料线升降需要的时间.

*NOTE 注意：如果不知道这些时间，则进行测量.*

料线校准	
功能	运行时间 (秒).
料线 1 升	60
料线 1 降	50
料线 2 升	80
料线 2 降	40

其他要点：

- 在种鸡模式中，Platinum Touch/Rotem One 支持多达：
  - 10 个料盘
  - 4条水线
  - 4个绞龙
- 在系统 >继电器中定义这些功能.
- 结束时间和开始时间可以重叠。如，在上表中一条线从 4:45变为5:15，下一条线从 5:00 变为 5:30. 如果有重叠，配置发生冲突，先后顺序为连续> 循环 > 关闭. 在上例中：
  - 水线 2 将会循环运行从5:00 至5:30.
  - 料线1将在 4:45 至 5:15打开，尽管线3将关闭料盘.



## 10.4 蛋带运行时间

Platinum Touch/Rotem One 种鸡可以测量蛋带的运行时间。

### ☛ 安装数字输入卡。

1. 进入系统 > 数字传感器。
2. 将一个传感器定义为蛋带。



输出编号	功能	传感器编号
☐ 卡1主卡槽1		
1	水表	1
2	湿帘水表	1
3	饲喂计量	1
4	绞龙超时	1
5	鸡蛋计数器	1
6	鸡蛋计数器	2
7	鸡蛋计数器	3
8	鸡蛋计数器	4
9	传蛋带	1

3. 进入历史 > 蛋带运行时间，查看数据。

## 10.5 鸡舍巢功能

鸡舍巢功能可以对最多4个鸡舍巢进行时间设定。鸡群可以离开并返回鸡舍巢。

巢功能以两种不同的方式运行，具体取决于打开和关闭巢所需的继电器数量。

- 单继电器
- 双继电器

### 10.5.1 单继电器

使用单个继电器时：

- 通电打开笼子
- 断电关闭笼子

用户定义继电器何时打开（通入电流）和何时关闭（停止电流），从而打开或关闭笼子。

1. 在安装>继电器布局中，将最多将4个继电器指定为巢打开继电器。屏幕上显示的是定义的继电器数量。

NOTE 在该设置中，无需将继电器指定为巢关闭。

2. 在设备>巢>设置定义中，将巢模式定义为单一。



3. 在设备>巢中，定义：

- 时间：继电器启用或禁用的时间计划（每天）
- 巢：在每个巢下，定义其打开还是关闭。
- 在下面的示例中，巢3和4在12: 00打开，在15: 00关闭。巢1和巢2在15: 00打开，一直开放到第二天12: 00。

编号	时间	Nests			
		1	2	3	4
1	12:00	关	关	开	开
2	15:00	开	开	关	关
3	00:00	关	关	关	关

## 10.5.2 双继电器

使用双继电器时，一个继电器打开笼子，另一个关闭笼子。必须为每个功能提供特定的命令。笼子保持打开或关闭，直到发出更改状态的命令。

1. 在系统>继电器布局中，将最多指定4个继电器为巢打开或关闭继电器。屏幕上显示的是定义的继电器数量。
2. 在控制>巢>设置定义中，定义巢模式为双继电器



3. 定义要求打开或关闭笼子的时间。
  4. 在控制>巢中，定义：
    - 时间：这安排了一个继电器被激活。
    - 巢：在每个巢下，定义哪个继电器来控制这个巢。
- 打开：巢打开
  - 关闭：巢关闭
  - 没有任何：无动作（继电器关闭或释放）
  - 在下面的示例中，巢3和4在12:00打开。巢2在15:00打开，巢3在16:00关闭，巢2和4保持打开。

产蛋箱		Nests			
编号	时间	1	2	3	4
1	12:00	---	---	打开	打开
2	15:00	---	打开	---	---
3	16:00	---	---	关闭	---
4	00:00	---	---	---	---

## 10.6 工作室控制

显示屏中可以控制工作室温度。

工作室控制		
功能	开	关
加热器1 (温度)	16.7	18.9
加热器2 (温度)	16.7	18.9
风机1 (温度)	21.1	18.9
风机2 (温度)	21.1	18.9

1. 进入控制>工作室控制，设定下列开启/关闭参数：

- 加热器1和加热器2温度
- 风机1温度
- 风机2温度

2. 进入系统>温度设定中，设定1个或2个**传感器**作为工作室温度**传感器**（此参数详细内容可参考99页“温度设定”）

功能	传感器					
	1	2	3	4	5	6
全舍	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
隧道	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
屋顶小窗	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
外部	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
蛋库	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
工作间	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
加热1	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
辐射加热器1	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
搅拌风机1	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
~搅拌风机2	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

## 10.7 秤臂

分配饲料时，每个料塔各有机械臂，配料循环结束时机械臂断开连接以停止加料。断开时，机械臂将信号传送到料塔，通知料塔重新加料。Platinum Touch/Rotem One 可以在历史事件中记录这些信号。

### 定义秤臂：

1. 进入系统 > 数字传感器。
2. 将其中一个数字传感器定义为秤臂。

输出编号	功能	传感器编号
卡1主卡槽1		
1	鸡秤臂杆	1
2	湿帘水表	1
3	饲喂计量	1
4	绞龙超时	1

- 进入历史>事件列表，当机械臂断开时开始喂料。

日	时间	信息
1	04:03:10	冷启动
1	04:03:10	最小通风
1	19:05:06	料塔1校准更新
1	19:05:06	料塔2校准更新
1	19:05:06	料塔3校准更新
2	23:02:30	捕捉鸡群模式
3	03:00:50	普通鸡舍模式

## 10.8 种鸡模式下称鸡的重量

下一节详细介绍如何设置称来称量鸡的体重。

🔍 称的布局：使用肉鸡部分详述的流程。

- 鸡秤设置
- 鸡的体重历史

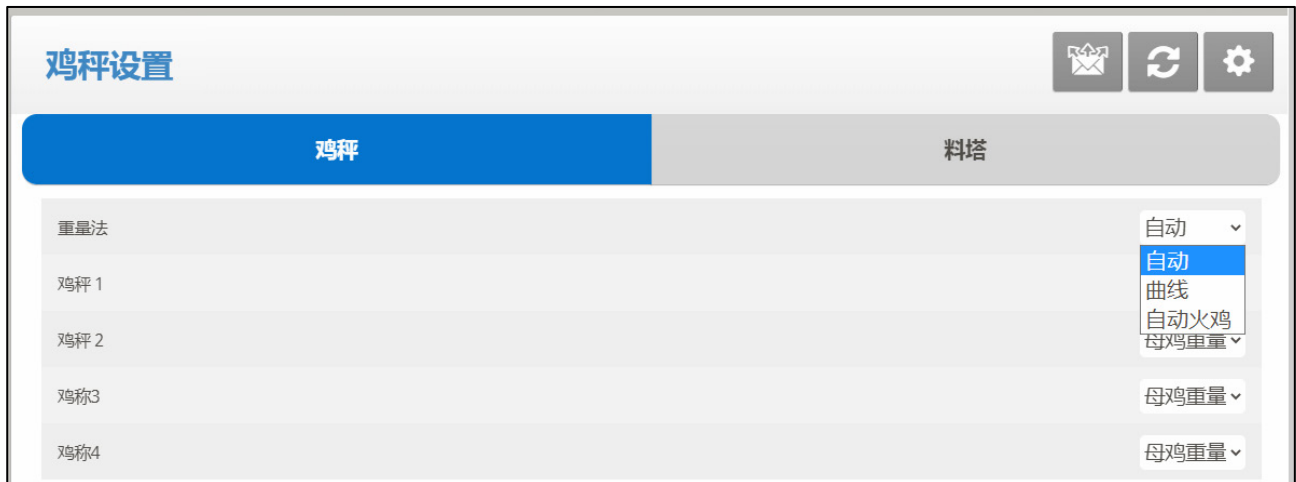
### 10.8.1 鸡秤设置

有两个选项可用于设置用作鸡体重曲线的参考体重，即使用控制器生成的曲线和使用工业标准曲线。

- 测量鸡的重量，自动曲线
- 测量鸡的重量，定制/工业标准曲线

#### 10.8.1.1 测量鸡的体重，自动曲线

1. . 系统 鸡重 帮助

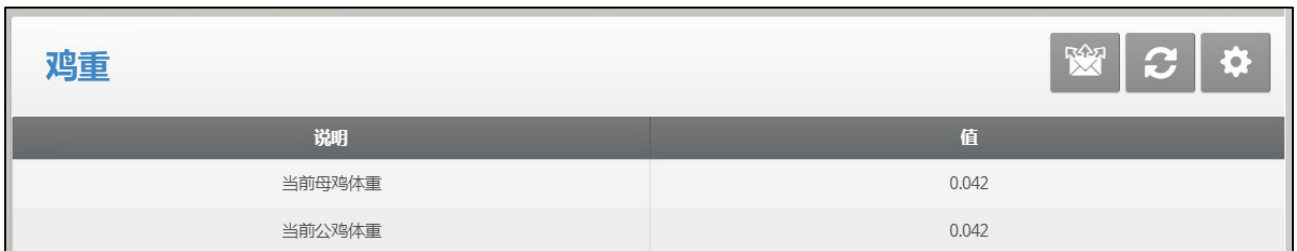


2. 在体重方法中，选择自动
3. 转到鸡秤>鸡秤设置>帮助。定义参数（选项）



- 公/母：上限/下限参数定义记录的体重范围。超过这些数量的鸡的体重与鸡体重曲线不同，就被丢弃。请注意：公母鸡的默认范围是相反的。

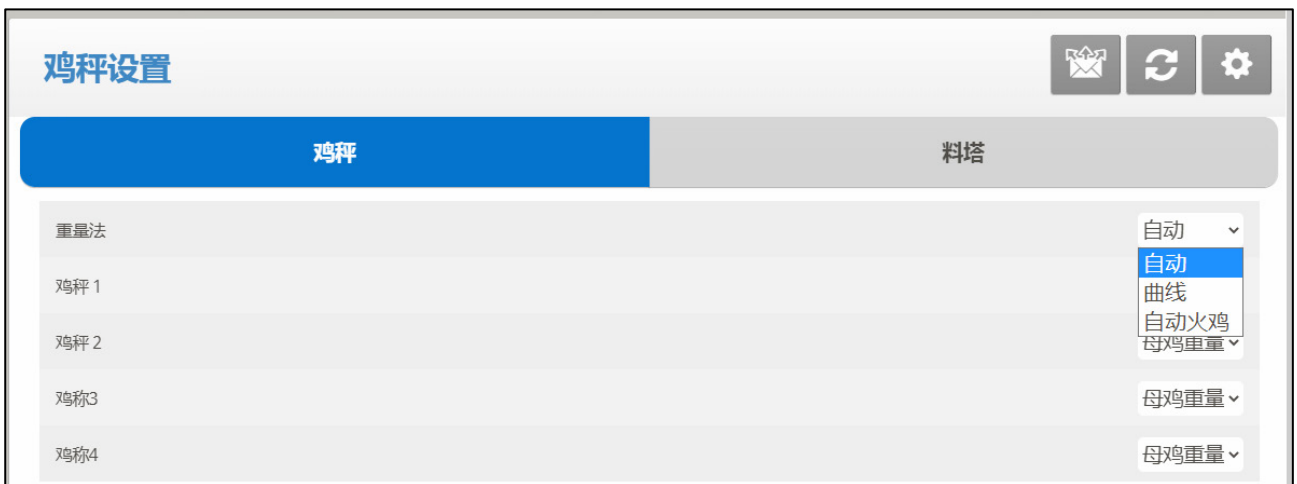
#### 4. 转到称>鸡的体重



5. 鸡的体重屏幕显示每个性别当前生长日的目标体重。根据需要编辑体重。

### 10.8.1.2 测量鸡的体重，定制/工业标准曲线

#### 1. 转到称>鸡秤设置



2. 在重量方法中，选择曲线
3. 转到称>鸡秤设置>帮助. 定义参数（选项）



- 公/母：上限/下限参数定义记录的体重范围。超过这些数量的鸡的体重与鸡体重曲线不同，就被丢弃。请注意：公母鸡的默认范围是相反的。

#### 4. 转到称>鸡的体重>帮助。



#### 5. 定义参数：

- 曲线偏移：输入用于调整体重曲线的因子。此量将添加到曲线中。范围：-4.40到+4.41kg/Lb
- 选择曲线：
  - 定制：鸡的体重屏幕显示每天目标体重的一般曲线。您可以根据需要编辑体重。
  - 出厂默认曲线：鸡的体重屏幕显示使用行业标准下每天的目标重量。这些数据点是只读的。注意公母鸡有不同的曲线。

#### 6. 转到称>鸡的体重。



鸡重		
日	母鸡	公鸡
0	0.043	0.042
7	0.160	0.150
14	0.280	0.340
21	0.400	0.525
28	0.520	0.690
35	0.620	0.830

- 鸡的体重屏幕显示每个性别当前生长日的目标体重。
  - 如果在帮助中选择了自定义，请根据需要编辑字段。
  - 如果选择了工业标准，则所有字段都是只读的。

**NOTE** 如果选择了自定义，控制器将保存对字段做的所有更改。也就是说，配置自定义曲线后，可以转到帮助，选择工业曲线，然后返回并选择自定义，您定义的曲线将重新出现。

## 10.8.2 鸡的体重历史

鸡的体重历史记录记录了公母鸡的体重统计数据，您可以查看每个性别或每个称的每日数据。

HISTORY							
Day	Female.	Uniformity	No.	Male	Unif.	No.	
1	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	
2	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	
3	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	

## 10.9 种鸡高级喂料

种鸡模式支持独特的混合加料和分配系统，包括：

- 最多8个料塔混合加料
- 将饲料分配到最多8个料线
- 区分雄、雌、混合型的三种饲料分配
- 支持最多24个喂料站（16个供雌性、8个供雄性）

该系统中最多有8个料塔向各自的绞龙管道喂料，并将饲料传送到料称容器中。不同料塔的饲料在料称容器中混合，之后进入各级料斗，通过料斗向鸡群喂料。该系统的独特之处在于区分雄、雌、混合型三种饲料分配方式，并且灵活地分配饲料供应。使用Platinum Touch/Rotem One 程序，可以定义整个喂料程序：

- 设置料塔和对应的绞龙

- 设定每个料塔的输出量
- 采用哪一种加料程序
- 设定哪些饲料站为激活状态

#### 工作原理

- 料塔将饲料送入料称容器；用户可以定义各个料塔的输出量（以总重量的百分比显示）。
- 饲料到达料称容器后，料塔的绞龙关闭；饲料继续达到料斗，之后进入料线。
- 每个料斗可以输出1条或2条料线；
  - 在使用1条料线时，可以选择雄性或雌性或者混合型。
  - 如果使用2条料线，一条管道分配给雄性，另一条管道分配给雌性。
- 当料斗清空时，重复加料程序直到预设的目标值。
- 连续加料：标准加料程序下，饲料管道依序填加饲料。管道上某个料斗阀门关闭后，下一个料斗的阀门才会开启。在高级加料模式下，可以设定同一条管道上料斗填充的延迟时间。

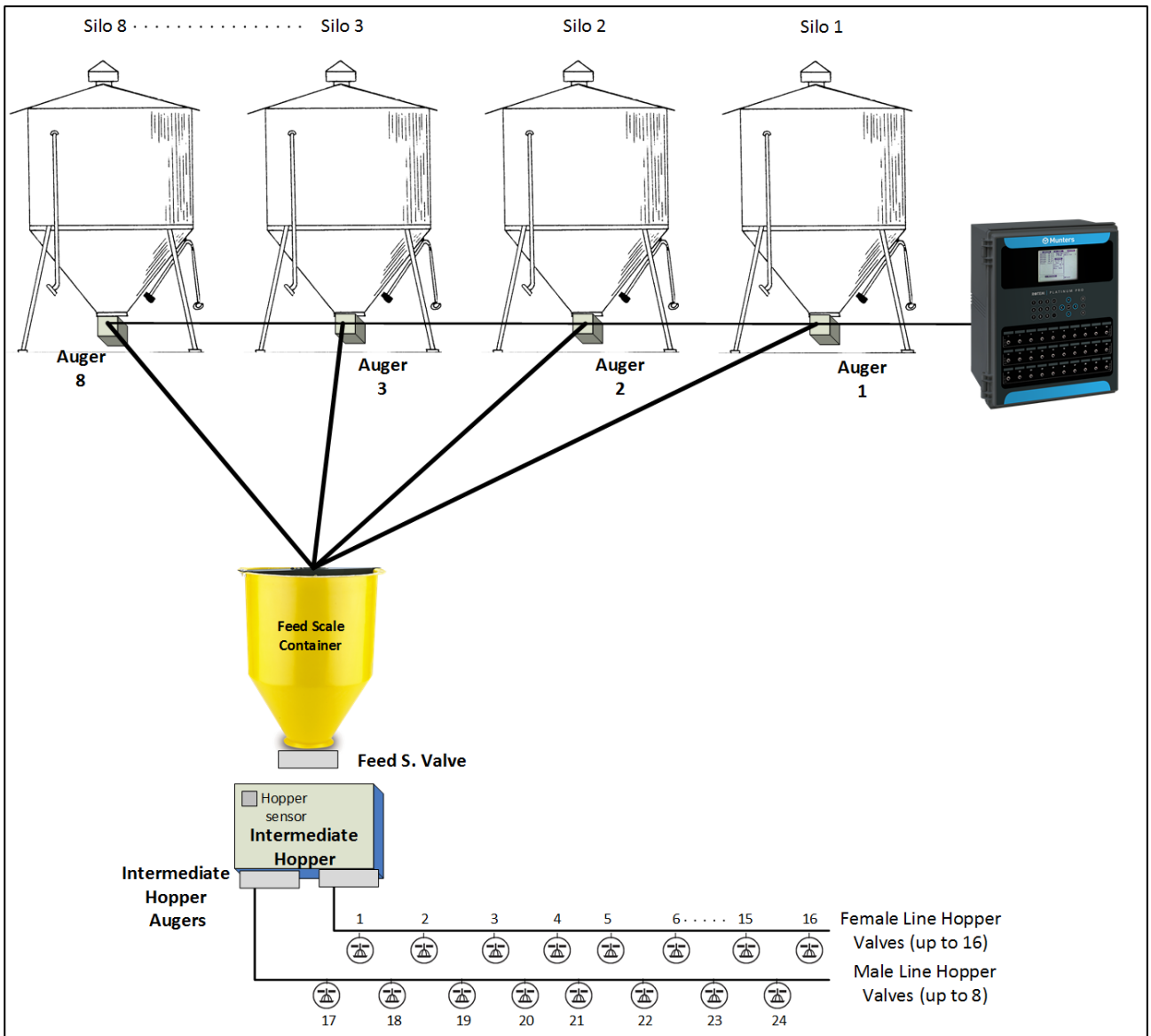


图 12: 线路设计图

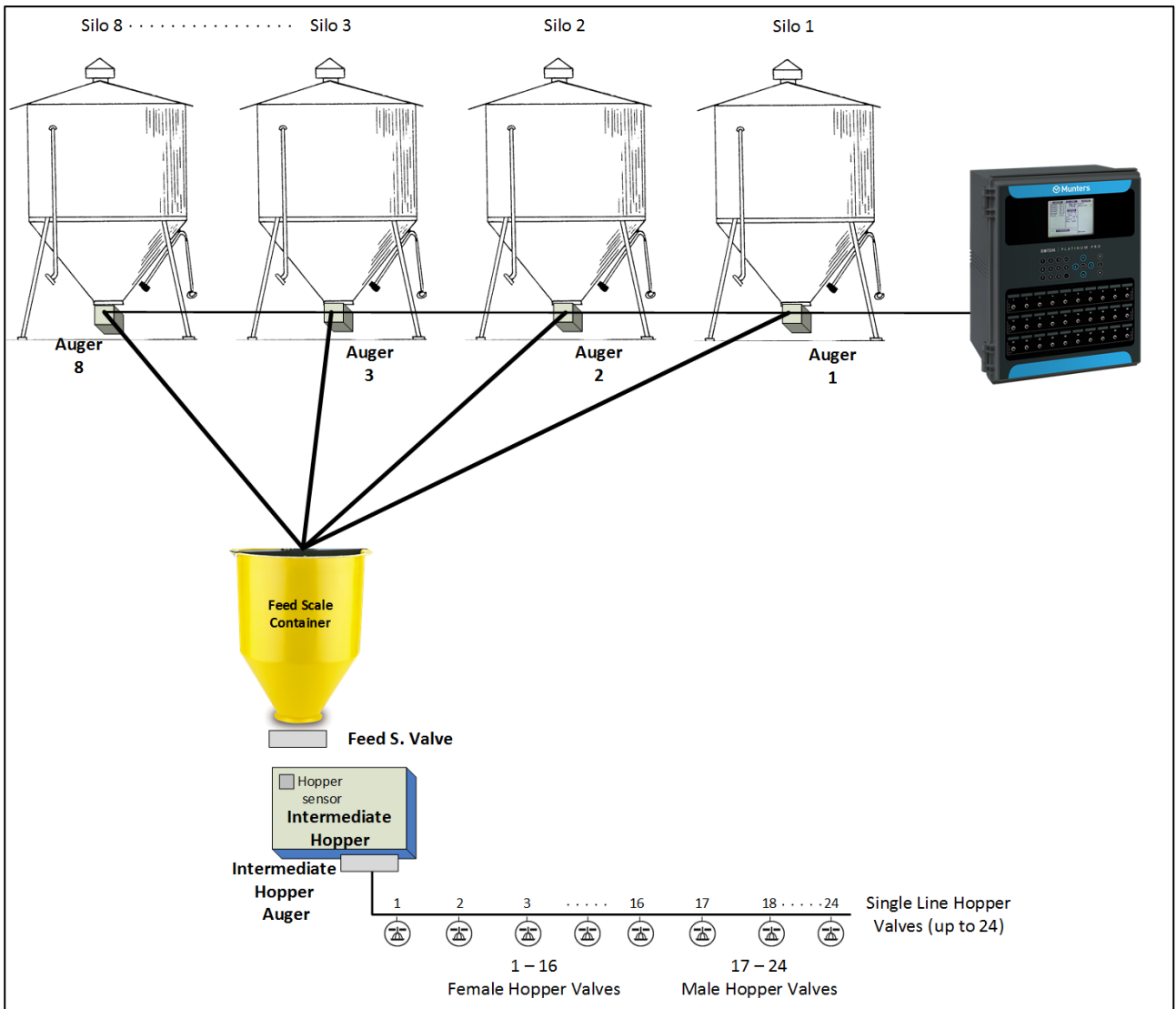


图 13：单线路设计图

### 10.9.1 选择模式

**选择种鸡高级加料模式：**

1. 断开连接电源处的电源线。
2. 重新接上电源，按住“删除”键。出现冷启动显示屏。
3. 选择“是”。出现“选择控制器类型”。
4. 选择“种鸡”
5. 选择“精度”
6. 选择“高级加料”
7. 按ENTER

## 10.9.2 设置

警告：不要在加料循环过程中进行设置。

1. 进入安装>继电器。

继电器布设				
继电器编号	设备	No	N.C.	
☐ 卡1主卡槽1				
1	蛟龙	1	<input type="checkbox"/>	
2	蛟龙	2	<input type="checkbox"/>	
3	蛟龙	3	<input type="checkbox"/>	
4	蛟龙	4	<input type="checkbox"/>	
5	内部料斗阀门	1	<input type="checkbox"/>	
6	内部料斗阀门	2	<input type="checkbox"/>	
7	内部料斗阀门	3	<input type="checkbox"/>	
8	内部料斗阀门	4	<input type="checkbox"/>	

2. 定义：

- 最多设置8个继电器为蛟龙。
  - 可以选择手动对蛟龙编号。
- 最多2个中间料斗蛟龙
- 最多24个料斗料线阀门。
  - Platinum Touch/Rotem One 设定料斗料线阀门编号1-16为雌性料斗阀门，料斗料线阀门编号17-24为雄性料斗阀门。
  - 在16个雌性料斗阀门及8个雄性料斗阀门没有充分使用的情况下，可以手动对这些阀门进行编号。比如，将前4个阀门编号为1-4，将第5个阀门编号为17。
  - 按照顺序对雌性或雄性阀门进行编号。例如：
    - 1 - 4、5 - 7和17 - 20、21 - 24是正确的。
    - 1, 4, 7, 9 和 17, 21, 24 是错误的。

3. 进入控制>水和饲料

水和饲料控制						
从时间	至时间	水		喂料器		
		1	2	1	2	3
06:00	06:46	●	X	●	X	X
08:00	09:00	●	X	●	X	X
10:00	10:30	●	○	●	○	X
00:00	00:00	X	X	X	X	X

4. 按要求设置参数：
  - 时间：为供水和喂料设置事件时间。
  - 将供水或喂料设置为连续、循环或关闭。
5. 进入控制>水&料>帮助。

### 水和饲料-设置

#### 目标温度调节

修改目标从 00:00	修改目标至 00:00
目标偏移 0.0	

#### 料线运行

线1降 00:00	线1升 00:00
线2降 00:00	线2升 00:00


6. 如果设置为循环，需要定义供水/喂料的开、关时间。
7. 要在喂料过程中调节目标温度（以增加通风）：
  - 定义“到/从”时间。
  - 定义目标温度偏移（降低目标温度）。

**NOTE** 注意：禁用此功能，请将偏移设置为0。

- 喂料循环设置为：
  - 每日：一周中的每一天都有相同的日程安排。
  - 2—6 天：选择一个持续天数的周期，然后自行重复。例如：2 天意味着周期持续两天，然后再重复。
  - 为特定的日子设置一个周期

NOTE 当周期设置为2-6天或一周时，您可以按+/-键跳过特定的日期。

8. 进入系统>料塔/绞龙布设。

料塔/绞龙布局 			
料塔	绞龙	设备编号	饲喂类型
料塔1	<input checked="" type="radio"/> 绞龙	1	两者都
料塔2	<input checked="" type="radio"/> 绞龙	2	公鸡
料塔3	<input type="radio"/> 无	--	--
料塔4	<input type="radio"/> 无	--	--
料塔5	<input type="radio"/> 无	--	--

9. 将每个料塔对应到绞龙编号。

- 使用此功能，必须在安装>继电器布设中确定绞龙。不确定绞龙就无法进行和料塔的对应。
- 默认情况下，显示屏出现4个料塔和绞龙。如果用户设定4个以上的继电器为绞龙（或者只将1个绞龙设定为5或更高），显示屏出现8个料塔。
- 显示屏出现8个料塔时，只能根据继电器设定的绞龙数目映射相应数量的料塔。
- 定义参数：
  - 料塔：仅读取编号。
  - 绞龙：将绞龙映射到料塔。定义为“无”（停止绞龙线路）或“绞龙”。Platinum Touch/Rotem One 对绞龙编号，也可以手动编辑号码。编辑时输出相应数字后按确认。
  - 加料类型：料塔的饲料如果是给雄性或雌性分配，则定义相应的加料类型的参数。另外也可以定义加料类型为“Both”（默认设置）或“None”。

10. 在管理>饲料库存中，输入每个料塔的饲料数量。注意：如果料塔配备测压元件，该表格将自动填写。

饲料存量								
日期	料塔							
	1	2	3	4	5	6	7	8
06-Jun-21	5,000	5,000	5,000	5,000	0	0	0	0
--	0	0	0	0	0	0	0	0
--	0	0	0	0	0	0	0	0

11. 进入控制>饲料秤计划。

注意：屏幕较宽，需滚动来查看所有参数。

料秤程序								
No	开始时间	类型	料塔绞龙(%)					
			1FM	2M	3N	4N	5N	
1	05:00	无	0	0	0	0	0	
2	10:00	母鸡	100	0	0	0	0	
3	12:00	公鸡	75	25	0	0	0	
4	14:00	擦除	90	10	0	0	0	

注意：该显示取决于继电器设置和料塔/绞龙设置。

12. 设定饲料混合和分配参数。

- 数量：可以设定每天最多20次加料。
- 类型：按照以下方式设定加料次数：
  - 雌性或雄性。设定为雌性或雄性时，只有相同类型的绞龙可以添加混合饲料。比如，如果编号1设定为雄性，则所有设定为雌性的绞龙都不会在此时加料。但是设定为Both的绞龙可以加料。（在料秤-料塔/绞龙设定>加料类型中设定绞龙）
  - Both：设定为Both时，设定为雄性、雌性或是Both的绞龙都可以增加混合饲料。
  - None：选项None激活时，无法编辑该线路的参数。
  - 擦除：该选项擦除编号的一切参数设定。



- 料塔绞龙 (%) : 对各个绞龙输入各料塔提供饲料的百分比。初始绞龙数值将根据各个绞龙设定的百分比自动调整。
  - 线路指定为雄性或雌性的情况下，仅可以对满足该设置的绞龙（或设置为Both的绞龙）改变百分比数值。
    - 比如：如果线路设定为雄性，只有设定为雄性或Both的绞龙可以添加饲料。光标自动跳过不匹配线路设置的绞龙
    - 设置为None的绞龙不添加饲料。
- 料斗绞龙：该参数是只读的。如设定1个绞龙，则显示1。如设定2个绞龙，则出现1或2。
  - 如只有一个绞龙线路，可以匹配雄性、雌性或Both（最多24个阀门）。
    - 1-16阀门为雌性
    - 17-24阀门为雄性（见图1）
  - 如有2条绞龙线路：
    - 中间料斗绞龙1继电器必须映射到雌性的线路。
    - 中间料斗绞龙2继电器必须映射到雄性的线路。
- 线路料斗阈值：设定各个饲料站接受的饲料数量。

### 10.9.3 种鸡高级喂料 助|设置定义



- 定义：
  - 最大部分重量：输入饲料秤容器尺寸。

- 绞龙最大运行时间【分钟】：此参数设置绞龙运行时间的警报。输入绞龙可以运行的分钟数，之后主界面上会出现警报。
- 非清空时间【分钟】：此参数设置喂饲容器的警报。容器应将其所有饲料分配到饲料刻度线。如果饲料留在容器中，则可能意味着存在问题（例如，阀门未打开）。设置饲料可以保留在容器中的时间，之后主界面上会出现警报。
- 停止重量区间：此参数（千克或磅）定义绞龙停止送料的区间。当输送的料量接近该区间的最大重量时，控制器停止送料。
- 优化器：此参数设置设备对信号噪声的敏感度（由多种因素引起）。该敏感度对控制器稳定自身起着重要作用。更大量的噪音需要更快的优化。要查看控制器稳定性的指示，请进入“饲料秤菜单>测试”（参见第61页）并执行测试。如果数字保持稳定，则表示优化较慢。有三种设置：默认、较慢、较快。

*NOTE* 蒙特建议将此参数保留为默认级别。

- 阀门关闭时间【秒】：及时为清空饲料秤的的阀门关闭设置延迟（如有）。
- 饲料皮重【A / D计数】：此规范用于由经过认证的技术人员执行的某些测试。

## 母鸡/公鸡料线料斗

- 绞龙输料速度（重量/分钟）：定义在规定时间内输送给鸡只的料量

*NOTE* 注意：如果你只将一个继电器定义为Inter，料斗绞龙在公鸡和母鸡的料斗输料线中输入相同的速率

- 到第一个漏斗的时间：饲料从中央料斗输送到第一个料斗阀所需要的时间。
- 到最后一个料斗的时间：饲料从中央料斗输送到最后一个料斗阀所需要的时间。请注意最后一个阀门是指实际定义的最后一个阀门。例如：如果定义了六个阀门，请输入饲料到达六号阀门所需要的时间。
- 料斗进料时间差：饲料在两个料斗之间传输所需要的时间。

### 10.10 蛋房历史

进入 *历史* > *蛋房* 查看每日蛋房温度和湿度历史。按向右/左键切换视图

# 11 质保（请勿翻译）

## 质保和技术协助

蒙特产品的设计和制造目的是提供可靠而令人满意的性能，但是无法保证不出现故障，虽然这些产品都是可靠的产品，但是仍然可能出现无法预知的问题，用户必须考虑并安排充足的应急或警报系统，如果这些系统无法运行，可能会造成需要返厂的设备损伤：否则，对于由此产生的损失，用户将承担全部责任。

对于首次购买产品的用户，蒙特将延长有限质保期，如果产品的运输、储存、安装和维护遵循有关的要求，自产品交货之日起的一年内，蒙特确保产品在制造工艺和材料方面不会出现问题。如果用户未经蒙特明确授权自行对产品进行维修，或用户未经授权自行维修之后产品的性能和可靠性受到影响（以蒙特公司判断为准），或产品安装不当，或产品使用不当，上述质保将会失效。如果产品因使用不当而受损，由用户承担全部的责任。

对于猪管家Platinum Touch/Rotem One中安装的其他供应商提供的产品（例如天线、电源、电缆等），质保限定在供应商指定的范围之内：如果需要进行索赔，用户必须在发现问题的八天之内，或有问题的产品交货之后的12个月之内书面提出索赔申请。从接到申请之日起，蒙特公司将在三十天内采取对应的措施，蒙特有权在客户或自己的场地检查出现问题的产品（运输费用由客户承担）。

蒙特公司有权自行决定免费维修或更换存在问题的产品，然后将产品运回客户的场地，运费由客户承担。如果出现非常常见的低价格部件（例如螺栓等）故障，而且用户急需使用，运费可能会超过部件的价格，此时蒙特公司可专门授权用户在当地采购替换部件，蒙特公司将对购买部件的成本进行补偿。

拆卸部件产生的成本，或部件运抵用户场地所需的时间和相关差旅费用，不应由蒙特公司承担。任何代理商、员工和经销商，都无权代表蒙特公司作出其它承诺或承担其它责任，除非公司经理之一签署书面文件。

警告：出于改善自身产品和服务质量的原因，蒙特公司有权在不通知用户的情况下对本手册中的规范进行更改。

如果出现下列情况，蒙特公司不承担作为制造商的责任：

- 用户拆除安全设备；
- 使用未授权材料；
- 维护不足；
- 使用非原装备件和配件。

除非具体合同条款规定，下列情况产生费用有用户承担：

- 准备安装场地
- 供电源（包括CEI EN 60204-1段落8.2规定的保护性等电位联结（PE）导线），以便将设备连接至主电源
- 根据制造商提供的关于安装的信息，提供适合设施要求的辅助性服务
- 安装和装配所需的工具和耗材
- 用于调试和维护的必备润滑剂

用户必须购买和使用原装备件或制造商推荐的其它备件。

产品的拆卸和组装必须由有资质的技术人员按照制造商说明执行。

如果使用非原装备建或组装不当，制造商不承担责任。

有关技术协助和备件请求，可直接向您最近的蒙特办公室[Munters office](#) 提出，

